



Robomow®

Brugs- & Sikkerhedsanvisning

RM510



Robomow®

Produkterne er fremstillet af F. Robotics Acquisitions (Friendly Robotics).



Friendly Robotics produkter er CE godkendte.



Friendly Robotics produkter lever op til kravene i RoHS (Restriktioner på farlige substanser) Direktivet 2002/95/EC og WEEE (Waste Electrical and Electronic Equipment) Direktivet 2002/96/EC.



© **Friendly Robotics, 2012-A.** Alle rettigheder forbeholdt. Ingen del af dette dokument må fotokopieres, reproduceres, elektronisk eller oversættes uden forudgående, skriftligt samtykke Friendly Robotics.

Der kan uden varsel foretages ændringer i produkt, produktspecifikationer og nærværende dokument. Alle øvrige varemærker er deres respektive ejeres ejendom.

Velkommen til en verden af robotteknologi til hjemmet med Friendly Robotics Robomow!

Tak fordi du har købt vores produkt. Vi ved, at du kommer til at nyde den ekstra, fritid du vil have til rådighed mens du bruger Robomow til at slå din plæne. Når Robomow opsættes og anvendes korrekt, vil den arbejde sikkert på din plæne og med et resultat som kun de færreste af alle plæneklippere kan konkurrere mod. Du vil imponeres over din plænes udseende, og det bedste er, at Robomow gjorde arbejdet for dig.

VIGTIGT!

De følgende sider indeholder vigtige sikkerheds- og brugsanvisninger.

Venligst læs og følg alle anvisninger i denne manual.

Læs og gennemgå alle sikkerhedsanvisninger, forholdsregler og advarsler i denne manual.

Undladelse af at læse og følge disse anvisninger, forholdsregler og advarsler

kan medføre alvorlige kvæstelser eller død for personer eller kæledyr

eller skade på personlig ejendom

Indholdsfortegnelse

Sikkerhedsadvarsler og forholdsregler	4
Advarselsmærkater	6
Robomow® Sikkerhedsforanstaltninger	7
Hvordan virker den	9
Hvad følger med	10
Afsnit 1 – Dock & opsætning af perimenterkabel	11
1.1 Forberedelser.....	11
1.2 At planlægge opsætningen.....	11
1.3 Dockens placering.....	17
1.4 Opsætning af perimenterkabel.....	18
1.5 Robomow forberedelse og indstillinger.....	22
1.6 At teste docken og perimenterkablets placering.....	25
1.7 Opsætning i ikke-basiszone	26
Afsnit 2 – Menu	29
2.1 Opsætning af zone.....	30
2.1.1 Vælg Zone: Dock.....	30
2.1.2 Vælg Zone: A eller (B).....	35
2.2 Indstillinger.....	36
2.3 Information.....	38
Afsnit 3 – Arbejde	40
3.1 Kantklipping.....	40
3.2 Scanning (Klipning af inderområde).....	40
3.3 At springe udkantsklipping over.....	40
3.4 Arbejde i Dockzone – automatisk start	40
3.5 Arbejde i Dockzone – manuel start	41
3.6 Tilbagevenden til dock.....	41
3.7 Arbejde i ikke-basiszone	41
3.8 At afslutte arbejdet.....	41
3.9 Opladning.....	42
Afsnit 4 – Tekstbeskeder og fejlfinding	43
4.1 Beskeder.....	43
4.2 Øvrige problemer med anvendelse eller fejl.....	48
Afsnit 5 – Vedligeholdelse og opbevaring	50
5.1 Anbefalet vedligeholdelsesplan.....	50
5.2 Rengøring.....	50
5.3 Batteri.....	50
5.4 Dock.....	51
5.5 At udskifte bladet	51
5.6 At splejse perimenterkablet	52
5.7 Vinteropbevaring.....	53
5.8 Udskiftning af batterier.....	53
Afsnit 6 – Specifikation	54
Afsnit 7 – Tilbehør	55
EC Overensstemmelseserklæring	56
OVERENSSTEMMELSESERKLÆRING*)	57
Tips til vedligeholdelse af din plæne	58
Friendly Robotics RM Series begrænset garanti	59

Sikkerhedsadvarsler og forholdsregler

Træning og instruktion

1. Gennemlæs denne manual grundigt før Robomow tages i brug. Behersk kontrolfunktionerne og korrekt anvendelse af Robomow® og følg alle sikkerheds- og advarselsanvisninger.
2. Anvend ikke Robomow® til nogen andre formål end den den er beregnet til.
3. Lad aldrig børn eller folk der ikke er bekendt med disse anvisninger anvende Robomow®.
4. Klip aldrig plænen imens mennesker, især børn, eller kæledyr er i nærheden.
5. Brugeren er ansvarlig for ulykker eller hasarderede hændelser med andre mennesker eller deres ejendom.
6. Det anbefales kraftigt at anvende menupunkterne '**Børnesikring**' eller '**Tyverisikring**' for at forhindre at børn eller andre som ikke er bekendt med sikker anvendelse af plæneklipperen tager den i brug.
7. Plæneklipperen må ikke bruges af børn eller af personer med nedsatte fysiske, sensoriske eller mentale evner eller med manglende erfaring og viden, medmindre det sker under opsyn eller efter, at de har modtaget instruktion. Børn skal holdes under opsyn for at sikre, at de ikke leger med plæneklipperen.
8. **Advarsel!** Hvis der er risiko for uvejr, skal perimeterkablet frakobles docken/perimeterafbryderen, ligesom 230V/120V strømforsyningsstikket skal fjernes fra stikkontakten.

Forberedelse

9. Vær sikker på at lægge og opsætte perimeterkablet i overensstemmelse med anvisninger.
10. Vær altid iført solidt fodtøj og lange bukser når der klippes ved hjælp af en Fjernbetjening.
11. Inspicér jævnligt området som Robomow® klipper, og fjern sten, pinde, ledninger, kødben og andre objekter. Objekter der rammes af bladet kan blive kastet og påføre mennesker alvorlige skader.
12. Anvend udelukkende tilbehør og udstyr der er designet til dette produkt.

Arbejde

13. Lad aldrig Robomow arbejde uden opsyn.
14. Når Fjernbetjeningen anvendes klip da udelukkende i dagslys eller i tilstrækkeligt kunstigt lys.
15. Arbejd ikke med Robomow® ved hjælp af Fjernbetjeningen på bare fødder eller iført åbne sandaler. Vær altid iført solidt fodtøj og lange bukser.
16. Undgå at arbejde med Robomow® på vådt græs. Anvend den ikke i regnvejr.
17. Når du anvender Fjernbetjeningen være da altid sikker på dit fodfæste på skråninger.
18. Anvend ikke plæneklipperen på skråninger der er stejlere end 33 cm pr meter.
19. Hold alle afskærmninger, skærme, sikkerhedsanordninger og sensorer på plads. Reparér eller udskift beskadigede dele, inklusiv mærkater. Anvend ikke Robomow® hvis nogen som helst del er beskadiget eller slidt.
20. Anvend ikke Robomow® hvis en hvilken som helst sikkerhedsforanstaltning eller -anordning er beskadiget eller itu.
21. Forsøg ikke at utjenstdygtiggøre eller modarbejde nogen som helst sikkerhedsforanstaltning eller -anordning.
22. Når du anvender Fjernbetjeningen tænd da altid for motoren i overensstemmelse med anvisninger og med fødderne i god afstand fra bladet.
23. Denne maskine har skarpe, roterende blade! Anvend aldrig plæneklipperen uden opsyn; hold tilstedeværende, børn og kæledyr væk fra plæneklipperen mens den arbejder.
24. Lad aldrig nogen ride eller sidde på plæneklipperen.
25. Hold hænder og fødder væk fra skæringsbladet og andre dele der er i bevægelse.
26. Løft eller bær aldrig dette apparat mens motorerne kører.
27. Forsøg aldrig at reparere eller justere plæneklipperen mens den arbejder.
28. Løft aldrig plæneklipperen og forsøg aldrig at inspicere bladet mens plæneklipperen arbejder.
29. Fjern altid sikringen før du løfter plæneklipperen eller forsøger at udføre nogen som helst justering.

Dock

30. Lad aldrig Robomow arbejde uden opsyn.
31. Når de automatiske starttider og -dage programmeres, vær da sikker på at disse arbejdsvinduer programmeres når der ikke er børn, kæledyr eller andre tilstedeværende på eller ved plænen.
32. Placér ikke metalobjekter i området omkring dockens kontakter.
33. Efter fjernelse af sikringen fra plæneklipperen genindstil da altid den øjeblikkelige tid og dato. Undladelse af dette kan medføre ikke-intentionel anvendelse af Robomow hvilket kan resultere i alvorlige, fysiske skader.
34. Sprøjt ikke vand direkte ind i området omkring docken.

Transport

At foretage flytning fra eller inden for arbejdsområdet sikkert:

35. Brug Fjernbetjeningen (kan fås som tilbehør) til at køre den fra sted til sted. (se punkt 2.4).
36. I tilfælde af forskellige højder eller trapper, sluk da plæneklipperen ved at trykke på Hovedafbryderknappen, løft coverlåget i toppen af Robomow, og bær plæneklipperen i bærehåndtaget og med den bagerste underside liggende op ad dit lår, som vist på Figuren til højre.
37. I tilfælde af transport over længere afstand i bil er det nødvendigt at fjerne sikringen og anvende den originale indpakning.



Vedligeholdelse og opbevaring

38. Vedligehold, reparer og opbevar Robomow® i overensstemmelse med anvisningerne (jævnfør afsnit 9).
39. Fjern batterisikringen før du anvender eller løfter Robomow. Fjern batterisikringen før nogen som helst vedligeholdelse udføres.
40. Hold alle møtrikker, bolte og skruer stramtsiddende for at sikre dette apparats sikre forfatning.
41. Udskift slidte eller beskadigede dele for sikkerhed.
42. Anvend solide handsker når du inspicerer, reparerer eller udskifter bladet.
43. Anvend udelukkende originalt udstyr, batterier og strømforsyning/oplader med denne plæneklipper. Ukorrekt anvendelse kan resultere i elektrisk stød, overophedning eller læk af ætsende væsker fra batteriet.
44. Åben eller beskadig ikke batteriet. Lækket elektrolyt er ætsende og kan medføre skader i øjne eller på hud.
45. Bær øjenbeskyttelse og handsker når du lægger perimeterkablet og nedrammer kabelpløkkerne/pælene. Nedram alle pløkkerne sikkert for at forhindre kablet i at udgøre en faldefare.
46. Anvend ikke strømforsyningen/opladeren hvis ledningen er beskadiget.
47. Der kan dannes en gnist, når sikringren anbringes i maskinen. Derfor må disse handlinger ikke foretages i nærheden af brandfarlige materialer. På grund af brandfaren ved anbringelse af batteri og sikring og det også forbudt at bruge spray eller nogen andre rengøringsmidler til rengøring af elektroniske kontakter.

Ved ophør af produktets levetid

48. Robomow og dens tilbehørsdele bør indsamles separat ved deres levetids ophør, for at undgå spild af elektrisk udstyr og at elektronisk udstyr ender på lossepladser, for at promovere genbrug, behandling og genskabelse af elektronisk udstyr med det formål at bibeholde, beskytte og forbedre miljøet, beskytte det menneskelige helbred og udnytte naturens resurser rationelt og med omtanke.
49. Udsmid ikke Robomow eller nogen som helst anden del af den (inklusive Laderen, Docken og Perimeterkontakten) som usorteret skrald – det bør blive indsamlet separat.
50. Spørg din lokale distributør/forhandler om returnering og tilgængelige indsamlingssystemer.
51. Udsmid ikke batterierne i ild og smid ikke brugte batterier ud sammen med dit daglige skrald. Batterierne skal indsamles, genbruges eller bortskaffes på en miljøvenlig måde.

Advarselmærkaternes betydning

Dette er symbolerne på Robomow®. Lær dem nøje at kende, inden du begynder at bruge Robomow®.

FARE! Skarpe, roterende knive. Hold hænder og fødder væk.
Der kan ske alvorlig personskade. Forsigtig - rør ikke roterende knive



1 2 3 4 5 6 7

1. Sikkerhedsadvarsel symbol - ADVARSEL - dette er farligt maskinværktøj. Vær forsigtig under brugen og følg alle sikkerhedsinstruktioner og -advarsler.
2. Læs brugervejledningen - Læs brugervejledningen inden du bruger Robomow®
3. Fare for flyvende partikler - Hele kroppen udsat, vær forsigtig.
4. Hold dig på sikker afstand af maskinen, når den arbejder
Hold mennesker og især børn, kæledyr og tilskuere væk fra Robomow's arbejdsområde.
5. Afklipping af tæer og fingre - Roterende knive
Risiko for personskade. Hold hænder og fødder væk, forsøg ikke at løfte Robomow.
6. Fjern sikringen før du arbejder på eller løfter Robomow®.
7. Sid ikke på Robomow®.

Bortskaffelse af gammelt elektrisk og elektronisk udstyr

Bortskaf ikke Robomow® eller nogen del af den som usorteret, kommunalt affald. Den skal i stedet afleveres på et passende opsamlingssted for genbrug af elektrisk og elektronisk udstyr.



EC-overensstemmelse

Dette produkt overholder relevante EU direktiver



Robomow[®] Sikkerhedsforanstaltninger

1. Børnesikring / sikkerhedsafskærmning (Niveau I)

Dette menupunkt indeholder sikkerhedsforanstaltninger for at hjælpe til at undgå at børn og andre der ikke er bekendt med sikker anvendelse af plæneklipperen frit kan tage den i brug.

2. Tyverisikring / sikkerhedsafskærmning (Niveau II)

Tyverisikringssystemet forsyner brugeren med en låsefunktion som afholder enhver der ikke er i stand til at indtaste en gyldig kode fra at anvende eller køre Robomow. Du vil blive bedt om at indtaste en valgfri, firecifret kode som er din personlige kode.

3. Løftesensor

Der er en Hall-Effect sensor (Magnetisk positionssensor) placeret på fronten af Robomow. I tilfælde af at plæneklipperen under arbejde løftes cirka 2,5 cm. fra dens hvileposition på jorden vil bladet omgående ophøre med at rotere (< 1 sekund).

4. Hældningssensor

Der er en optisk sensor placeret ved fronten af Robomow. Skulle plæneklipperens front løftes op imod vertikal position vil bladet stoppe øjeblikkeligt og Robomow vil advare herom og anviser brugere til at fjerne sikringen før Robomow løftes.

5. Coversensor

Coveret er udstyret med en Hall effektsensor som aktiveres når plæneklipperen rammer et solidt, fast objekt og når coveret er åbent. Når coversensoren aktiveres vil plæneklipperen omgående standse rotationen af bladet (<1 sekund), stoppe bevægelse i pågældende retning og bakke sig selv væk fra forhindringen.

6. Nødstopknap

Er rød og findes på kontrolpanelet. Et tryk på denne knap på et hvilket som helst tidspunkt under arbejde vil omgående stoppe al bevægelse af plæneklipperen og rotation af bladet (<1 sekund).

7. Batterisikring

Placeret neden for coverlåget, på venstre side af Robomow. Fjernelse af batterisikringen vil forhindre enhver anvendelse af Robomow. Det er nødvendigt at fjerne sikringen inden Robomow løftes og før en hvilken som helst vedligeholdelse udføres.

8. Totrinet operatørtilstedeværelseskontrol

I manuel tilstand og ved styring via Fjernbetjening, kræver det to uafhængige fingerbevægelser at aktivere klippebladet. Når det er aktiveret, skal klippebladsknappen holdes nede for at fortsætte arbejdet. Når den slippes skal den totrinede aktiveringsproces gentages.

9. Elektronisk styret opladningssystem

Robomow er udstyret med et indbygget opladningskontrolsystem. Dette gør dig i stand til at holde opladeren tilsluttet hele tiden, selv efter at batteriet er helt fuldt opladt. Kontrolsystemet vil forhindre overopladning af batteriet og holde det fuldt opladt og klart til brug.

10. Tillukkede batterier

Batterierne der tilfører Robomow strøm er fuldstændig tillukkede og vil ikke lække nogen form for væsker, uanset deres position. Desuden indeholder batterierne en engangssikring til brug i tilfælde af kortslutning eller strømproblemer.

11. Dock/perimeterkontakt og perimeterkabel

Robomow kan ikke arbejde uden et perimeterkabel installeret og aktiveret via docken/perimeterkontakten. I tilfælde af at docken/perimeterkontakten slukkes eller på anden vis ophører med at fungere, vil Robomow stoppe med at arbejde. Ligeledes vil et brud på perimeterkablet få Robomow til at stoppe med at arbejde. Et brud på perimeterkablet før påbegyndelse af arbejdet vil forhindre Robomow i at arbejde.

12. Automatisk advarsel før anvendelse

Når plæneklipperen er sat til at påbegynde den automatiske opgave fra Docken ved et defineret tidspunkt, vil et advarselssignal og en gullampe aktiveres 5 minutter før påbegyndelse af opgaven. Dette er en advarselsspåmindelse om at rydde og inspicere området.

13. Beskyttelse mod overophedning

Motorbladet og hver af tohjulsstrækmotorerne er løbende overvåget under arbejde for enhver situation der kan medføre overophedning af disse motorer. I et sådant tilfælde vil Robomow stoppe arbejdet med og funktionen af minimum den pågældende motor og muligvis også selve plæneklipperen, og indikere at motoren køler ned. Selvom det er sjældent, kan dette ske mens plæneklipperen er på græs som er meget tilgroet; plæneklipperens underside blokeres på grund af ringe rengøring; plæneklipperen er stødt på en forhindring som ikke er i stand til at aktivere coversensoren og som forhindrer den i at bevæge sig; eller, et problemfyldt landskabsområde har medført at plæneklipperen sidder fast og ikke kan bevæge sig.

ADVARSEL!

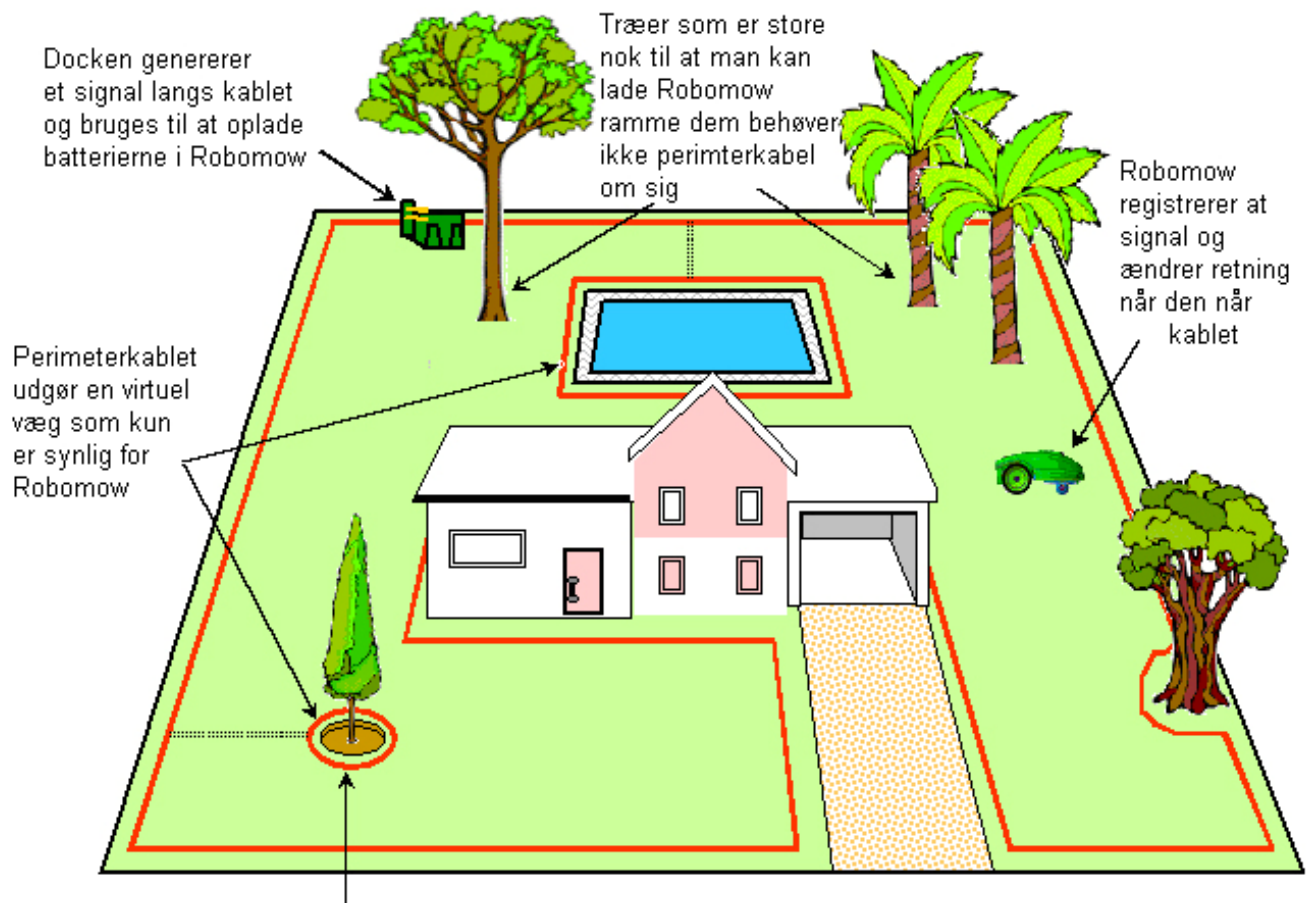


Dette advarselssymbol findes ved flere punkter gennem denne manual. Det skal fremhæve en vigtig sikkerhedsmeddelelse, forholdsregel eller advarsel.

Venligst, vær ekstra opmærksom på disse punkter og vær sikker på at du til fulde forstår meddelelsen før du fortsætter.

Hvordan den virker

- En engangsopsætning er nødvendig før anvendelse af Robomow; et lille kabel kaldet **perimeterkablet** placeres rundt i kanten af den plæne eller det område du ønsker at plæneklipperen skal arbejde inden for.
- **Pløkker** leveres sammen med Robomow og de anvendes til at fastgøre og holde perimeterkablet til jorden, under græsplan. Snart vil kablet forsvinde under bevoksningen og vil ikke længere være synligt.
- **Docken** placeres langs perimeterkablet og den har to hovedfunktioner:
 - At genere et signal langs med perimeterkablet (meget lav spænding);
 - At oplade Robomow.
- Når engangsopsætningen af kablet rundt om plænen og docken er fuldført, indstil så **ugeprogrammet** - og glem alt om at slå græs for hele sæsonen!
- Robomow vil forlade docken på den dag og det tidspunkt der er planlagt i ugeprogrammet; den vil slå plænen og køre tilbage til opladning ved docken for at være klar til næste opgave.
- Når Robomow forlader docken starter den automatisk **signalet** der går gennem docken; signalet skaber en **virtuel væg**, som kun er synlig for Robomow, og som holder Robomow inden for plænen og afholder den fra at køre ind på områder du ikke ønsker at den skal arbejde i.



Robomow[®]
Den klipper. Du slipper.

Hvad følger med

Åben boksen og løft Robomow i håndtaget; Robomow og Docken er bundet sammen af to strips; klip stripsne over og hiv Robomow ud af Docken.

Robomow®



Docken



Pløkker

Oplader



Kabel

Pløkker



**Stik til
perimetersignal**

Kabelsamler



RoboRuler



Afsnit 1 - Dock & opsætning af perimeterkabel

1.1 Forberedelser

- Læs Brugs- og sikkerhedsanvisningen grundigt igennem før opsætning.
- Det anbefales at du slår plænen med en almindelige plæneklipper og vander plænen før du begynder opsætningen, da et vil gøre pløkkerne lettere at nedramme.
- Sikre dig, at alle dele der skal bruges opsætning foreligger (jævnfør afsnittet "Hvad følger med", side 10).
- Under opsætningen får du desuden brug for følgende værktøjer:



Hammer



Tang



Skruetrækker

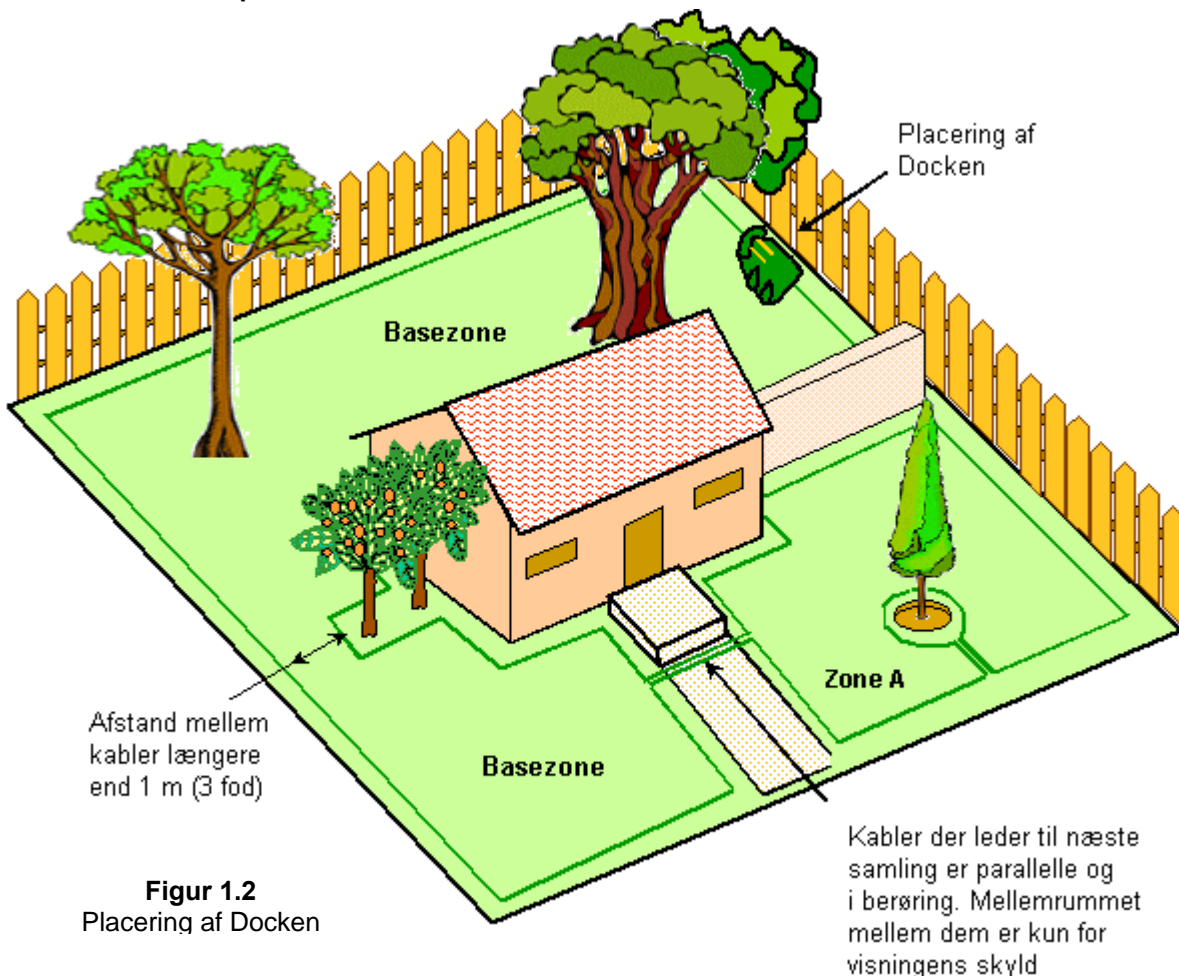
Figur 1.1 – Værktøjer der er nødvendige for opsætningen

1.2 At planlægge opsætningen

VIGTIG INFORMATION! Før påbegyndelse af opsætningen er det nødvendigt at læse dette afsnit for at blive bekendt med alle opsætningsreglerne og -anvisningerne, således at du er i stand til at finde den bedste placering til docken og perimeterkabler

1.2.1 Placering af Docken

- Placér den i **det største område eller den største zone**;
- Den skal placeres **langs med yderkanten** (hvis den opsættes på plæneområdet) eller **uden for plænen** (jævnfør punkt 1.3.2 for ekstern opsætning af Docken);
- I baghaven, hvor den **ikke er synlig for gaden**;
- I et **skyggefuldt område** (bedre for batteriernes levetid);
- I et relativt **plant område**;



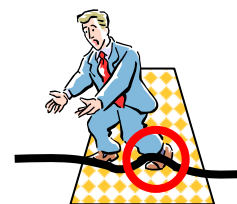
Figur 1.2
Placering af Docken

- **Tæt på et vægstik** (230V / 120V) – længden af lavspændingskablet er 15 m. (50 fod). Bemærk: Længden af lavspændingskablet må ikke ændres.
- **Bemærk:** Strømforsyningen er tilegnet udendørs brug, men det er dog nødvendigt at den placeres i et beskyttet område, som er tørt og hvor der er god udluftning og intet direkte sollys.

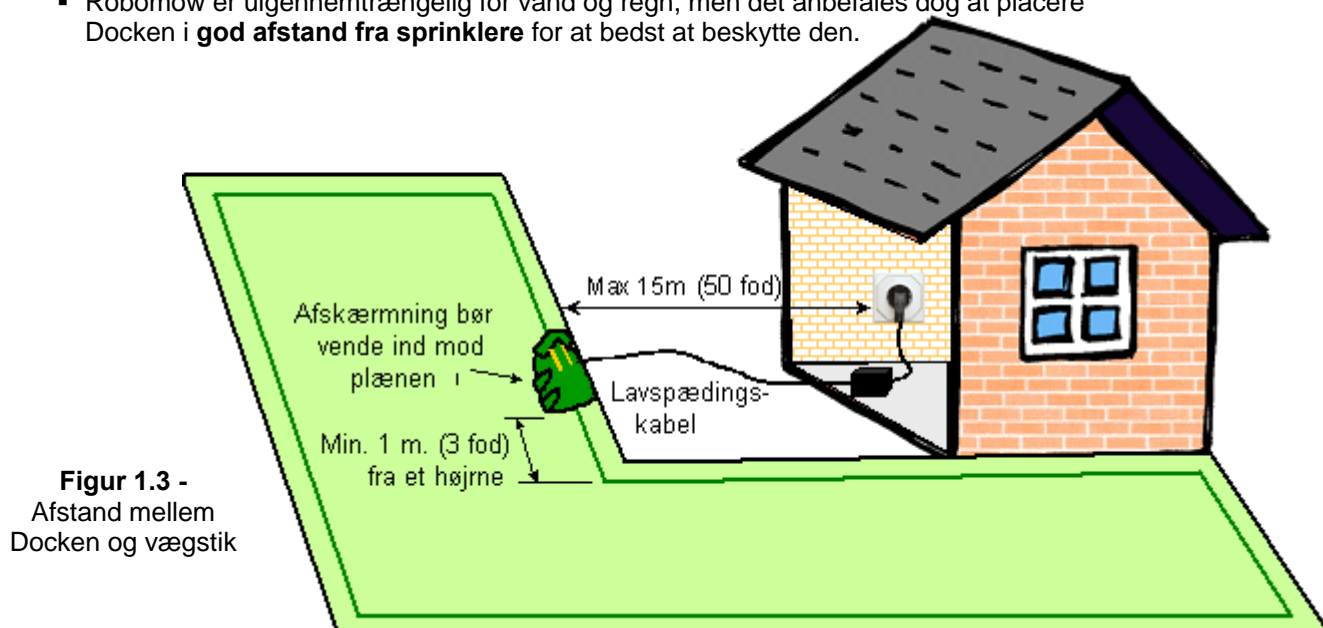


ADVARSEL!

Risiko for alvorlige skader! Når du placerer strømledningen der går til Docken, vær da sikker på at den er sikkert fastgjort til jorden og ikke udgør en faldfare. Lad den ikke krydse overflader som fortov eller indkørsler hvor den ikke kan fastgøres sikkert.



- Placér Docken **minimum 1 meter fra hjørner**;
- Placer Docken med dens **afskærmning mod indersiden af plænen**;
- Robomow er uigennemtrængelig for vand og regn, men det anbefales dog at placere Docken i **god afstand fra sprinklere** for at bedst at beskytte den.



Figur 1.3 -
Afstand mellem
Docken og vægstik

1.2.2 Flere zoner/områder og smalle passager

Dit have kræver eventuelt opsætning af flere end 1 zone for at gøre Robomow i stand til at arbejde effektivt på din plæne. Hvor græsområderne ikke er tilstødende eller er opdelt af hegn, fortove eller andre objekter, er det nødvendigt at gøre disse områder til separate zoner.

Opsætning af separate zoner giver mulighed for to forskellige måder at lægge kablet på:

Mulighed A: Der dannes løkke af alle zonerne og de forbindes til Docken. Perimeterkablet kan strække sig så langt som 500 meter (1.650 fod) i 1 løkke når den er forbundet til Docken (Figur 1.4).

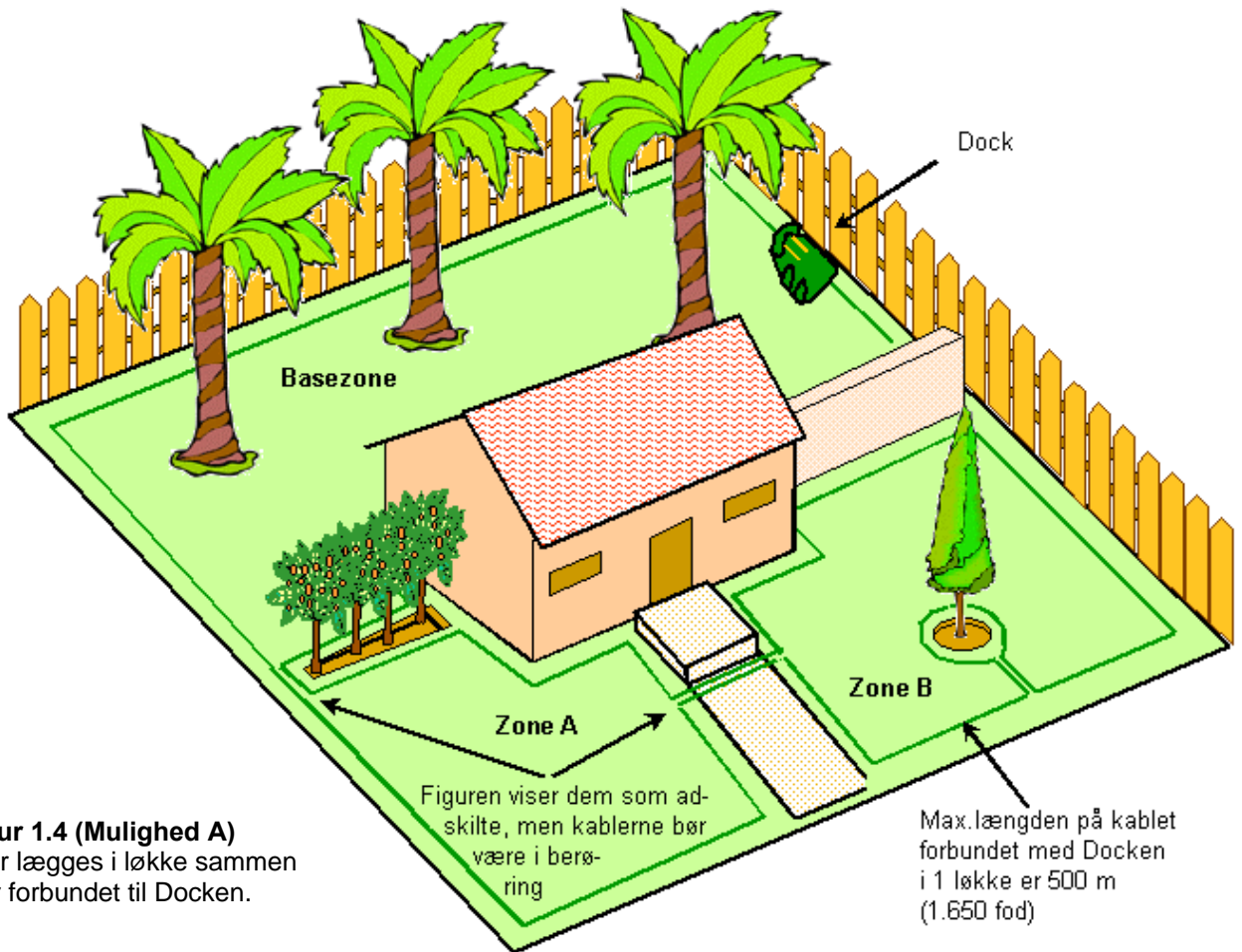
Mulighed B: Der er flere zoner, den store baghave er forbundet til Docken

(kan anskaffes som tilbehør - se Afsnit 7). Perimeterkontakten er tilslutte forhavene(Figur 1.5).

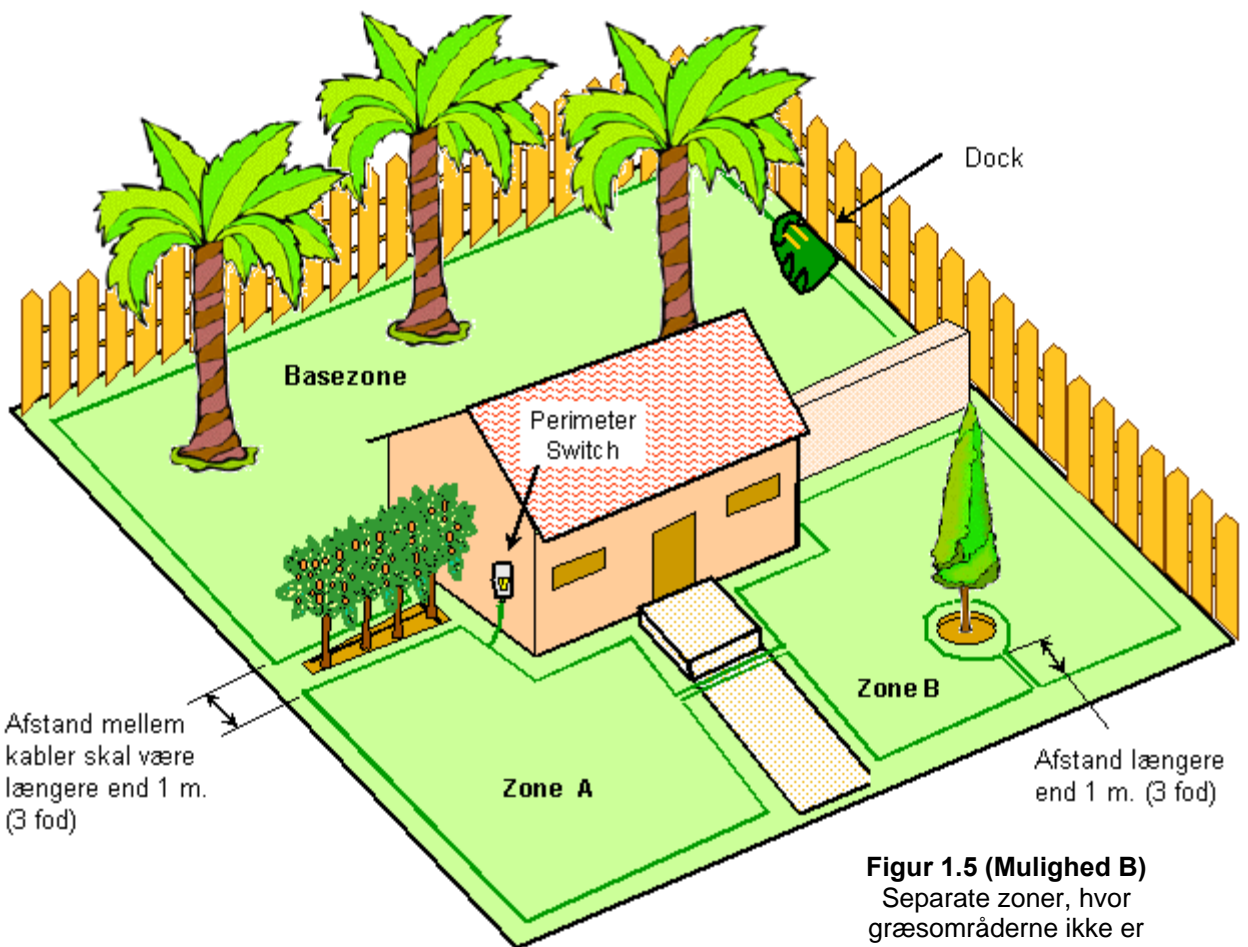
For at slå forhavene skal du blot køre eller bære Robomow hen til det område du ønsker at den skal arbejde i. Når dette område er færdigt, kør da plæneklipperen tilbage til Docken til genoplading.

Bestemmelse af afstanden mellem omkringliggende kabler:

1. Hvis græsområderne er installerede med samme perimeterkabel som er forbundet til den samme kilde (basestation/perimeterkontakt), så er det nok at holde en afstand på 1 meter mellem kablerne for at forhindre at de forstyrrer hinanden.
2. Hvis græsområderne er installerede ved hjælp af forskellige perimeterkabler, der ikke er forbundet med hinanden, og hver har sin egen kilde (basestation/perimeterkontakt), er en af følgende muligheder påkrævet:
 - a. Hold en afstand på 30-50 cm mellem kablerne. Det vil give mulighed for at plæneklippingen kan overlape de forskellige græs-zoner. Synkronisér tidspunkterne for plæneklippingen af de forskellige zoner for at sikre, at der ikke bliver interferens mellem zonerne. ELLER
 - b. Hold 2 meters afstand mellem perimeterkablerne, så er der ikke grund til at synkronisere tidspunkterne for plæneklippingen.



Figur 1.4 (Mulighed A)
Tre zoner lægges i løkke sammen og er forbundet til Docken.



Figur 1.5 (Mulighed B)
Separate zoner, hvor græsområderne ikke er tilstødende

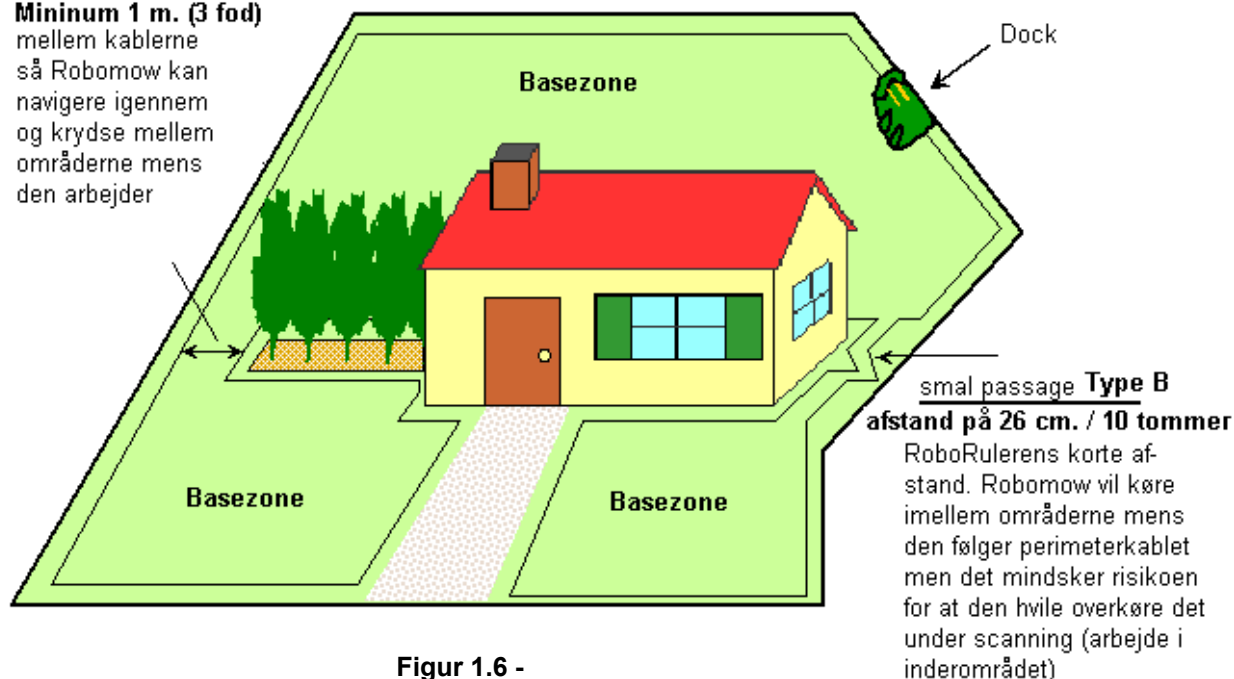
Hvor græsområderne er tilstødende, vil Robomow automatisk slå alle zonerne og køre tilbage til Docken til genopladning ved afslutning af hver opgave.

Området der forbinder to store områder kaldes en smal passage.

Der er to typer smalle passager (Figur 1.6):

smal passage Type A

Minimum 1 m. (3 fod) mellem kablerne så Robomow kan navigere igennem og krydse mellem områderne mens den arbejder



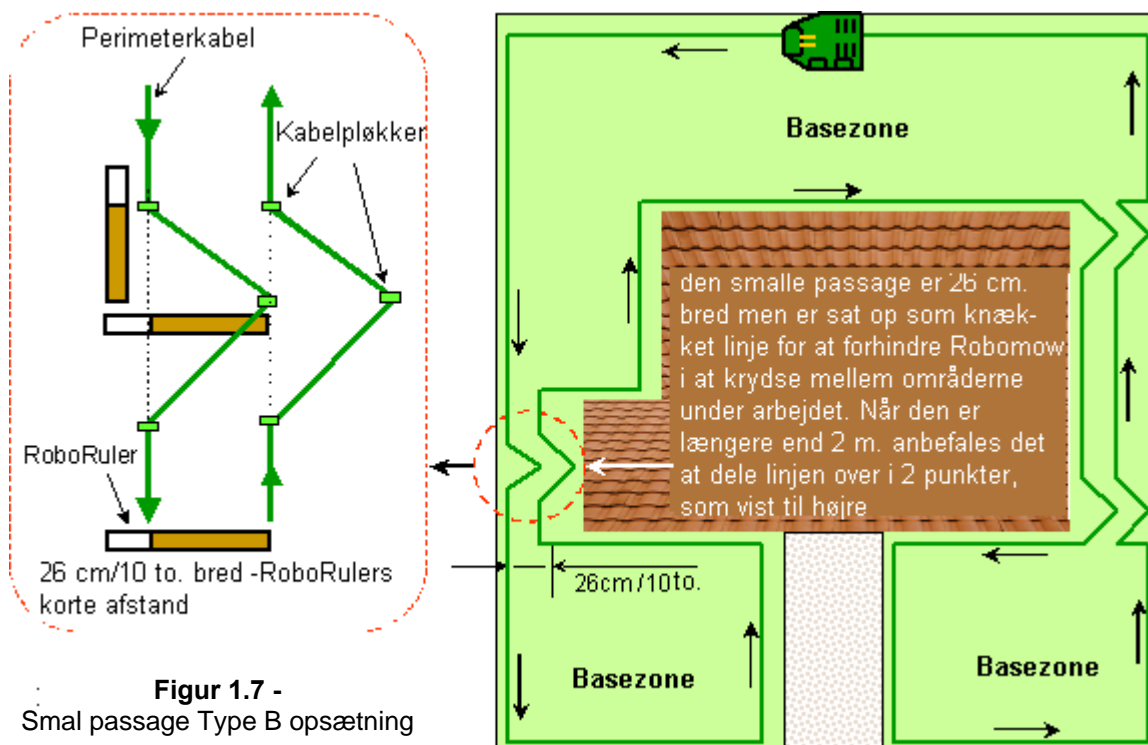
Figur 1.6 -

Flere områder med smalle passager

Type A: Minimum 1 m. (3 fod) mellem kablerne så Robomow effektivt kan navigere sig igennem og arbejde i begge områder.

Type B: Afstand på 26 cm. (10 tommer) mellem kablerne (RoboRulers korteste opmåling), så Robomow kan følge perimeterkablet og påbegynde arbejdet i det ønskede område. Dette mindsker sandsynligheden for at plæneklipperen vil krydse mellem områderne mens den scanner (klipning af inderområdet). Når smal passage Type B anvendes, er det nødvendigt at opsætte forskellige indkørsler for at gøre den i stand til at påbegynde klipning i de forskellige områder. (for at opsætte Indkørsler, se punkt 2.1.1.2).

Opsætning af smal passage Type B bør være 26 cm. (10 tommer) bred langs passagen, men bør sættes som en knækket linje for at reducere sandsynligheden for at plæneklipperen vil krydse mellem områderne under arbejdet.



Figur 1.7 -

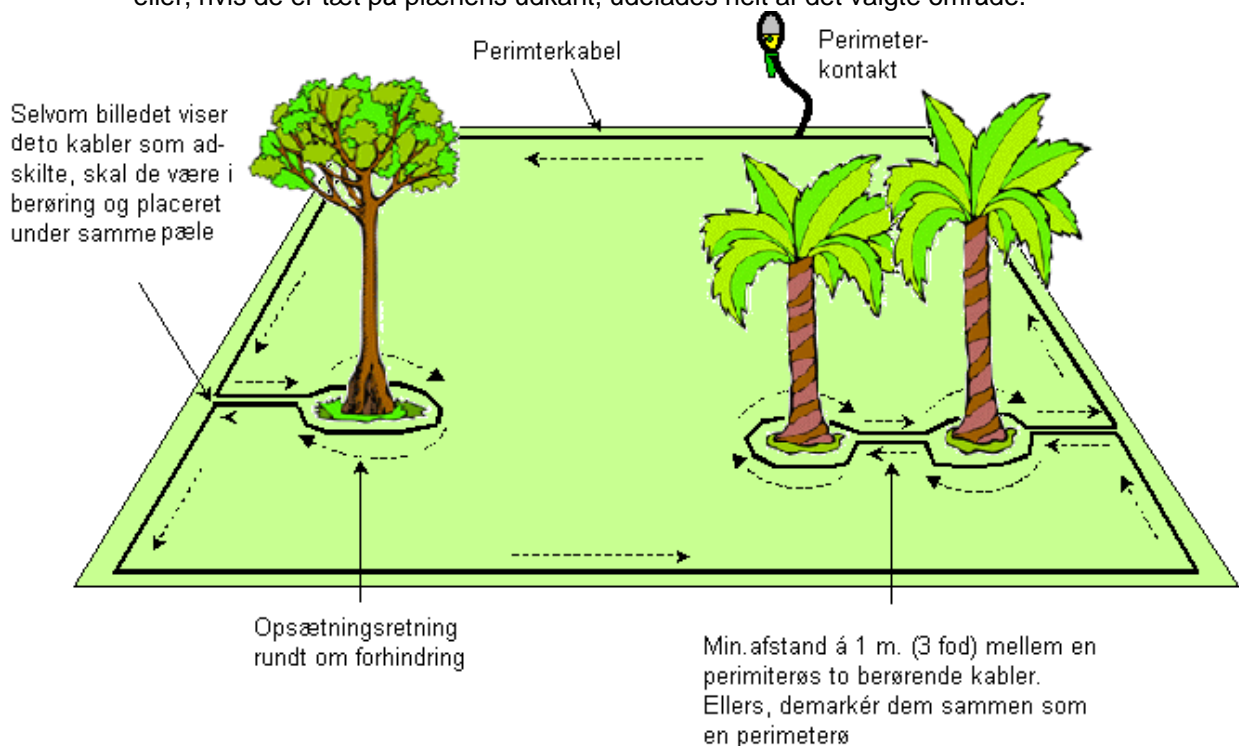
Smal passage Type B opsætning

1.2.3 At definere forhindringer - Perimeterøer

- Forhindringer der er relativt stabile og **højere end 15 cm (6 tommer)** som for eksempel træer og telefonpæle kan lades være på plænen uden bekymring i forhold til opsætningen af kablet. Robomow vil dreje når den støder på denne type forhindring.
- Andre forhindringer, som fx blomsterbed, springvand og små træer skal beskyttes fra Robomow ved hjælp af perimeterkabel. Dette gøres som en del af opsætningen og er almindeligvis kaldet perimeterøer. Men, for at gøre arbejdet så blidt og lydløst som muligt, er det mest hensigtsmæssigt at demarkere alle fast objekter inden for arbejdsområdet.

At lave en perimeterø (Figur 1.8):

- Tag kablet fra perimeterpunktet tættest på forhindringen;
- Indkreds forhindringen med kablet ved hjælp af RoboRuler kortdistance;
- Returnér tilbage til samme punkt af kanten som du startede fra;
- De kabler der leder ud til perimeterøen og kommer tilbage til kanten bør være parallelle og røre hinanden, MEN, de må ikke krydse hinanden. Kablerne til og fra perimeterøen kan fastgøres med de samme pæle. Plæneklipperen vil ikke genkende disse to kabler og vil køre over dem som om de ikke eksisterede. Det ene kabel der omkranser perimeterøen vil genkendes og vil afholde plæneklipperen fra at køre ind på dette område.
- Områder med tæt placerede forhindringer bør omkranses samlet af en enkelt perimeterø, eller, hvis de er tæt på plænsens udkant, udelades helt af det valgte område.



Figur 1.8 -
Opsætning af perimeterøer

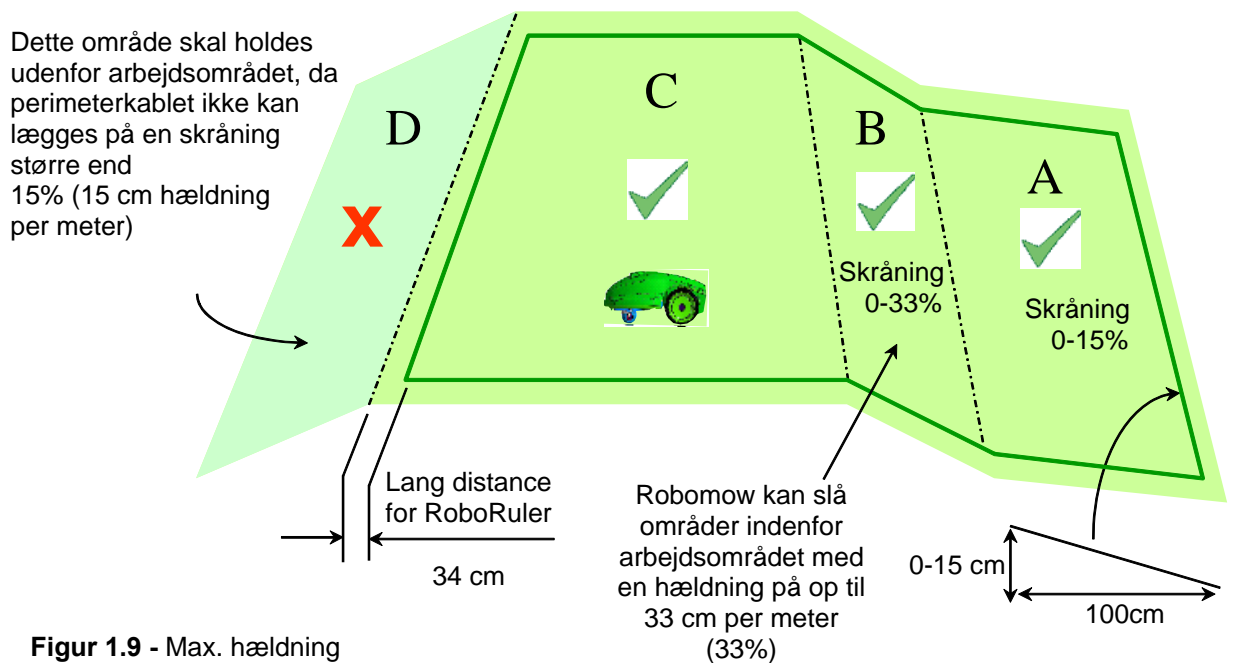
Forsigtig! Anbringelse af perimeterledningen mod urets retning rundt om forhindringen vil få Robomow til at bevæge sig ind på øen .



1.2.4 Skråninger

Den maksimale skråning, hvor et perimeterkabel kan lægges, er 15% (se området mærket "A" i fig. 1.9).

Perimeterkablet må ikke lægges på en skråning stejlere end 15 cm per meter (15%), idet Robomow kan have svært ved at dreje og kan komme til at krydse ledningen - især i fugtigt vejr, hvor hjulene kan slippe på det våde græs. Perimeterkablet kan imidlertid godt lægges på en skråning, stejlere end 15%, hvis der er en forhindring (rækværk, mur eller tæt hæk), som kan forhindre Robomow i at bevæge sig ud af området. Den maksimale skråningsgrænse, Robomow kan arbejde på, er en stigning på 33 cm. per meter. Hvis en skråning får Robomow's front til at hæve sig fra jorden, er den for stejl og bør ikke indgå i arbejdsområdet. (Se området mærket "B" i fig. X). Skråninger større end 33% kan ikke inkluderes i arbejdsområdet.



Figur 1.9 - Max. hældning

1.3 Dockens placering

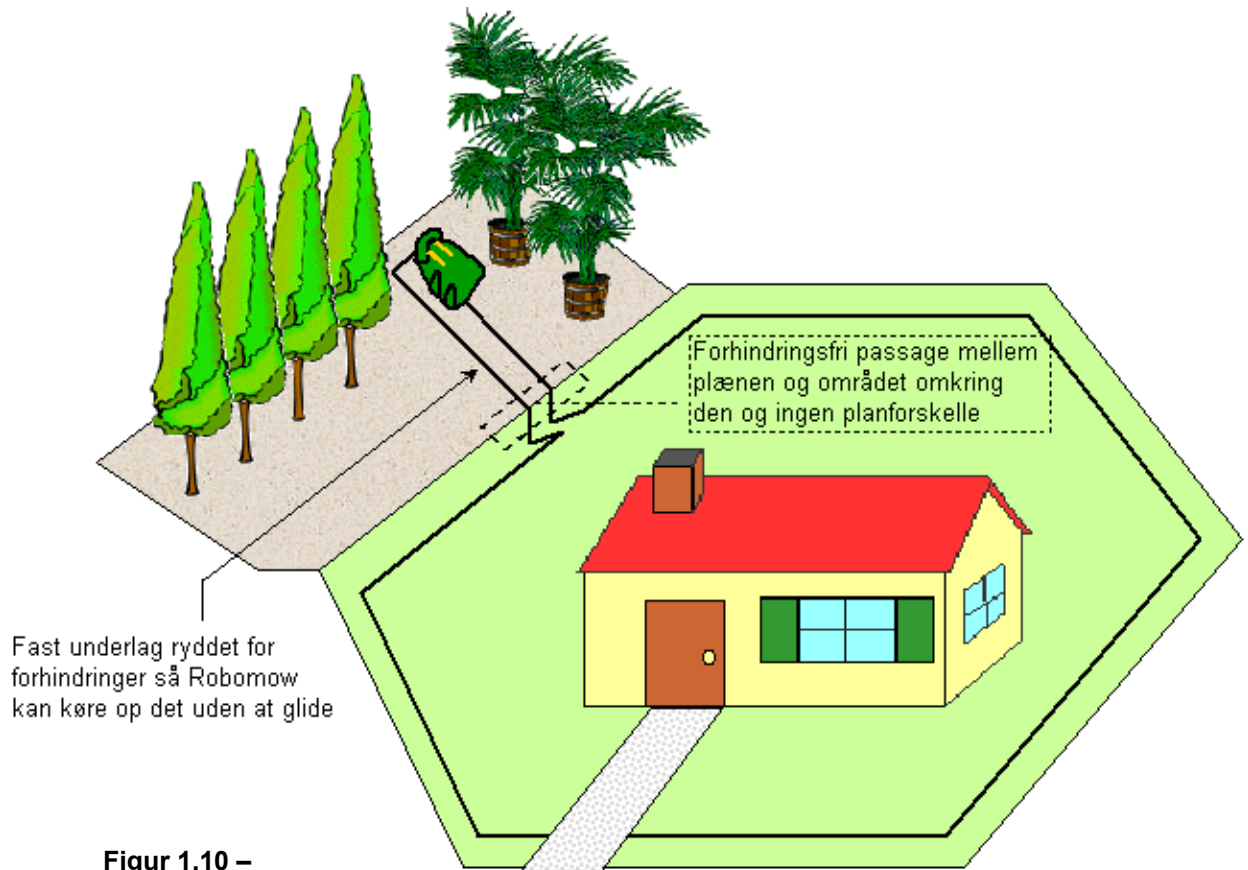
Der er to muligheder for placering af Docken:

1.3.1 Intern (inden for plænen)

- Vælg et sted på plænen du ønsker at opsætte Docken, baseret på informationen i punkt 2.1.
- Placér Docken så den følger plænen's udkant og afskærmningen peger mod plænen's inderside (Figur 1.13).

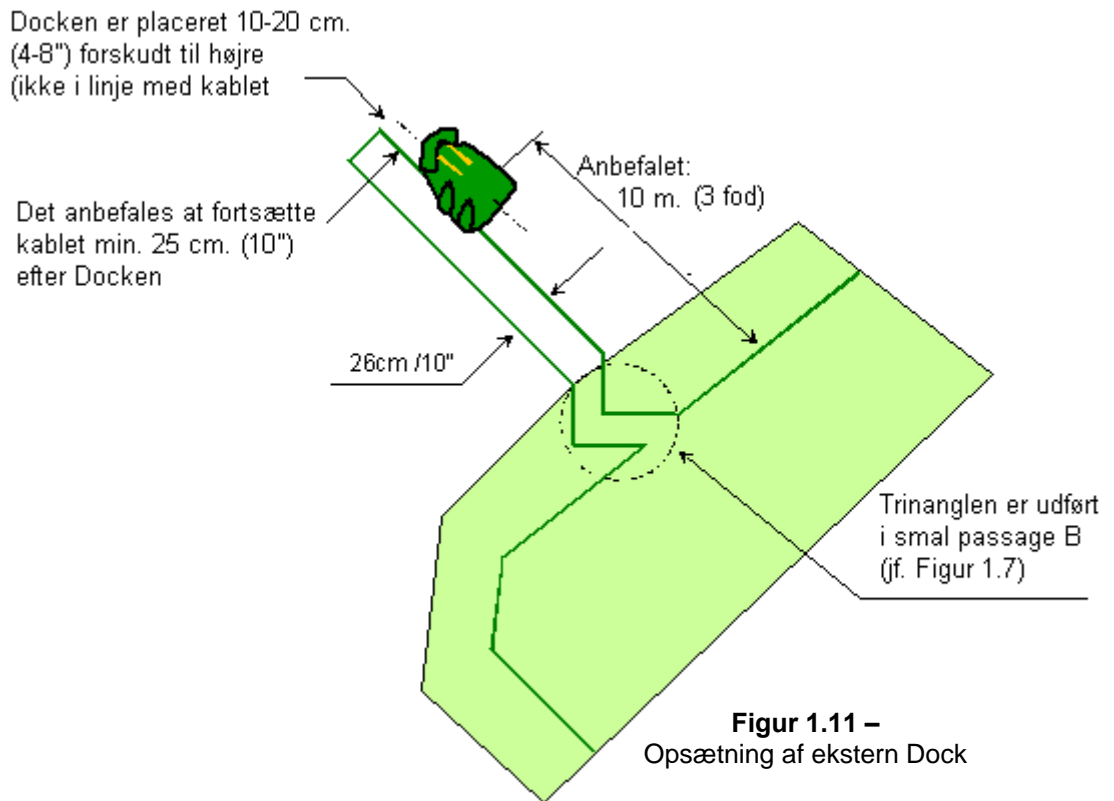
1.3.2 Ekstern (uden for plænen)

- Vælg et sted uden for den plænen, hvor du ønsker at Robomow skal stå og skal oplades.
- Sikre dig at passagen mellem plænen og området uden for den, er uden forhindringer og planforskelle, så Robomow ikke kommer til at sidde fast og kan følge kablet uden problemer.
- Underlaget mellem plænen og Docken bør være hårdt (som fx et fortov eller anden fast grund) og ikke sandet eller bumpet, så Robomow ikke glider eller sidder fast der.
- Området mellem plænen og Docken bør være ryddet for forhindringer og objekter.



Figur 1.10 –
Opsætning af ekstern Dock

- Opsætningen af indkørsler til de smalle passager der leder til Docken bør omfatte trekantede (eller "knæk") for at reducere sandsynligheden for at Robomow vil sætte kurs mod Docken under arbejdet med at klippe inderområdet (scanning); for at opsætte trekanten se Figur 1.7.
- Afstanden mellem kablerne der leder til Docken og tilbage til plænen er 26 cm. (10 tommer).
- Docken skal placeres ved den smalle passages højre kabel (set fra indersiden af plænen). **Vigtigt:** Da de to kabler er meget tæt på hinanden og påvirker kabelsensorens læsning, bør Docken ikke placeres på linje med midterlinjerne som er markeret på Docken; den bør placeres med en forskydning på 10 til 20 cm. (4 - 8 tommer) til højre.
- Det anbefales at placere Docken minimum 25 cm. (10 tommer) før enden af den eksterne passage for at give plæneklipperen let indkørsel i Docken.



1.4 Opsætning af perimeterkabel

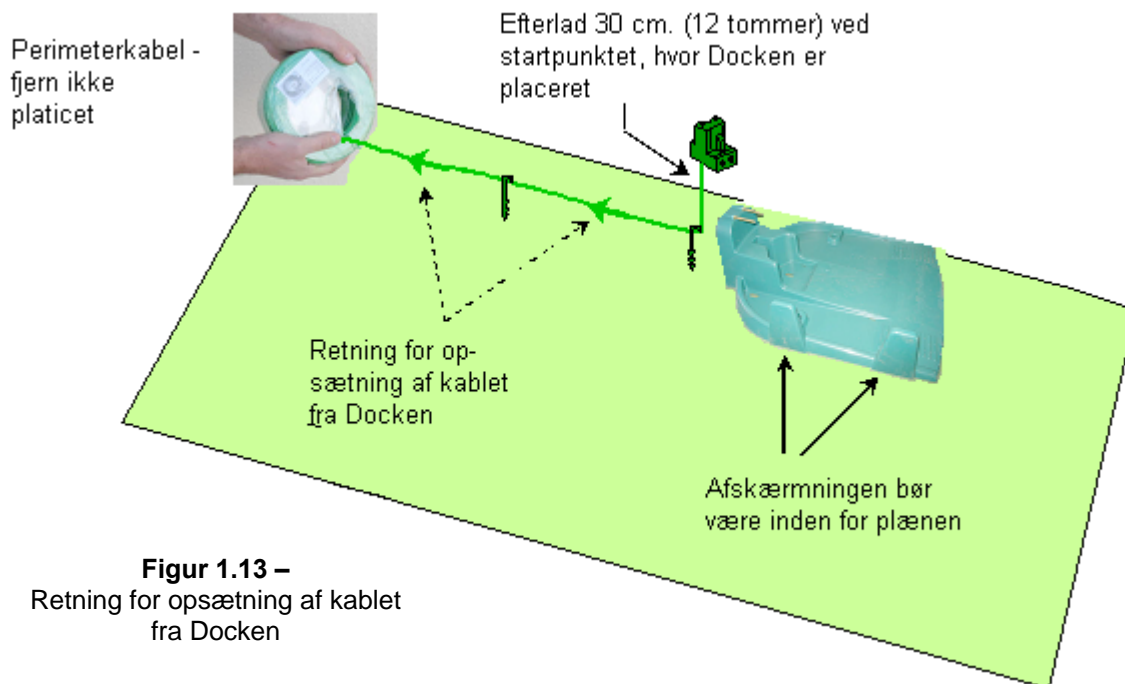
Nu hvor placering af Docken er kendt og der foreligger en plan for opsætningen af perimeterkablet, kan du begynde at opsætte perimeterkablet i basiszonen.

1.4.1 Startpunkt

- Placér Docken i overensstemmelse med din plan med afskærmningen mod plæns inderside, som vist på Figur 1.11 og 1.13;
- Lav et hul i det plastic perimeterkablet ligger i og træk kabelenden med ledningssamlingen ud af plasticet; samlingen bør være forbundet med kablet i polariteten vist på Figur 1.12;
- Plastik som kablet ligger i er designet som en dispenser til kablet så hiv ikke kabelspolen ud af plasticet;
- Nedram det første stykke af kablet i jorden hvor Docken vil blive placeret; vær sikker på at efterlade 30 cm. (12 tommer) til at ende løkken ved opsætningens ende. (Figur 1.13);
- Begynd at lægge kablet imod urets retning set fra plæns inderside, som vist på Figur 1.13.
- Begynd at hive perimeterkablet ud af plasticet og læg den løst mens du går langs plæns område i retningen vist på Figur 1.13;



Figur 1.12 – Hiv kablet ud af plasticet – fjern ikke plasticet; det er designet til at fungere som dispenser.



Figur 1.13 –
Retning for opsætning af kablet fra Docken

1.4.2 At lægge perimeterkablet ud

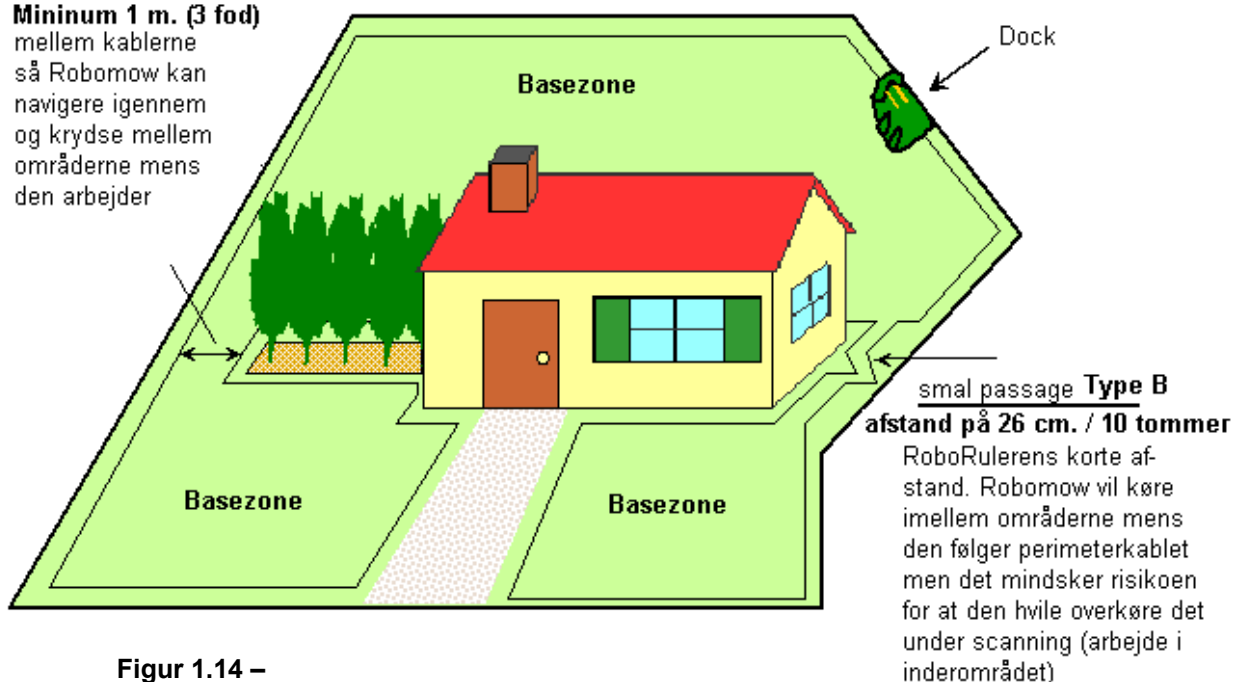
- Begyndt med at sætte perimeterkablet op ved at sætte pløkker med nogle få meters afstand og ved plænenes hjørner i overensstemmelse med din plan; glem ikke forhindringer der skal demarkeres mens du lægger kablet ud.
- Når du har taget nok kabel ud inden for et givet punkt, brug da RoboRuler til at sætte den korrekte afstand fra plænenes udkant. RoboRuleren bruges til at hjælpe med at positionere perimeterkablet langs vægge, hegn, fortove, indkørsler, blomsterbed og perimeterzoner. Der er to grundopmålinger der bruges af RoboRuler (Figur 1.14).

Den korteste afstand bruges langs perimeterkanter hvor området umiddelbart uden for perimeterkanterne er uden forhindringer og er samme relative plan som eller lavere plan end perimeterkanten (fortove i samme plan eller blomsterbede).

Den længste afstand bruges langs perimeterkanter hvor området umiddelbart uden for perimeterkanterne indeholder forhindringer eller planforskelle langs perimeterkanten (vægge og hegn).

smal passage **Type A**

Minimum 1 m. (3 fod) mellem kablerne så Robomow kan navigere igennem og krydse mellem områderne mens den arbejder



Figur 1.14 –
At bruge RoboRuler

Vigtigt

Hvis plæns kant støder op til en dam, swimmingpool eller vandløb, hvor græsniveauet er højere end 70 cm fra kanten rundt omkring, skal der være en afstand på mindst 1.2 m mellem kablet og vandet (eller afgrunden). Ellers anbring et rækværk eller lignende langs plæns kant, som Robomow kan registrere. Højden skal være mindst 15 cm. Dette vil under alle omstændigheder forhindre Robomow i at krydse kablet og bevæge sig udenfor arbejdsområdet.

1.4.3 At nedramme kablet i jorden

- Det er ikke nødvendigt at begrave perimeterkablet, men du kan gøre dette hvis du ønsker det, op til 10 cm. (4 tommer) dybt.
- Der følger pløkker med Robomow og de bruges til at fastgøre og holde perimeterkablet til jorden, under græsplan.
- Begynd med at placere færrest muligt pløkker til at nedramme kablet. Husk at du vil ønske at teste opsætningen af kablet før du nedrammer ekstra pløkker, og du finder eventuelle område hvor du vil ønske at justere kablets position.
- Efter at have hamret pløkkene helt ned i jorden, stram da kablet op. Det er meget lettere at hamre pløkkerne i fugtig jord. Hvis jorden er tør, vand da plænen før du opsætter perimeterkablet.

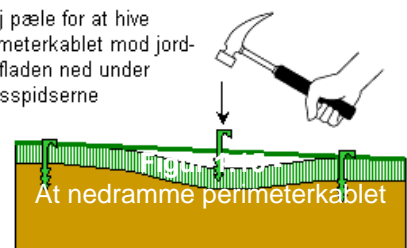


ADVARSEL!

Der er risiko for øjenskader. Anvend god øjenbeskyttelse og ifør dig passende arbejdshandsker når du hamrer pælene ned. Hård eller tør jord kan medføre at pælene knækker under nedramning. I ekstreme tilfælde er det en fordel at vande plænen der hvor pælene nedrammes.

- Pløkkerne skal nedrammes med en afstand imellem dem der vil holde kablet under græsplan og afholde det fra at udgøre en faldefare (Figur 1.15).
- Når kablet er fastgjort korrekt til jorden, vil kablet og pløkkene snart forsvinde under bevoksning og vil ikke være synlige.
- Hvis yderligere kabel er nødvendigt for at afslutte opsætningen, brug da de medfølgende kabelsamlere (sorr er vandtætte) til at forbinde enderne, som beskrevet i afsnit 5.6.

Tilføj pæle for at hive perimeterkablet mod jordoverfladen ned under græsspidserne



VIGTIG INFORMATION!

Skruesklemmer eller parsnoede kabler isoleret med isolationstape udgør ikke en brugbar samling. Fugtighed i jorden vil få kabelenderne til at oxydere og i enden medføre dårlig forbindelse

1.4.4 At afslutte opsætning af perimeterkablet

- Når perimeterkablet er lagt ud og fastgjort til jorden, er sidste trin at forbinde kabelenderne med Dockens panel og at teste opsætningen.
- Der er to løse kabelender hvor opsætning af perimeterkablet begyndte. (Figur 1.16).
- Brug den samme pløk til at fastgøre disse to kabelender til jorden og sno dem.
- Klip det kabel der ikke har samlingen over så de er lige lange - fjern al overskyden kabel.
- Fjern 6 mm. isolation fra kabelenden (Figur 1.17).
- Indsæt den bare kabelende i samlingens hul ved hjælp af en lille, flad skruetrækker; fastskru skruen for at fastgøre perimeterkablet i samlingen (Figur 1.18).



Figur 1.16 -
To løse kabelender ved
startpunktet



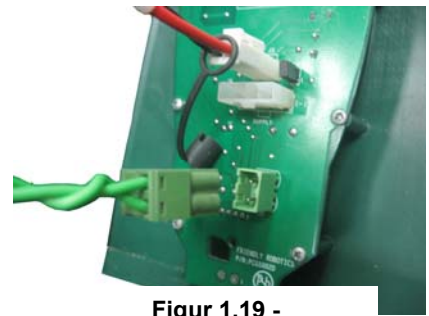
Figur 1.17 -
Fjern 6 mm. isolation
fra kabelenden



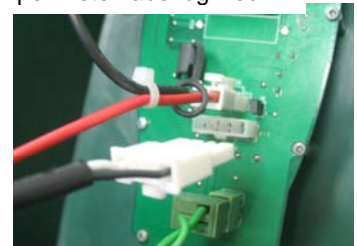
Figur 1.18 -
Fastskru skruen for at fastgøre
perimeterkablerne i samlingen

1.4.5 At placere og forbinde Docken

- Forbind perimeterkabelssamlingen med Dockens panel. (Figur 1.19).
- Før du sætter strømforsyningsledningen i Docken, læg da omhyggeligt ledningen ud, startende fra Docken og med retning mod hovedstrømforsyningen. Vær sikker på at den er ordentlig fastgjort til jorden og ikke udgør en faldefare.
- Lad den ikke krydse over underlag hvor den ikke kan fastgøres, såsom fortove eller indkørsler. For optimal beskyttelse, overvej en underjordisk placering inde i en beskyttende rørledning.
- Forbind strømforsyningsledningen med Dockens panel. Se Figur 1.20.
- Før strømforsyningsledningen indtil Dockens cover som vist på Figur 1.21.
- Luk Dockens cover; vær sikker på at det er korrekt lukket (Figur 1.22).



Figur 1.19 -
Forbindelse mellem
perimeterkabel og Dock



Figur 1.20 -
forbindelse med
strømforsyningsledning



Figur 1.21 -
At føre strømforsynings-
ledningen ud af coveret

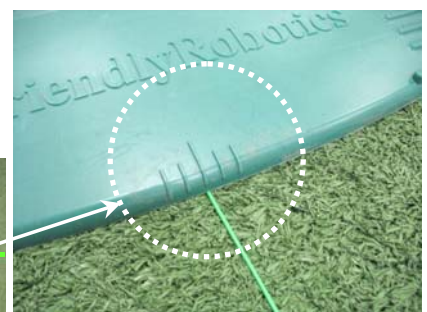


Figur 1.22 -
At lukke Dockens cover

- Placér Docken så den er på linje med perimeterkablet, sådan at kablet er på linje med de to central linjer markeret på Dockens front og bagside, som vist på Figur 1.23. Fastgør ikke Docken endnu, da du vil ønske at tjekke den endelige position først.



Figur 1.23 -
Placering af Dock



- Forbind strømforsyningsledningen til en almindelig 230 volt AC stikforbindelse.
- En lille, blinkende, grøn lampe på Dockens cover indikerer at systemet er tændt og fungerer korrekt. Vedvarende bip indikerer uforbundet/beskadiget perimeterkabel. Ikke-vedvarende bip indikerer dårlig samling af perimeterkabler eller for langt perimeterkabel (den maksimale længde for en løkke er 500 meter).

Figur 1.24 -
Dockens
Kontrolpanel

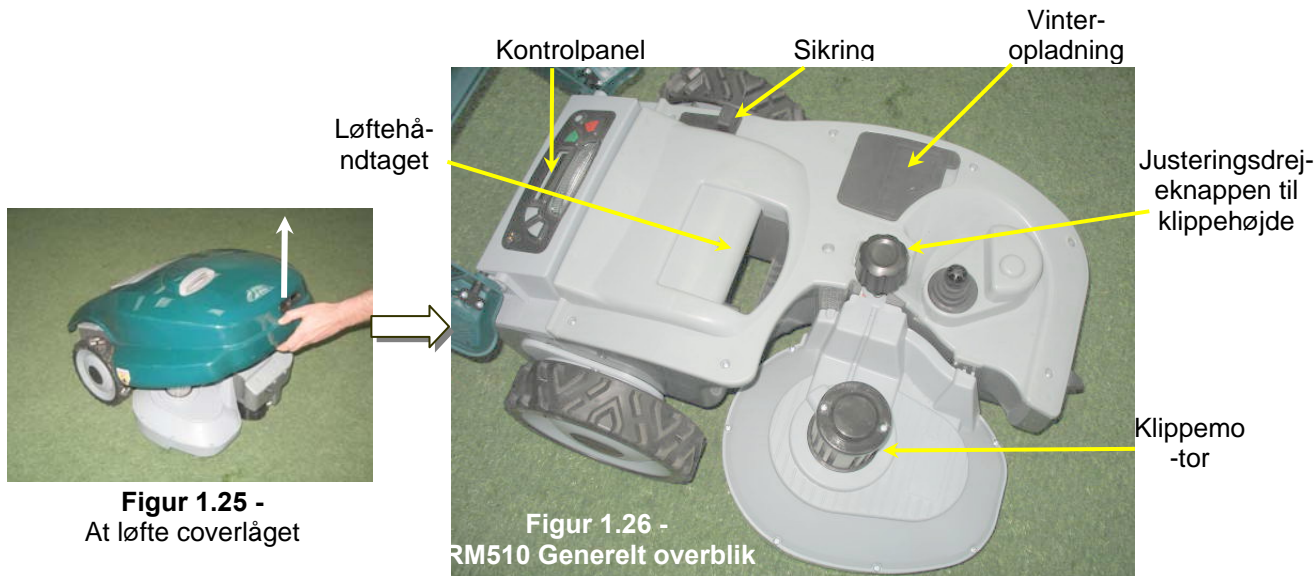


- ← Blinkende lampe indikerer systemet
- ← Vedvarende bip indikerer uforbundet/beskadiget kabel
- ← vedvarende bip indikerer dårlig samling af perimeterkabel eller for lang kabel

1.5 Robomow forberedelse og indstillinger

1.5.1 At indstille klippehøjden

- Løft coverlåget fra fronten af Robomow (Figur 1.25).
- For at ændre klippehøjden skal du dreje på justeringsdrejeknappen, som vist på Figur 1.26.



Figur 1.25 -
At løfte coverlåget

Figur 1.26 -
RM510 Generelt overblik

1.5.2 At indsætte batterisikring

- Din Robomow leveres med batterisikringen fjernet, og den ville ikke fungere uden den. Sikringen samles inde i dets gummicover som findes under coverlåget (Figur 1.27).
- Løft coverlåget, fjern skillevæggen og indsæt sikringen. Sikringen kan indsættes begge veje. Se Figur 1.27
- Robomow vil nu modtage strøm (vågne op). Batterierne er opladt fra fabrikken og holder strøm nok til at udføre den første opsætning og testning. Men, efter at den første opsætningsproces er afsluttet, er det nødvendigt at batterierne bliver opladt i 16 timer i Docken før dens første opgave.

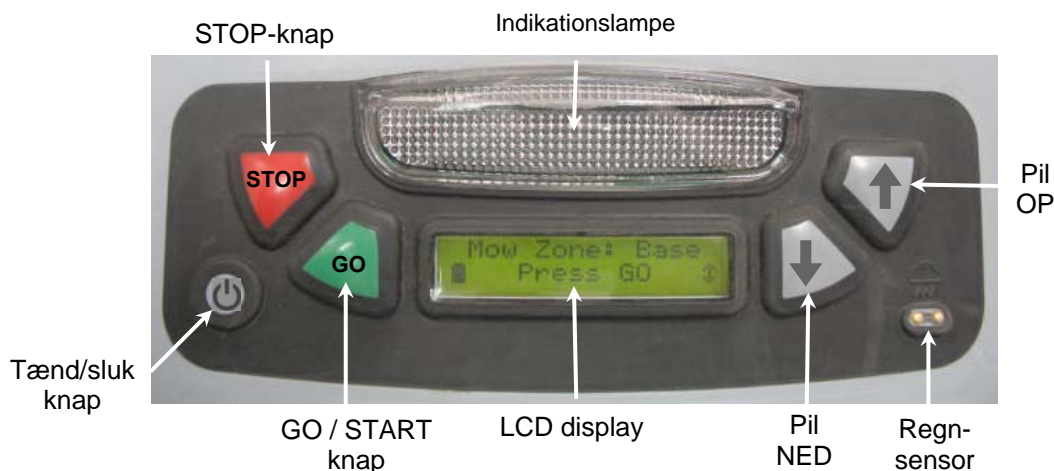


Figur 1.27 -
At indsætte
batterisikringen

1.5.3 Robomow indstillinger

▪ Kontrolpanel

- Øverst på Robomows bagside er der et kontrolpanel. Kontrolpanelet består af et display, et tastatur og en indikationslampe (Figur 1.28).



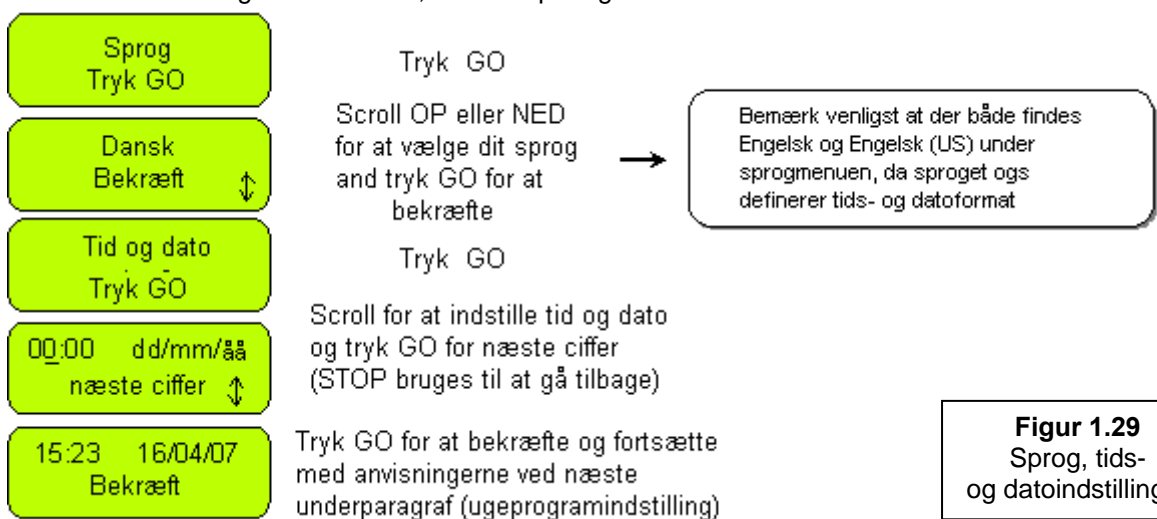
Figur 1.28 - Kontrolpanel

- 'GO'-knappen bruges til at vælge eller bekræfte forskellige menupunkter eller indstillinger;
- '↑ OP / ↓ NED' -knappe gør dig i stand til at scrolle gennem menupunkter;
- 'STOP' -knappen har to hovedfunktioner: Når den aktiveres under automatisk arbejde vil den stoppe Robomow og bladets rotation omgående, og når den aktiveres under browsing af menuen vil den bringe dig et skridt tilbage i menuen.
- 'Tænd/sluk' -knappen bruges til at slukke Robomow. Det er nødvendigt at slukke Robomow når den skal bæres imellem zoner.

VIGTIG INFORMATION!
 Følg anvisningerne på LCD-displayet - Robomow vil på venlig vis forklare dig hvordan du afslutter opsætningen, trin for trin

▪ Sprog, tids- og datoindstillinger

- 'Sprog' er den første indstilling du bliver bedt om at vælge når Robomow vågner op. Følg anvisningerne nedenfor, som vist på Figur 1.29.



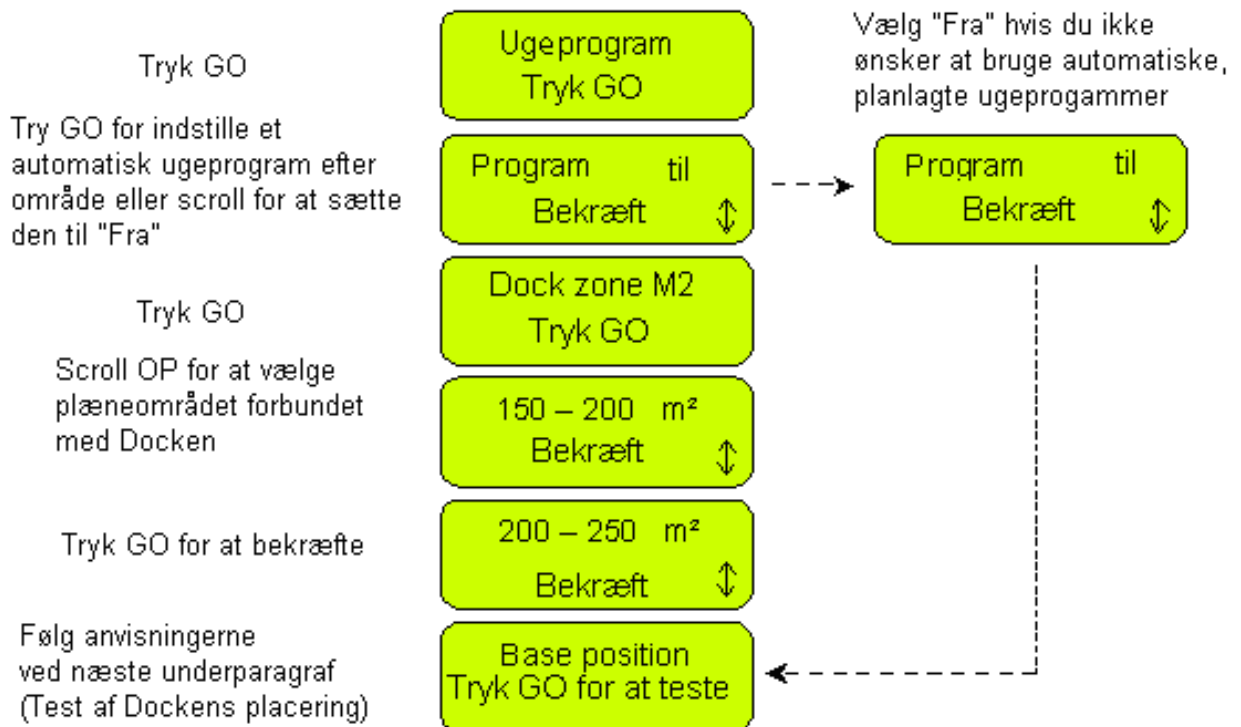
Figur 1.29
 Sprog, tids- og datoindstillinger

▪ Ugeprogram

- Knappen 'Ugeprogram' giver dig mulighed for at sammensætte et automatisk ugeprogram alt efter størrelsen på området forbundet med Docken (følg trinene vist på Figur 1.30 nedenfor).

- Ved at indstille områdezonen forbundet med Docken, vil Robomow automatisk nå frem til det mest hensigtsmæssige ugeprogram for din plæne
- Robomow vil begynde med at slå græsset klokken **13:00** på de aktive dage, og vil køre tilbage til Docken til opladning efter hver opgave.

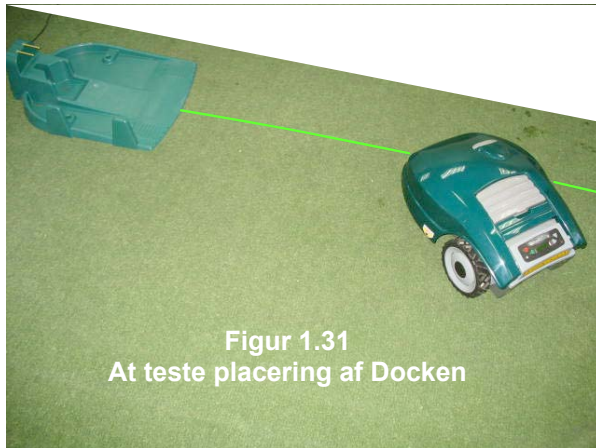
ADVARSEL! Lad aldrig Robomow arbejde uden opsyn. Det kan føre til alvorlige skader. Hvis dato og tidspunkt ikke indstilles korrekt eller undlades indstillet når dette efterlyses, vil tiderne for automatisk afgang ikke være korrekte. Ukorrekte afgangstider kan udgøre en fare for børn, kæledyr og andre tilstedeværende i området.



Figur 1.30
Indstilling af ugentligt program

1.6 At teste placeringen af Docken og perimeterkablet

- Det er nødvendigt at teste placeringen af Docken og Perimeterkablet for at afgøre om der bør udføres justeringer.
- Positionér Robomow **inde på** plænen med fronten mod perimeterkablet, minimum to meter væk fra Docken (Figur 1.31) og tryk på 'GO'-knappen.
- I tilfælde af at du har glemt at forbinde Strømforsyningen til en almindelig 120-volt stikforbindelse, vil beskeden '**Ej kant signal**' blive vist på LCD-displayet når der trykkes på GO, for at påminde dig om at forbinde Strømforsyningen (Figur 1.32).
- I tilfælde af at du har forbundet Perimeterkablet i den modsatte retning, ved beskeden '**Skift om på ledn**' blive vist når der trykkes GO, for at anvise dig om at skifte de to kabler forbundet med ledningssamlingen (Figur 1.33).



Figur 1.31
At teste placering af Docken

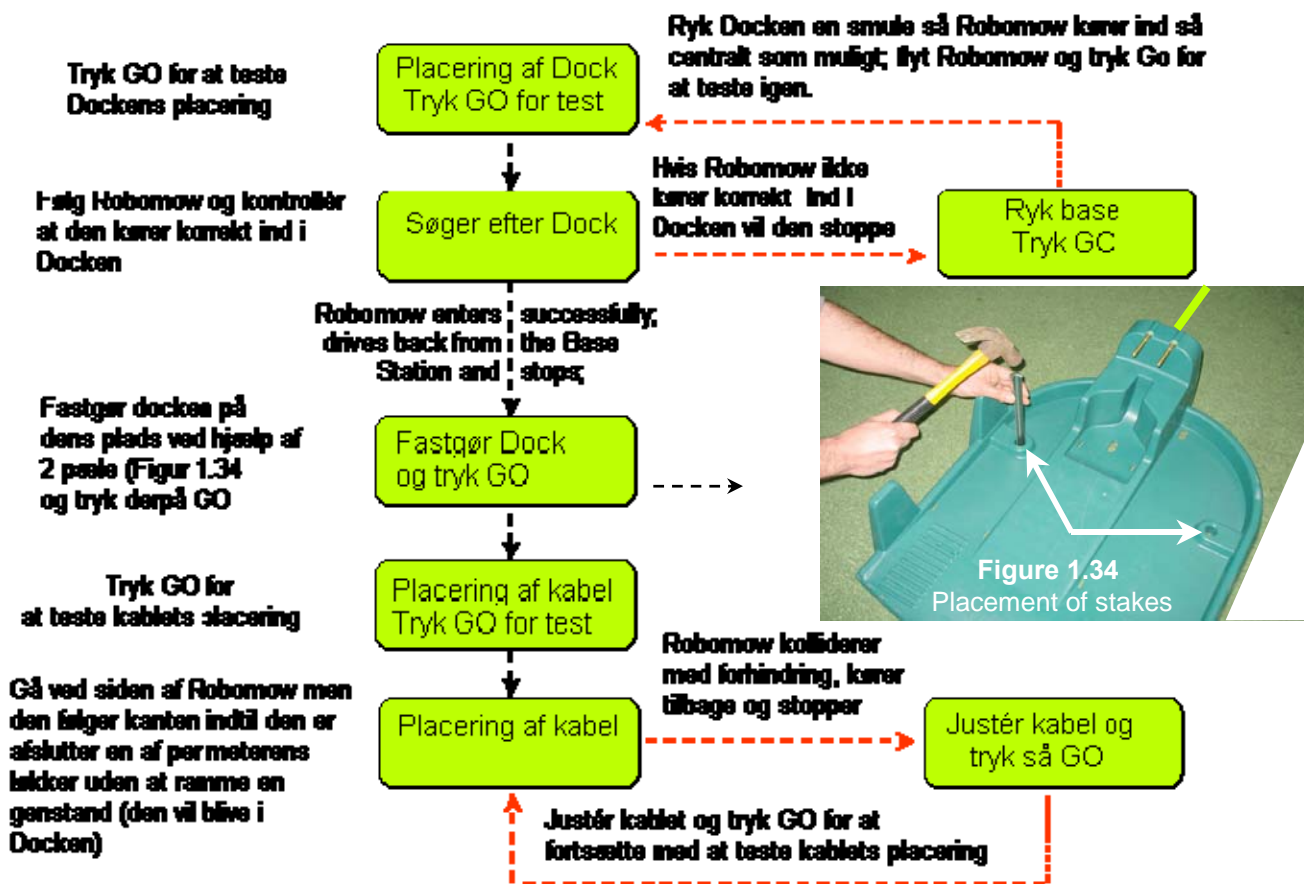
Ej kant signal
Tryk GO

Figur 1.32
'Ej kant signal'
-besked

Skift kabler i kablesamling

Figur 1.33
Hvis følgende besked vises – skift de to kabler forbundet med ledningssamlingen

- Følg anvisningerne som vist på Figur 1.35 for afslutte testningen Dockens placering:



Figur 1.35
Testning af Dockens og
Perimeterkablernes placering

At afslutte kabelfastgørelsen

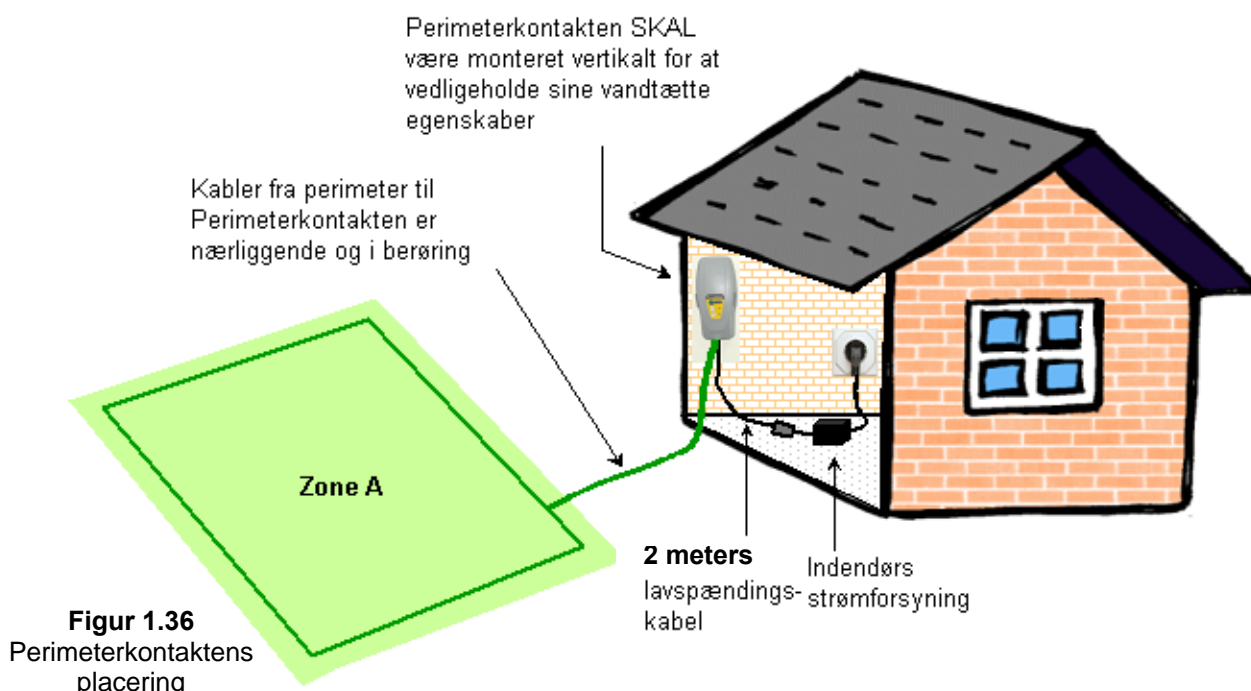
- Når du er færdig, gå da tilbage langs perimeteren og tilføj ekstra pløkker der hvor kablet ikke er holdt plan med græsset spidser og tæt på jordplan. Alle de steder hvor kablet er hævet eller er løs skal den strammes og nedrammes i jorden med ekstra pløkker (afstanden mellem pløkkerne bør være 0,5 til 1 meter (1,5 - 3 fod) i en lige linje og flere i en ulige).

1.7 Opsætning uden for basiszone

Bemærk: Opsætning uden for basiszone som ikke er forbundet med Docken kræver en Perimeterkontakt (kan anskaffes som tilbehør - se Afsnit 7 - Tilbehør).

1.7.1 Placering af perimeterkontakt

- Find et godt sted uden for ikke-basiszonens perimeter, som samtidig er et sted du har relativt let adgang til.
- Perimeterkontakten skal **monteres vertikalt** for at bibeholde dens vandresistens og helst på et **tørt og beskyttet sted**.
- **Perimeterledningen leveres med en indendørs strømforsyning (Fig. 1.36).**



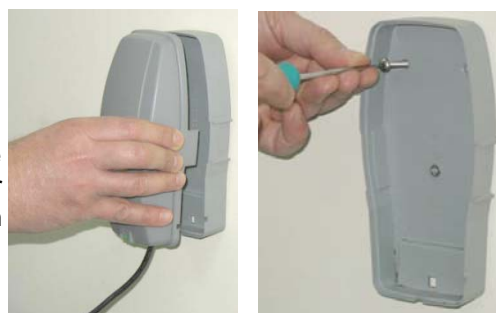
1.7.2 At placere Perimeterkontakten

- Perimeterkontaktens samling er designet til hurtig og let frakobling som gør dig i stand til let at flytte perimeterkontakt mellem forbindelser.
- Perimeterkontakten leveres også med en stor pløk som kan monteres på dens bagside, som gør flytning fra en forbindelse til en anden lettere ved at gøre dig i stand til at frakoble kontakten og flytte den med pælen fastspændt på den (Figur 1.37).
- En anden mulighed er at montere perimeterkontakten på en vertikal flade såsom en væg eller en dækplade. Der er tre små huller på bagsiden af kontaktskærmen til at montere den på denne måde (Figur 1.38).

Figur 1.37
Perimeterkontakt med fastspændt forstærkningspæl



Figur 1.38
Tryk på klapperne på begge sider for at fjerne skærmen

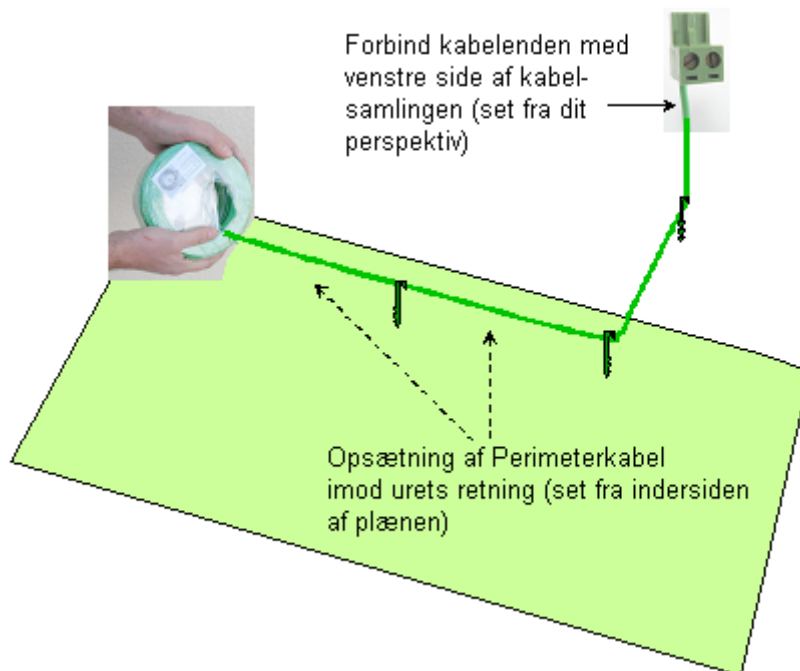


At montere perimeterkontakt ved hjælp af tre monteringsnaver

1.7.3 At lægge perimeterkablet ud

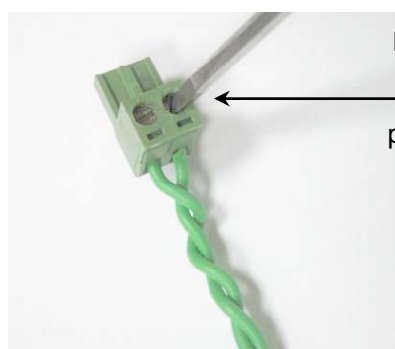
- Nu hvor Perimeterkontaktens placering er kendt kan du begynde at opsætte perimeterkablet, som det var forklaret i afsnittene 1.2 og 1.3. Opsætningen af perimeterkablet inden og uden for en basiszone er identisk forhold til placering og fastgørelse;
- Ved perimeterkontaktens placering, fjern 5 mm. (0,2 tommer) isolation fra kabelenden.
- Indsæt kabelenden i ledningssamlingens venstre side, som vist på Figur 1.39 og fastgør skruen.
- Fastgør kablets begyndelse der hvor perimeterkontakten vil være placeret;
- Læg kablet fra perimeterkontakten til plænen; vær sikker på at efterlade nok kabel ved dens begyndelse til at afslutte løkken;
- Begynd at lægge kablet imod urets retning set fra indersiden af plænen, som vist på Figur 1.39.

Figur 1.39
At forbinde kabelenden med venstre side af samlingen og retning for opsætning af perimeterkabel



1.7.4 At afslutte og teste opsætningen

- Når perimeterkablet er lagt og nedrammet i jorden er sidste skridt at forbinde perimeterkontakten med perimeterkablet og teste opsætningen.
- Hiv i de to løse perimeterkableres tilslutningsender og nedram dem i jorden (Figur 1.36), tilstødende hinanden, i takt med at du bevæger dig væk fra perimetrene og hen mod perimeterkontaktens placering (brug de samme pløkker til ledningerne fra plænen og til perimeterkontaktens placering).
- Ved perimeterkontaktens placering, afskær det løse perimeterkabel så de er lige lange og fjern al overskydende kabel. Fjern 6 mm. (0,2 tommer) isolation fra kabelenderne. Indsæt kabelenderne i de frie huller i samlingen og fastgør skruerne som vist på Figur 1.40.
- Sæt perimeterkabelssamlingen ind i perimeterkontakten (se figur 1.41).



Figur 1.40
At indsætte og fastgøre perimeterkablerne i

Fastskrue skruen med en flad skruetrækker for at sikre at perimeterkablerne sidder ordentligt i samlingen.



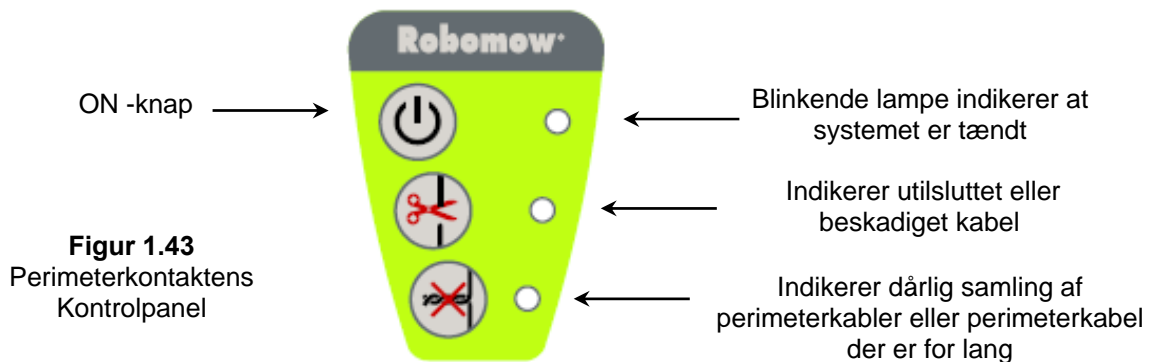
Figur 1.41
Sæt perimeterkabelssamlingen ind

- Tilslutning af strøm. Tryk på klapperne på begge sider af perimeterkontakten (Figur 1.18A) og fjern perimeterkontaktens bagdæksel.
- Forbind strømforsyningen til perimeterkontaktens plade (Figur 1.18b) og saml perimeterkontakten igen.
- Forbind strømforsyningen til en almindelig stikkontakt, 230V AC.
- Strømforsyningen er kun til indendørs brug. Anbring den derfor på et tørt og velventileret sted (dæk den ikke til med en plastikpose). Kontroller, at strømforsyningen og forbindelsen til lavspændingskablet befinder sig på et tørt sted og ikke udsættes for vand og regn.



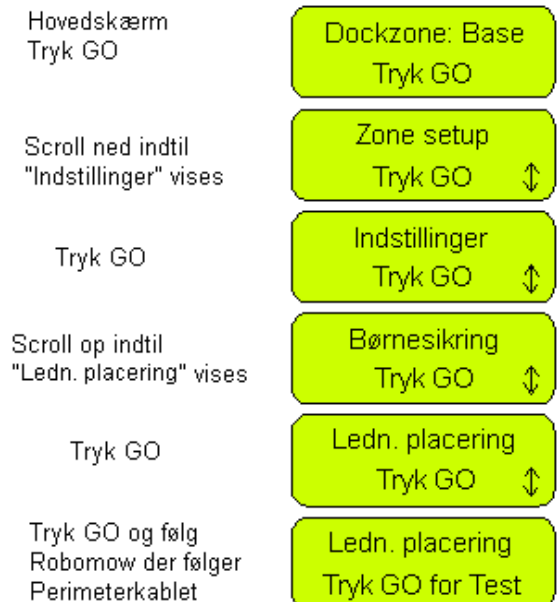
Figur 1.42B
Forbind strømforsyningsstikket til perimeterkontaktens plade

- Tryk på **'ON'**-knappen. En lille, blinkende, grøn lampe ved siden af **'ON'**-knappen indikerer at systemet er tændt og fungerer korrekt. Perimeterkontakten har også indikatorer der beretter om utilsluttede/beskadigede Perimeterkabler og dårlige samlinger, jf. Figur 1.43



Figur 1.43
Perimeterkontaktens Kontrolpanel

- Perimeterkontakten har en automatisk slukkefunktion, som fjerner nødvendigheden af at du slukker den efter brug. Den slukker selv efter 12 timers arbejde. Du kan slukke perimeterkontakten manuelt ved at holde **'ON'**-knappen inde i 3 sekunder. Et bip vil høres efter 3 sekunder, og dette indikerer at du kan slippe knappen og at kontakten er slukket. Test opsætningen af perimeterkablet ved at vælge menuen **'Kabelplacering'**, som vist på Figur 1.44. Robomow vil følge kablet mens klippemotoren er slukket for at sikre at perimeterkablet ikke beskadiges efter den indledende opsætning; gå ved siden af Robomow mens den følger kanten indtil den afslutter en af perimeterens løkker uden at støde på nogen objekter; hvis Robomow kolliderer med en forhindring stopper den og kører tilbage for at lade dig justere kablernes placering.



Figur 1.44
At teste perimeterkablets placering

Afsnit 2 - Menu

Afsnit 2 introducer funktionerne i Robomows menu. For at anvende kontrolpanelet, læs da anvisningerne i punkt 1.2.4. Hovedmenuen består af fire punkter:

- 2.1 Zoneopsætning
- 2.2 Indstillinger
- 2.3 Information
- 2.4 Service (kodeord nødvendigt)

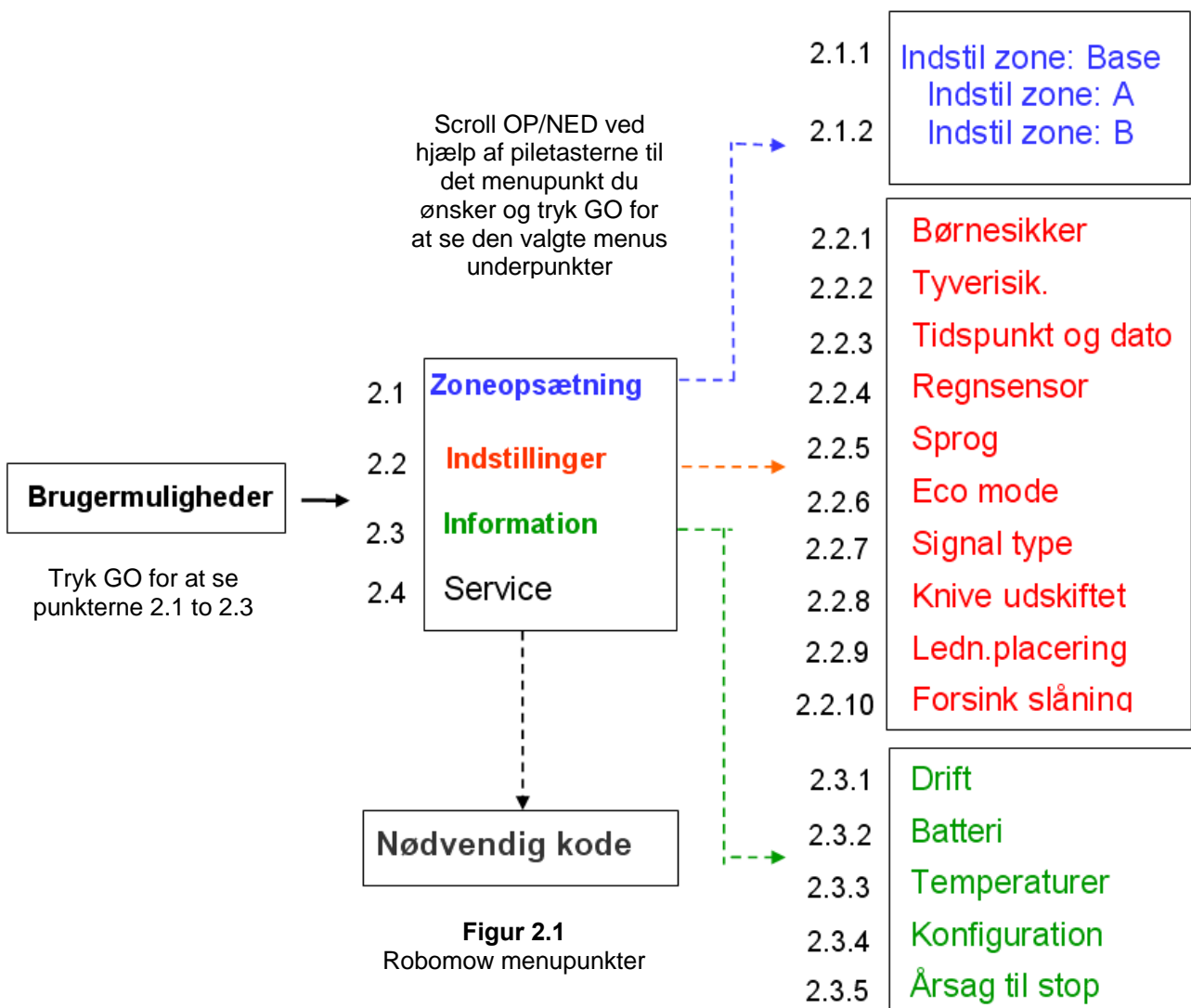
Bemærk: Numrene 2.1-2.4 refererer til punkterne på de følgende sider.

For at browse gennem hovedmenuen og undermenuerne bruges 'GO' -knappen til at vælge eller bekræfte forskellige menupunkter eller indstillinger. Generelt vil et tryk på 'GO' -knappen vælge eller bekræfte den tekstbesked der vises i første linje af LCD'en. Der er adskillige indstillinger som brugeren kan foretage ændringer i, og funktioner der aktiveres og deaktiveres. Et tryk på 'STOP' -knappen vil på ethvert givent tidspunkt under browsing i menuen bringe dig et skridt tilbage i menuen. Til at scrolle mellem undermenuerne bruges 'OP/NED' piletasterne.

For at se hovedmenufunktionerne (punkterne 2.1 til 2.4 - Figur 2.1), vælg en af følgende muligheder:

1. Når plæneklipperen er **ude** af Docken, scroll ned til 'Brugermuligheder' -displayet og tryk 'GO';
2. Når plæneklipperen er **inde** i Docken, kan blot scrolle ned til den menu du ønsker.

Figur nummer 2.1 viser hovedmenuen og de undermenuer der fremkommer under hver mulighed. Der er flere undermenuer i næste niveau af menuopbygningen, som er forklaret i dette afsnits næste sider.



2.1 Zoneopsætning

Menuen '**Zoneopsætning**' giver brugeren mulighed for at se de **parametre der er specifikke for hver zone**. Det er muligt at opsætte op til 3 forskellige zoner: Dockzone, Zone A og Zone B, hvor hovedzonen er **Dockzonen**, som er området hvor Docken er placeret (for opsætning af flere zoner se venligst punkt 1.2.2).

2.1.1 Vælg Zone: Dock

Giver mulighed for at opsætte alle parametre der er specifikke for Dockzonen (punkt 2.1.1.1 til 2.1.1.6).

2.1.1.1 Ugeprogram

Menuen '**Ugeprogram**' består af fire punkter (Figur 2.2):

- Opdater program – giver mulighed for at opdatere programmet og ændre indstillingerne.
- Programtype – giver mulighed for at vælge programtype. Hver type giver et nyt niveau af parametre som brugeren kan ændre i (detaljeret beskrivelse vil følge).
- Program start/slut - giver mulighed for at slutte ugeprogrammet når '**Program**' sættes på '**slut**'. En genvej til afbrydelse af det egentlige program er at trykke på hovedkontakten, mens Robomow er i docken. Det vil sætte programmet på 'slut', men vil tillade manuel start ved at trykke på GO knappen eller ved at oplade.
- Vis program - ugeprogramvisningen bruges til at vise de aktive dage samt yderligere information om den forgangne uges opgaver (detaljere beskrivelse vil følge).



Figur 2.2
Menuen Ugeprogram

Når du indstiller ugeprogrammer 'efter område', vil de aktive dage, som vælges automatisk, indstilles som vist i tabellen nedenfor.

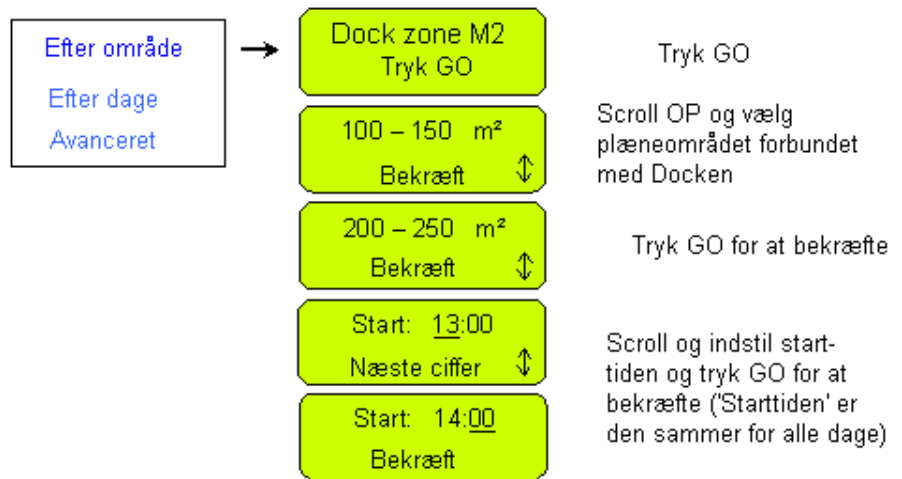
Område m ²	M	T	W	T	F	S	S
0,87		√			√		
50-100		√			√		
100-150	√		√		√		
150-200	√	√		√	√		
200-250	√	√	√	√	√		
250-300	√	√	√	√	√	√	
300 og mere	√	√	√	√	√	√	√

- Programtype

Der er tre typer ugeprogrammer som brugeren kan vælge imellem:

- **Opsætning efter område:**

Angiv størrelsen af den zone der er forbundet med Docken og det tidspunkt du ønsker at Robomow skal påbegynder arbejdet; Robomow vil udregne det mest effektive ugeprogram for din plæne baseret på det angivne område. Følg illustrationerne og angivelserne nedenfor (Figur 2.3) for at opsætte ugeprogrammet efter område:

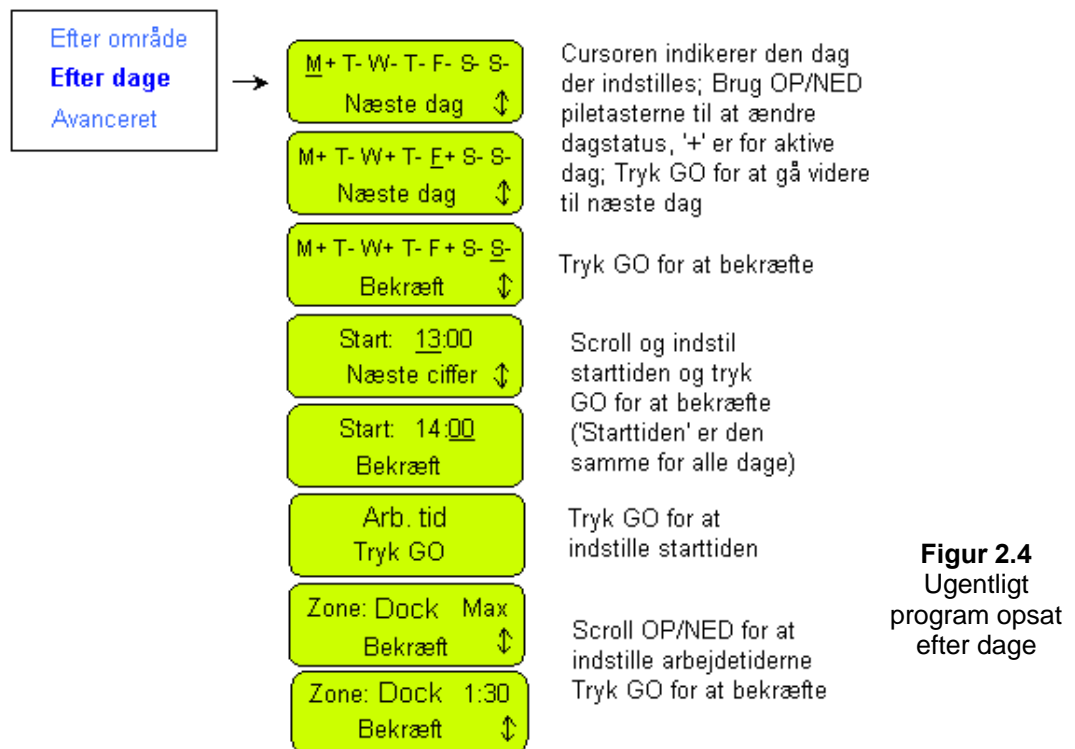


Figur 2.3

Ugentligt program opsat efter område

Opsætning efter dage:

Vælg de dage du ønsker at Robomow skal arbejde. Angiv begyndelses- og arbejdstidspunkt, som gælder for alle aktive dage; følg illustrationerne og angivelserne nedenfor (Figur 2.4) for at opsætte ugeprogrammet efter dage:



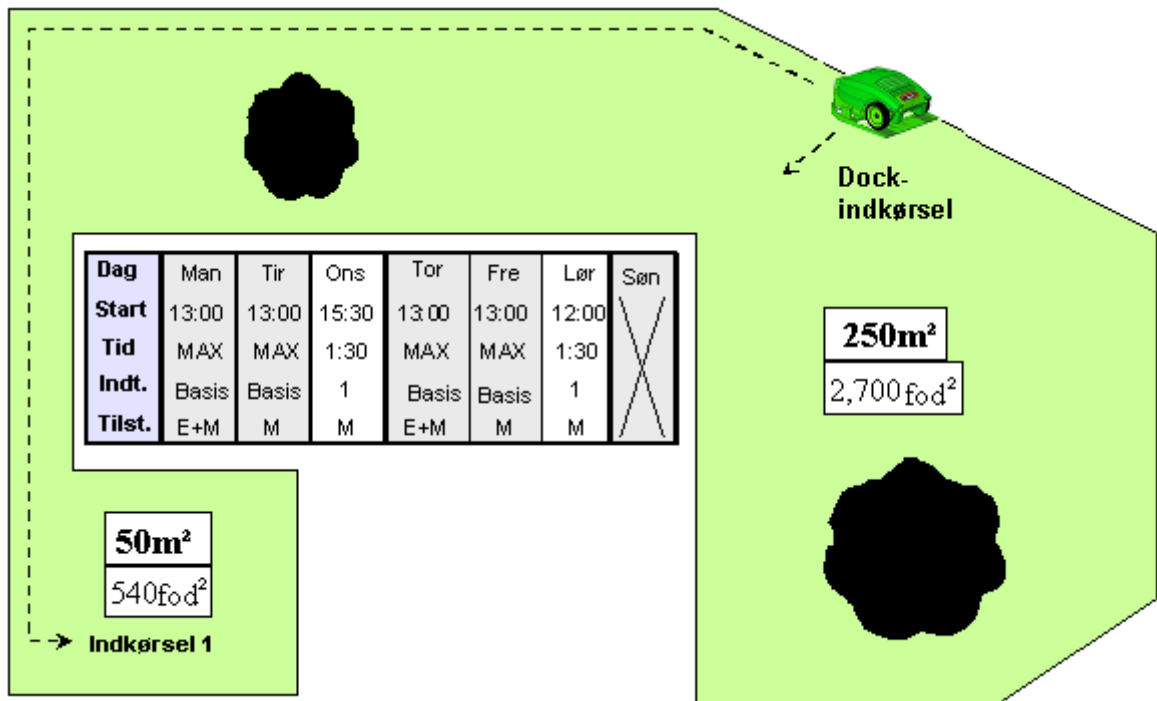
Figur 2.4
Ugentligt program opsat efter dage

Avanceret:

Det avancerede program bør bruges ved flere zoner da det giver brugeren mulighed for at indstille parametrene forskelligt efter dage (indkørsel, starttidspunkt, arbejdstidspunkt og arbejdstilstand); følg illustrationerne og angivelserne nedenfor (Figur 2.5) for at opsætte et avanceret ugeprogram:

Eksempel på brug af det avancerede program (Figur 2.6)

- Plænen i Figur 2.6 har to områder med en smal passage imellem dem;
- Det store område er 250m², mens det lille område er 50m², og således er tiderne det kræver at slå dem forskellige;
- Plæneklipperen kan ikke krydse imellem områderne under arbejdet inden for plænen, men kun når den følger perimeterkablet. Derfor er en ekstra indkørsel nødvendig for at påbegynde opgaven i det lille område (for at indstille indkørsler se punkt 2.1.1.2;)
- Robomow slår omkring 150m² per hel opgave, og det kræver derfor 2 operationer at slå det store område, og 1 operation á 1½ time at slå det lille område.
- Tabellen i Figur 2.6 viser et eksempel på en et avanceret ugeprogram for den givne plæne:
 - Mandage og tirsdage slår Robomow det store område á 250 m² (indkørsel sker ved Docken); den starter klokken 13:00 for 'MAX' arbejdstid, mens den på mandage slår kanten før den kører ind og slår inderområdet (Tilstand: E+M, betyder kant + klipning af inderområde);
 - På onsdage slår Robomow det lille område á 50m² (indkørsels sker ved Indkørsel 1); den starter klokken 15:30 og er i gang i 1½ time; Robomow følger kablet hen til Indkørsel 1 uden at slå udkanten, da denne blev slået mandag (der er ingen grund til at slå kanten mere end 2 gange om ugen);
 - Torsdag til lørdag indeholder den samme klippingscyklus som er defineret ved mandag til onsdag, for at plænen bliver slået to gange om ugen, som er behovet ved hurtig vækst.



Figur 2.6
Avanceret ugentligt program

- Vis program
Ugeprogramvisningen (Figur 2.7) bruges til at vise yderligere information om den forgangne uges opgaver med undtagelse af +'et for de aktive dage.

M+ T+ W+ T- F+ S- S-
R m

Figur 2.7
Visning af ugeprogram

Genvejstaster

For at få ugeprogrammet vist, tryk piletasten **'OP'** mens Robomow er i Docken. Ugeprogrammet vises i 10 sekunder før den skifter tilbage til hoveddisplayet.
For at opdatere programmet, tryk **'GO'**-knppen inden for de 10 sekunder programmet vises.

Følgende karakterer vises eventuelt under hver aktiv dag:

Karakter	Betydning
+	Aktiv dag
B	Sprunget over på grund af lavt batteri; (Robomow forlod ikke Docken på det planlagte tidspunkt på grund af lavt batteri)
b	Tidlig tilbagevenden til Docken på grund af lavt batteri; (Robomow færdiggjorde ikke opgaven og kørte tilbage til Docken på grund af lavt batteri - udelukkende relevant når 'Arbejdstid' er indstillet forskelligt fra 'Max').
d	Robomow returnerede ikke til Docken på grund af køreproblem ('Start andet sted') eller 'Kørselsproblem' ; Robomow returnerede til Docken før tid på grund af overophedning.
M	Sprunget over fordi Robomow i Docken identificerede for stort strømforbrug på klippemotoren før Robomow havde påbegyndt opgaven.
m	Tidlig tilbagevenden til Docken på grund af klippe problem (overbelastning af klippemotor eller overophedning)
O	Sprunget over fordi Robomow ikke var i Docken på det planlagte starttidspunkt.
P	Sprunget over på grund af strømproblem (der var ingen spænding i Dockenopladningen ved afgangstidspunktet)
R	Sprunget over på grund af regn; (Robomow forlod ikke Docken på det planlagte tidspunkt på grund af regn)
r	Tidlig tilbagevenden til Docken på grund af regn; (Robomow færdiggjorde ikke opgaven og kørte tilbage til Docken på grund af regn under klipning)
S	Sprunget over på grund af signalproblem (kan muligvis være sket som følge af problemer med kabelsensorerne, beskadiget perimeterkabel, dårlig samling af perimeterkabler eller for langt perimeterkabel).
s	Robomow returnerede til Docken fordi den ikke kunne registrere noget signal inden for 1 time.
U	Sprunget over på grund af brugervalg/intervernering (almindeligvis 'Annuler næste klipning' eller når 'Program' er sat på 'Slut')
u	Robomow returnerede ikke automatisk til Docken på grund af brugerintervernering.

Sådan annulleres en aktiv dag

I ugeprogram efter dage, byt blot +'et (plusset) ud med et - (minus) i hovedvisningen af dagene; i det **'Avancerede'** ugeprogram, vælg muligheden **'Ingen'** under menuen Ugeprogram i **'Tilstand'**-displayet.

2.1.1.2 Indkørsler

'Indkørsler' er defineret som punkterne hvor plæneklipperen forlader kanten og drejer ind mod plænen for at slå inderområdet. Standardværdien i **'Indkørsler'** er sat fra, fra fabrikken; det betyder, at al arbejde med inderområdet vil begynde fra Docken.

Menuen **'Indkørsler'** består af to punkter (Figur 2.8):

Opsæt indkørsler – Giver mulighed for opsætning af indkørslerne på din plæne, foruden Docken, der som standard er sat til at være indkørsel. Det anbefales at bruge **'Vælg indkørsler'** hvor der er smalle passager, for at sikre, at plæneklipperen vil nå ud til alle områder effektivt.

For at vælge indkørsler, vælg dette punkt når plæneklipperen er i Docken; Robomow vil begynde at følge perimeterkablet; følg plæneklipperen og tryk **'GO'** ved det punkt du ønsker at gemme som indkørsel; tryk **'GO'** for næste punkt eller tryk **'STOP'** for at afslutte processen.

Indkørsler til/fra – Giver brugeren mulighed for ikke at anvende en indkørsel. Ved at sætte '**Indkørsler til 'fra'**' vil plæneklipperen påbegynde al arbejde med inderområderne fra Docken.



Figur 2.8
Indkørsler

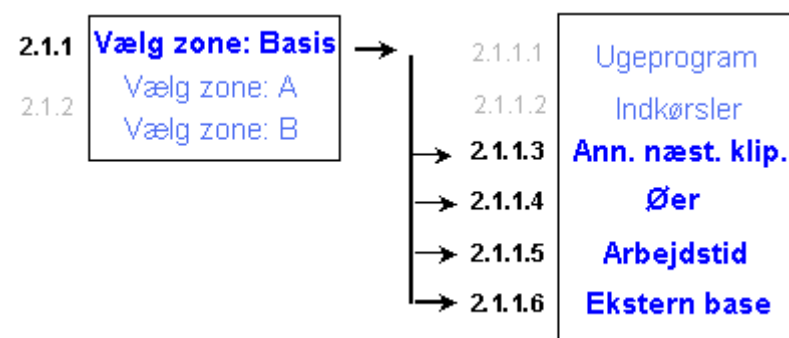
Når Ugeprogram efter område eller Ugeprogram er aktiveret, anvendes indkørslerne cyklisk. Robomow vil begynde fra en forskellig indkørsel ved hver opgave i en cyklisk tilstand.

Når Avanceret ugeprogram er aktiveret, har brugeren mulighed for at indstille en hvilken som helst indkørsel for hver enkelt dag.

- Notes:**
1. Det er ikke nødvendigt at indstille alle 4 punkter, såfremt du finder at 2 eller 3 punkter er nok til din plæne kan du stoppe plæneklipperen på et hvilket som helst tidspunkt i processen.
 2. Der er ingen grund til at vente på at plæneklipperen afslutter turen tilbage til Docken; du kan til enhver tid stoppe plæneklipperen under processen '**Vælg indkørsler**' ved at trykke på '**STOP**'-knappen.
 3. Manuel start - efter et tryk på '**GO**' -knappen for manuel start vil du blevet bedt om at vælge en indkørsel, hvis du har indstillet disse tidligere.

2.1.1.3 Annullér næste klipning

Muligheden '**Annullér næste klipning**' giver brugeren mulighed for at annullere den næste, planlagte opgave (Figur 2.9).

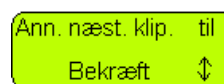


Figur 2.9
Vælg zone: Basis

Der er to muligheder for at aktivere denne funktion:

1. Genvej – når plæneklipperen er i Docken, tryk da på '**STOP**'-knappen først for at få vist det rigtige skærbillede (Figur 2.10).

Tryk så på '**GO**' for at bekræfte annulleringen.



Figur 2.10
Annullér næste klipning

2. Under menuen '**Vælg Zone: Basis**', scroll til punktet '**Annullér næste klipning**' og tryk '**GO**' for at indstille muligheden (se figur 2.9).

Efter at have indstillet muligheden '**Annullér næste klipning**' til '**til**', vil plæneklipperen vise det næste starttidspunkt efter det netop annullerede.

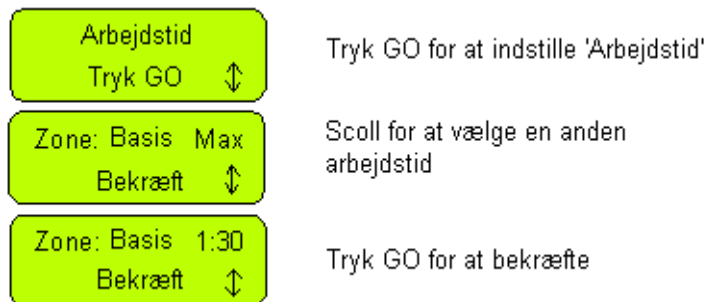
2.1.1.4 Øer

Indstilles denne mulighed til '**fra**' bliver plæneklipperen i stand til at finde perimeterkablet med det samme, idet søgning efter Docken ikke vil behøve at udelukke Øer (Figur 2.9).

2.1.1.5 Arbejdstid

- Giver brugeren mulighed for at indstille arbejdstiden fra '**MAX**' standardindstillingen til tider på mellem 15 minutter og 2 timer (Figur 2.11).
- Denne menu bruges når plæneklipperen anvendes i Manuel start fra Docken. Når plæneklipperen automatisk forlader Docken, er '**Arbejdstid**' brugt som defineret i Ugeprogrammet.

- **'Arbejdstiden'** indstilles per zone, hvorfor du har mulighed for indstille forskellige arbejdstider for forskellige zoner med forskellige størrelser.
- Det **'Avancerede'** ugeprogram giver mulighed for at indstille forskellige arbejdstider for hver opgave (jf. **'Avanceret ugeprogram'** i punkt 2.1.1.1).



Figur 2.11

At indstille arbejdstiden

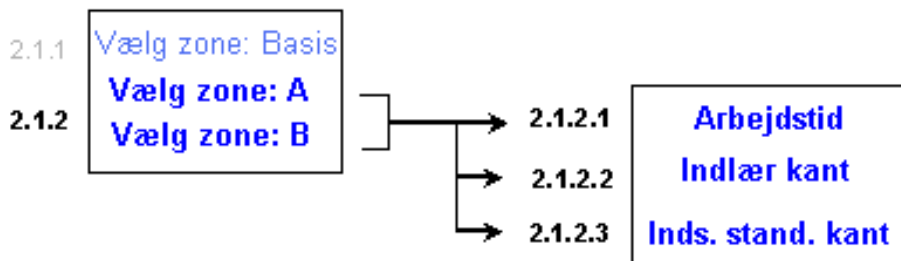
2.1.1.6 Ekstern basis

- Giver mulighed for at opsætte Docken uden for plænen; anbefalet til når du ønsker at skjule plæneklipperen for forbigående når den ikke er i brug.
- Standardindstillingen er af producenten sat til at være 'fra'; hvis du opsætter Robomow uden for plænen er det nødvendigt at ændre indstillingen for 'Ekstern basis' til 'til'.
- Plæneklipperen følger kablet 5 m. (15 fod) fra Docken før den kører ind for at slå inderområdet, og derfor anbefales det, at placere Docken maksimalt 3 - 4 m. (10 - 13 fod) fra plænen. Men, hvis du alligevel ønsker at placere plæneklipperen længere væk fra plænen, er det nødvendigt at du forhøjer indstillingen 'Afstand' (under menuen 'Ekstern basis' tilsvarende).
- For at udføre en ekstern opsætning af Docken, se punkt 1.3.2.

2.1.2 Vælg zone: A (eller B)

Giver brugeren mulighed for at indstille parametre der er specifikke per ikke-dockzone (Figur 2.13):

Figur 2.13
Opsætningsmuligheder
for ikke-dockzone

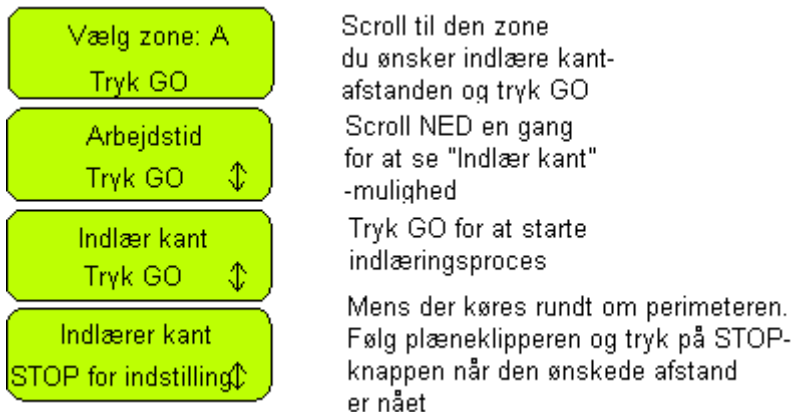


2.1.2.1 Arbejdstid

Giver brugeren mulighed for at indstille arbejdstiden til mellem 15 minutter og 2 timer og **'MAX'** som generelt er 2.5 til 3.5 timer, al efter græstype og forfatning.

2.1.2.2 Indlær kant

Dette menupunkt anvendes kun i en ikke-dockzone. Standardafstanden for kantsklipning er ca. 1 til 2 runder. Denne mulighed giver brugeren mulighed for at angive en specifik afstand i hver arbejdszone for at lade plæneklipperen klippe kanten med en bestemt længde. Den vil forblive som en indlært længde indtil kanten er genindlært eller **'Indstil standardkant'** er valgt. For at aktivere indlæring af længde, følg da anvisningerne nedenfor (Figur 2.14):



Figur 2.14

Indlær kant

2.1.2.3 Indstil standardkant

At vælge Standardkanten genindsætter fabrikkens standard kantafstand for den valgte zone.

2.2 Indstillinger

Menuen '**Indstillinger**' giver brugeren mulighed for at indstille muligheder der har at gøre med selve Robomow og gælder for alle zoner (Figur 2.1).

2.2.1 Børnesikring

Børnesikring er en funktion som når den aktiveres vil hjælpe til at undgå at børn og andre uautoriserede tager Robomow i brug. Den vil forhindre de som ikke er bekendte med plæneklipperen, i at bruge den. Valgsekvensen som åbner for sikringen og tillader brug af Robomow er at trykke på piletasten '**OP**' og derefter '**STOP**' -knappen for at låse knapperne op. To minutters inaktivitet vil genlåse knapperne.

Det anbefales på det kraftigste at anvende "Børnesikring" for at undgå at børn eller andre som ikke er bekendt med sikker anvendelse af Robomow tager den i brug.

2.2.2 Tyverisikring

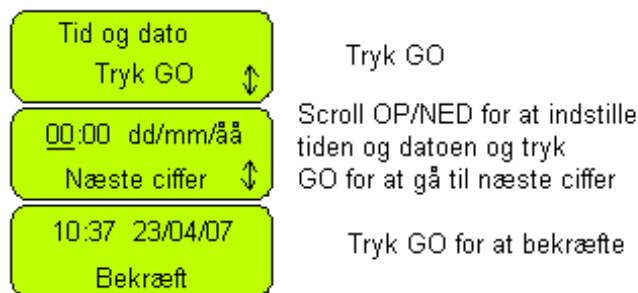
Tyverisikringsystemet giver brugeren en tilkoblingsfunktion som vil forhindre enhver der ikke besidder en gyldig kode i at anvende Robomow. Du vil blive bedt om at indtaste en valgfri, firecifret kode som skal være din personlige sikkerhedskode. Scroll med piletasterne for at ændre hvert ciffer til et andet nummer og tryk så på '**GO**' for at bevæge dig videre til næste ciffer. Du vil finde et sted hvor du kan nedfælde din personlige sikkerhedskode i denne manual's Afsnit 8. Vær sikker på at gemme din kode for fremtidig brug.

For at ændre kodeordet, vælg muligheden '**Skift pinkode**' under menuen '**Tyverisikring**'. Du vil blive bedt om at indtaste dit gamle kodeord før du laver det nye.

2.2.3 Tid og dato

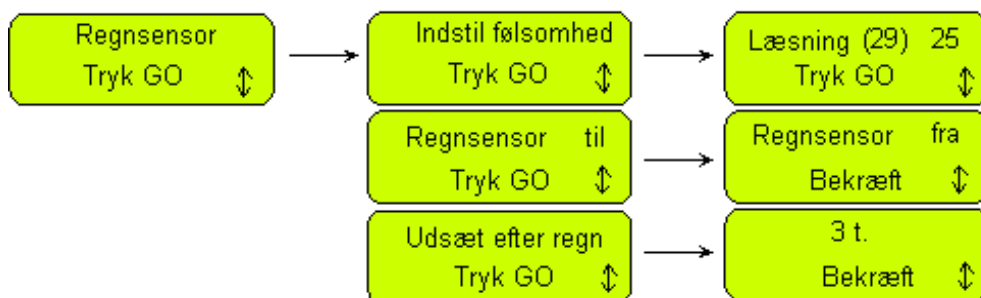
Giver mulighed for at ændre tid og dato (Figur 2.15):

Figur 2.15
Tid og dato



2.2.4 Regnsensor

Regnsensorfunktionen gør plæneklipperen i stand til at springe en opgave over eller stoppe arbejdet før den er udført når regnen registreres. Der er tre muligheder under menuen '**Regnsensor**', som vist på Figur 2.16:



Figur 2.16
Menuen regnsensor

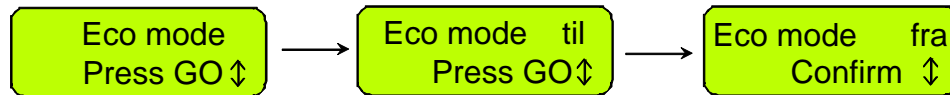
- **Indstil følsomhed** – Gør det muligt at indstille regnsensorens følsomhed således at plæneklipperen kan registrere regn hurtigere end ved standardgrænsen. Standardfølsomheden fra fabrikken er 25, hvilket betyder, at hvis plæneklipperens aflæsninger er under 25, vil den registrere regn, og vil ikke arbejde. Nummeret i parenteserne viser sensorens reelle aflæsninger.
- **Regnsensor til/fra** - Giver mulighed for at slå regnsensorfunktionen fra, for derved at lade plæneklipperen arbejde i regnvej og på vådt underlag.
- **Udsæt efter regn** – Gør det muligt at angive den tid som plæneklipperen skal udskyde opgaverne hvis den registrerer regn inden starttidspunktet, således at græsset kan nå at blive tørt. For eksempel, hvis det planlagte starttidspunkt er 13:00, og '**Udsæt efter regn**' var sat til 5 timer og regnen stoppede 2 timer før det planlagte starttidspunkt (11:00), vil Robomow udskyde starttidspunktet og påbegynde opgaven klokken 16:00 (5 timer efter at regnen stoppede, som er 3 timer efter det planlagte starttidspunkt). Standardtiden i 'udsæt efter regn' fra fabrikken er 0 timer.

2.2.5 Sprog

Giver brugeren mulighed for at se teksten på LCD-skærmen i adskillige forskellige sprog.

2.2.6 ECO tilstand

ECO (økonomisk) funktionen gør det muligt at bruge Robomow til græsklipning og til vedligeholdelse af plænen med brug af mindst mulig energi. ECO er som standard Tænd til. Drift i ECO-tilstand reducerer støj under driften og muliggør længere driftstid. Det anbefales kun at bruge ECO i zoner med dock, hvor græsklipning sker hyppigere, og hvor der slås kortere græs. Hvis Robomow registrerer højt græs, øger den automatisk motorkraften for at muliggøre klipning af højt græs.



2.2.7 Signal type

I nogle tilfælde forstyrres kabelsignalet af andre kabelsignal-frekvenser. I tilfælde af signalforstyrrelser, kan du se et af følgende symptomer (som regel tæt på naboens græsplæne):

- Robomow er meget svingende, når du kører langs med kablet;
- Robomow skifter retning uden at nå kablet;
- Robomow krydser kablet uden for det afmærkede område;
- 'Start inside'-besked vises selvom Robomow er inden for det afmærkede område, og perimeterkablet er tilsluttet i den rigtige polaritet;

Hvis din plæneklipper viser en af ovenstående symptomer, skal du ringe til serviceafdelingen; det er ikke længere muligt at bytte signal.

2.2.8 Blad udskiftet

Vælg denne mulighed efter at du har skiftet bladet for at nulstille påmindelsestælleren. En ny påmindelse om at skifte bladet igen vil vises igen efter 200 timers arbejde. Bladet er meget let at skifte, jf. afsnit 5.5.

2.2.9 Placering af kabler

Giver brugeren mulighed for at teste placering af kantledningen i '**Kant**'-tilstand mens klippermotorerne er slukkede for forhindre at perimeterkablerne beskadiges efter den indledende opsætning af kablerne er afsluttet.

2.2.10 Udskyd opgave

Denne mulighed giver brugeren mulighed for at trykke GO men udskyde opgavens starttidspunkt. Dette er smart når du ønsker at starte opgaven senere på dagen når græsset er tørt og ikke tidligt på dagen når græsset er vådt (og du skal ud af døren på arbejde).

For at bruge denne mulighed, følg trinene nedenfor:

- Indstil 'Udskyd opgave' til X timer (vælg imellem 1 og 8 timer);
- Tænd for perimeterkontakten (den er i arbejde i 12 timer) og placér plæneklipperen inde på plænen med fronten mod perimeterkablet;
- Tryk på 'STOP' og hold knappen nede, og tryk derpå 'GO'. Displayet vil nu vise beskeden "Tryk GO igen uden kantklip" og efter opvarmningsprocessen vil plæneklipperen blive på sin plads og vise beskeden 'Start forsinket - vent...'
- Plæneklipperen vil påbegynde opgaven efter X antal timer (som indstillet i menuen 'forsinket start') fra trykket på 'GO'-knappen.

2.3 Information

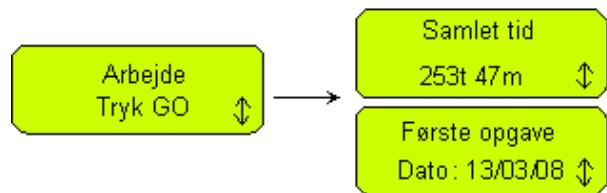
'*Information*' -display (jf. Figur 2.1) bruges kun til information. Det muligheder for at scrolle mellem følgende menuer:

2.3.1 Arbejde

Samlet tid - Indikerer det samlede antal timer plæneklipperen har været i arbejde.

Første opgave – Indikerer datoen på hvilken plæneklipperen først blev taget i brug.

Figur 2.17
Menuen Arbejde

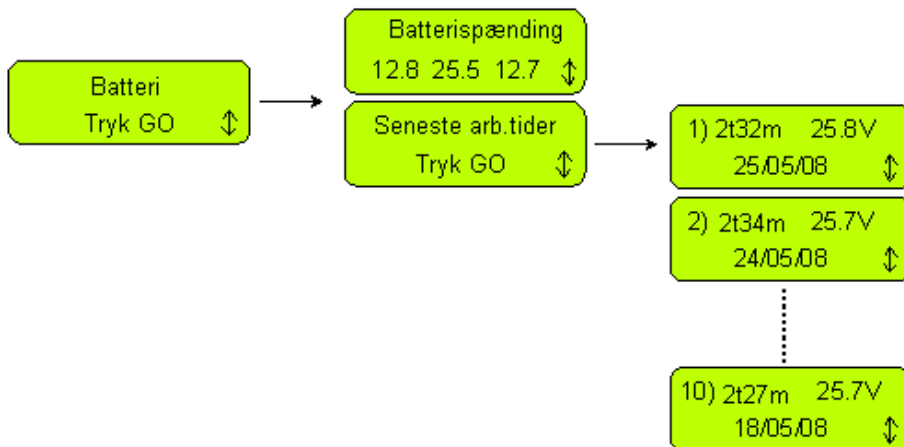


2.3.2 Batteri

Batterispænding – Viser den øjeblikkelige batterispænding.

Sidste arbejdstid – Indikerer batteriernes sidste arbejdstid inden for de sidste 10 opgaver, spændingen ved begyndelsen af opgaven og opgavens dato.

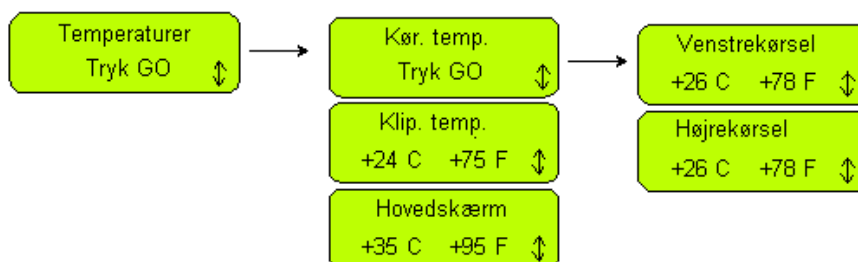
Figur 2.18
Menuen Batteri



2.3.3 Temperaturer

Viser temperaturerne i kørrermotorene, klippemotoren og hovedpanelet.

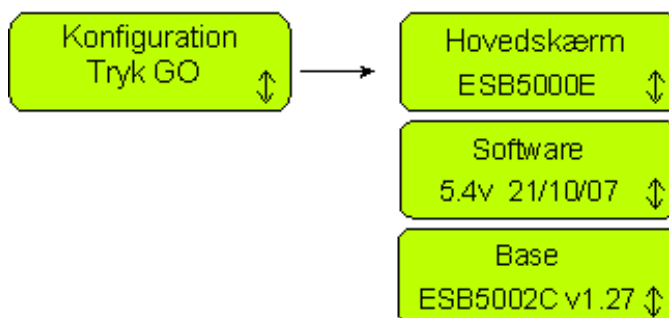
Figur 2.19
Menuen Temperaturer



2.3.4 Opsætning

Viser opsætningen af Robomow; hovedpanelets delnummer, softwareversion og Dockpanelets delnummer (Figur 2.20):

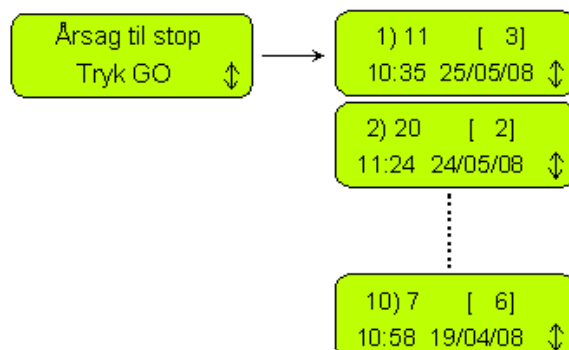
Figur 2.20
Menuen Opsætning



2.3.5 Årsag til stop

Viser numrene på årsagerne til de seneste 10 stop.

Figur 2.21
Menuen Årsag til stop



Afsnit 3 – Arbejde og opladning

3.1 Kantklipping

Robomows første klippingsopgave er kanten. Kanten er den aktive zone Robomow arbejder i's ydre perimeter. Det er derfor vigtigt hvor du har placeret dit perimeterkabel under kabelopsætningen.

Kantklipping giver et rent og lige klip rundt langs kanten og hjælper til at minimere behovet for trimning langs vægge og andre forhindringer.

Kant i Dockzonen –

- Robomow forlader Docken (på det planlagte tidspunkt eller ved et enkelt tryk på 'GO'-knappen) for at slå plænenes kant. Den vil fortage præcis 1 omgang indtil den når Dockens kontakter;
- Den vil bakke ud og bevæge sig tilbage for at fortsætte klipping af plænes inderområde (se punkt 3.2).

Kant i ikke-Dockzone –

- Placer Robomow inde på plænen, tænd for perimeterkontakten og tryk en enkelt gang på 'GO'-knappen;
- Robomow vil automatisk finde kanten (perimeteren). Den vil nu begynde at slå kanten, og aflutte 1 til 2 hele ture langs kanten og derefter dreje ind mod plænen for at slå plænenes inderområde;
- Den vil derefter køre ind på plænen og påbegynde at klippe inderplænen (se punkt 3.2).

3.2 Scanning (Klipping af inderområdet)

Scanningsprocessen er ganske simpelt en proces hvorved Robomow bevæger sig hen over plænen imens den scanner.

Robomows bevægelsesmønster er uregelmæssigt, med en kombination af parallelle linjer i smalle passager. Husk, at Robomow ikke vil slå al græsset på dens første tur; faktisk vil den efterlade uslået græs imellem mange af dens ture. Dette er forventet og helt normalt. Disse uslåede områder vil blive slået i løbet af de efterfølgende ture Robomow tager hen over plænen. Ganske som med en opvakemaskine, skal man blot vente til arbejdet er helt færdigt, før det endelige resultat kan nydes.

Robomow vil fortsætte i lige så lang tid som det er valgt eller i standard 'MAX'-tiden som generelt er 2½ time, alt efter græstype og højde.

3.3 At springe kantklipping over

Robomow har mulighed som gør det muligt at springe kantklippingsprocessen over og begynde direkte med scanningsprocessen (klippingsprocessen). For at gøre dette, skal du blot trykke to gange på 'GO'-knappen under den indledende opstart af plæneklipperen. Det andet tryk på 'GO' (som skal falde med det samme efter det første) vil føre til besked om at plæneklipperen vil springe kantklippingsprocessen over.

For at springe kantklippingen over i det 'Avancerede ugeprogram', indstil arbejdstilstanden til tilstand 'M' ('M' står for 'mowing', eller på dansk klipping kun af inderområde, og 'E+M' står for 'edge + mowing', eller på dansk kant + klipping af inderområde).

3.4 Arbejde i Basiszone – Automatisk Start

- Tilstanden Automatisk start bruges som en fuldautomatisk løsning til vedligeholdelse af din plæne.
- Denne tilstand giver dig mulighed for at indstille et ugeprogram, og plæneklipperen vil automatisk begynde at klippe og køre tilbage til Docken til opladning når den er færdig.
- For indstille ugeprogrammet, se Afsnit 2.1.1, 'Vælg Zone: Doc'.

ADVARSEL!



Lad aldrig Robomow arbejde uden opsyn. Det kan føre til alvorlige skader. Vær sikker på at de planlagte arbejdstidspunkter du indtaster til automatisk start og klipping er tidspunkter hvor arbejdsområdet er ryddet for børn og kæledyr. Indtast ikke tidspunkterne med mindre du er sikker på at der ikke vil være børn, kæledyr eller tilstedeværende i området.

3.5 Arbejde i basiszone – manuel start

Tilstanden Manuel start bruges i følgende situationer.

- Kipping af plænen på andre end de indtastede tidspunkter.
- Når plænen er befærdet og den skal ryddes for affald, objekter, kæledyr eller mennesker først.
- For at udføre en manuel start på klipningen, tryk på **'GO'**-knappen **1 gang** for at starte sekvensen:
 1. Hvis indkørslerne er indstillet (se 2.1.1.2), vil du blive bedt om at vælge indkørslen til den øjeblikkelige opgave.
 2. Robomow vil forlade Docken og vil klippe kanten indtil den når Docken. Den vil derpå bakke ud og bevæge sig tilbage ind i inderområdet.
 3. Robomow vil følge perimeterkablet hen imod indkørslen. Beskeden **'Søger indkørsel'** vil blive vist på displayet mens den søger efter indkørsler til plænen.
- For at springe kantklipningsprocessen over, tryk to gange på **'GO'**-knappen når du igangsætter den manuelle start og klipning.

3.6 At returnere til Docken

- Automatisk returnering
Robomow returnerer automatisk til Docken efter hver opgave. Den vil genoplade og holde sig klar til næste planlagte starttidspunkt.
- **'Kør til dock'** mulighed
Du kan sende plæneklipperen tilbage til Docken manuelt, fra et hvilket som helst sted på plænen, ved at trykke 1 gang piletasten OP for at få **'Kør til dock'** beskeden frem - tryk derop **'GO'**. Robomow vil finde perimeterkablet og følge det indtil den når Docken -
– Beskeden **'Søger indkørsel'** vil blive vist på displayet under denne sekvens.

3.7 Arbejde i ikke-Dockzone

Ikke-dockzone er defineret som et separat område, hvor brugeren selv må køre plæneklipperen manuelt fra Docken eller bære den ved hånden, til det område der skal klippes. Det kan styres enten via perimeterkontakten eller Docken.

Vigtigt! Når der skal klippes i en ikke-dockzone, er det nødvendigt først at angive ikke-dockzonen (jf. punkt 2.1.2 **'Vælg zone: Basis'**).

- **Zoneaktivering**
Forbundet til Docken - Zonen aktiveres automatisk når plæneklipperen tages ud af Docken. Hvis en uregelmæssig biplyd høres kort efter at der er tændt for kontakten, er der et problem med beskadiget kabel eller dårlig kabelsamling (jf. Afsnit 4 – tekstbeskeder og fejlfinding, for yderligere hjælp). Lyt til bippene for at identificere problemet. (jf. Figur 1.24). Du skal udbedre problemet før Robomow kan arbejde automatisk.
Forbundet til perimeterkontakten - Robomow kan ikke arbejde med mindre perimeterkontakten er slået til. Tryk på **til/fra**-knappen for at slå kontakten til. For at verificere kontaktens funktion, er der en grøn lysdiode placeret ved siden af knappen som vil blinke når det arbejdes korrekt. Hvis en uregelmæssig biplyd høres kort efter at kontakten er slået til, er der et problem med beskadiget kabel eller dårlig kabelsamling (jf. Afsnit 4 – tekstbeskeder og fejlfinding, for yderligere hjælp). Se efter hvilken af de røde lysdioder der blinker for at identificere problemet (jf. Figur 1.43). Du skal udbedre problemet før Robomow kan arbejde automatisk.
- Placér plæneklipperen inden for den aktive perimeter.
- Tryk på piletasten **'Ned'** for at få vist den zone der skal klippe (Zone A eller B) og tryk derpå på **'GO'**-knappen. I tilfælde af at du har glemt at tænde for perimeterkontakten, vil beskeden "Ej kant signal" blive vist, som påmindelse om at tænde for kontakten.

3.8 At afslutte arbejdet

Dockzone –

Når Robomow har arbejdet i det planlagte tidsrum, vil den slukke for klippemotoren og begynde at bevæge sig i linje mod en af plænenes kanter, og vil så følge perimeterkablet tilbage til Docken, hvor den oplades og bliver klar til næste opgave.

Ikke-dockzone –

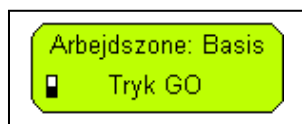
- Når Robomow har arbejdet i det planlagte tidsrum, vil den blot stoppe på plænen og vente på at blive båret tilbage til Docken. LCD-displayet vil vise beskeden '**Genoplad batteri**' hvis arbejdstiden er sat til '**MAX**' eller beskeden '**Tid udløbet**' hvis arbejdstiden er sat til en anden end '**MAX**'.
- Hvis Robomow er færdig med en klipning og der er gået længere end 15 minutter, vil LCD-skærmen være blank når du kommer for at hente den. Robomow vil altid slukke sig selv og gå i dvaletilstand efter 15 minutters inaktivitet. Dette er en energisparende funktion. Et tryk på '**GO**' - **knappen** vil få den ud af dvaletilstanden og LCD-skærmen vil vise den besked den viste da den gik i dvaletilstand.

3.9 Opladning

Robomow leveres med to strømforsyninger:

1. Strømforsyning til Docken –

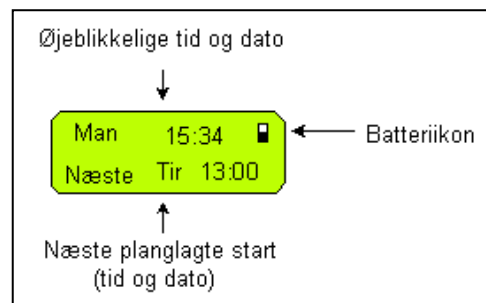
- Den er forbundet mellem Docken og en 230V stikforbindelse. Den er forbundet med vægstikket via et integreret strømkabel og til Docken via et 15m / 50 fod langt lavspændingskabel (lavspændingskablet må ikke forlænges eller afkortes).
- Den er egnet til udendørs brug.
- Opladningstiden er cirka 20 timer, afhængig af omstændighederne.
- Når plæneklipperen er i Docken bliver batteriet opladet og en af de følgende skærbilleder bliver vist:



Vises når der ikke er noget ugentligt program eller når det er sat til 'fra'

Figur 3.1

Opladning i Docken

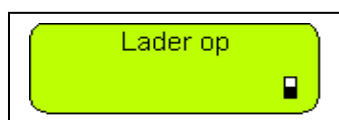


Vises når et program indstilles

- Opladningssystemet og Docken er designet til at være sat til hele tiden hen over græsklipningssæsonen, også når Robomow ikke er i brug, uden at du skal bekymre dig om overopladning, overophedning eller beskadigelse af batterierne.

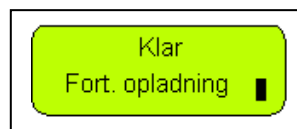
2. Vinteroplader -

- Over lange perioder, såsom vinter, når Robomow ikke er i brug, anbefales det at rengøre Robomow og sætte den til opladning i vinteropladeren under hele perioden (jf. punkt 5.7 – Vinteropbevaring).
- Vinteropladeren er en integreret del af Robomow og den er beregnet udelukkende til indendørs brug. Oplad ikke Robomow hvor der er risiko for kontakt med væsker.
- Sæt aldrig vinteropladeren til mens Robomow er i Docken.
- Opladningstiden er cirka 48 timer ved brug af vinteropladeren.
- Når opladeren sættes til vises følgende besked (Figur 3.2) og batteriikonet vil kontinuerligt skifte fra tom til fuld for at indikere opladningen.
- Når batteriet er fuldt opladt vil beskeden skifte til den som er vist på Figur 3.3, som en påmindelse til dig om at lade den forblive forbundet til opladeren indtil næste gang den skal i brug.



Figur 3.2

LCD-skærmen under opladningsproces



Figur 3.3

LCD-skærm når batteriet er fuldt opladt

Afsnit 4 - Tekstbeskeder og fejlfinding

4.1 Beskeder

Robomow er udstyret med et LCD-panel som vil underrette dig via tekstbeskeder når der er sket almindelig fejl, som viser dig noget bestemt du skal gøre.

Hvis LCD-skærmen er blank vil et enkelt tryk på 'GO' -knappen vække plæneklipperen og den senest viste fejl eller besked før stoppet vil blive vist. Hvis et specifikt problem vedbliver med at opstå anbefales det at identificere fejlkoden før der ringes efter service. Et enkelt tryk på pile tasten '**OP**' mens beskeden vises er en genvej til '**Årsag til stop**' (jf. punkt 2.3.5).

Besked	Sandsynlig årsag/begivenhed	Udbedring/brugerbesked
Justér kabel og tryk så 'GO'	- Robomow registrerer en forhindring langs med kanten mens den arbejder i 'Kabelplaceringstesten' -tilstand.	- Justér på kablet de steder hvor det kolliderer med forhindringer eller fjern forhindringen og tryk så 'GO' for at fortsætte Kabelplaceringstesten
Alarmen vil snart aktiveres	- Tyverisikringsystemet aktiveres, men den firecifrede kode er ikke indtastet; plæneklipperens alarm vil snart starte.	- Indtast gyldig, firecifret kode
Dockproblem	- Der sker en fejl da Robomow skal køre ind i Docken 3 gange i træk	- Justér Docken placering. - Rengør kontakter med en børste eller et stykke stof. - Kontrollér at der er god forbindelse mellem kablerne og Dockens kontakter. - Kontrollér at Docken er i plan med jorden foran den, så der ikke er noget trin der forårsager at Robomow glider.
Cover trykket	- Coveret udsættes for konstant tryk.	- Flyt plæneklipperen fra den genstand der er årsag til trykket på coveret.
Skift om på ledn	- Denne besked fremkommer første gang 'GO' -knappen trykkes efter at opsætningen er afsluttet, i tilfælde af at perimeterkablet er forbundet med ledningssamlingen i den forkerte polaritet.	- Byt om på de to kabelender som er forbundet med ledningssamlingen (den grønne samling som er forbundet med Docken).
Ladefejl	- Opladningsprocessen er ikke i gang	- Kontakt serviceleverandør
Tjek klip.højde	- Klippemotoren har været udsat for overbelastning for længe på grund af højt græs eller et objekt der sidder fast i eller rundt om bladet. - Noget forhindrer bladet i at rotere frit. Store mængder græs under klipningsdækslet; reb eller tilsvarende objekt sidder fast rundt om bladet. - Objekt sidder fast under plæneklipperen og forhindrer bladet i at rotere.	VÆR FORSIGTIG – Fjern sikring før du flytter plæneklipperen. - Inspicér bladet for udefrakommende objekter eller affald der forhindrer fri rotation. - Fjern ophobede mængder afklippet græs ved hjælp af en træpind.
Tjek strøm (Dock)	- Strømforsyningen er ikke tilsluttet korrekt til hovedstrømforsyningen. - Opladningsprocessen er stoppet på grund af et midlertidigt tab af strøm.	- Kontrollér at strømforsyningen er tilsluttet hovedstrømforbindelsen
	- Ingen strøm i strikforbindelse eller hovedafbrydning	- Tænd for strømmen til hovedstrømforbindelsen. - Tjek hovedstrømforbindelsen ved at tilslutte et andet apparat.
	- Plæneklipperen eller Opladerstationens kontakter er beskidte.	- Rengør kontakterne med en børste eller et stykke stof
	- Opladning kan ikke registreres, selvom der fysisk kontakt mellem plæneklipperen og Dockens kontakter.	- Kontrollér at der er god forbindelse hovedstrømforsyningen og Dockens kontakter. - Kontrollér at der er god forbindelse mellem Dockens panelkabler (grøn og rød) og Dockens kontaktstifter (skuerne er fastskruede).

Besked	Sandsynlig årsag/begivenhed	Udbedring/brugerbesked
Tjek strøm (vinter lader)	- Strømforsyningskablet er ikke tilsluttet hovedstrømforsyningen korrekt.	- Kontrollér at strømforsyning er tilsluttet hovedstrømforsyningen.
	- Ingen strøm i strikforbindelse eller hovedafbrydning	- Tænd for hovedstrømforsyningen - Tjek hovedstrømforsyningen ved hjælp af et andet apparat
Check signal Tryk GO (Kør)	- Der er ingen tilpasning mellem "Signal type" indstilling i menuen og signalkrydstråden på perimeterkontakten; - Automatisk drift initieres, mens Robomow er placeret udenfor perimeterledningen. - Perimeterledningen er forbundet til områdestykket med forkert polaritet. - Robomow registrerer signalforstyrrelser fra tilstødende aktiveret plæne eller fra andet udstyr aktiveret nær zonen;	- Indstil "Signal type" menuen på "A" og kontroller, at signalkrydstråden er installeret på perimeterkontaktens plade. Eller stil den på "B" og fjern signalkrydstråden fra pladen. - Anbring maskinen inde på plænen og tryk på "GO" ("KØR") knappen. - Skift mellem de to ledningsender, som forbandt til områdestykket (det grønne stik, som forbandt til basestationen). - I tilfælde af signalforstyrrelse skal du kontakte serviceværkstedet;
Tjek Kabel	- Dårlig forbindelse til perimeterkabel - Skrueklemmer eller parsnoede kabler isoleret med isolationstape udgør ikke en brugbar samling. Fugtighed i jorden vil få kabelenderne til at oxydere og i enden medføre kortslutning. - For langt perimeterkabel	- Tjek og reparer all løse/dårlige eller rustne forbindelse. - Brug kun samlinger leveret i boksen. De er vandtætte og giver en pålidelig samling. - Den maksimale længde for et kabel i 1 løkke er 500 m. - er kablet længere end 500 m., opdel da området i to zoner.
Luk låg	- Coverlåget er ikke på plads af en af følgende årsager: 1. Låget er sprunget af da Robomow er kollideret med en forhindring under arbejde. 2. Brugeren har ikke placeret låget korrekt.	1. I tilfælde af korte/skråstående forhindringer, skal disse beskyttes fra Robomow ved hjælp af en demarkering med perimeterkabel. 2. Træk coverlåget nedad indtil det er klikket korrekt i.
Overkørsel af kabel	- Perimeterkablet er for tæt på kanten - Plænets skråning er for stor - Robomow formår ikke at vende sig rigtigt ved kanten hvilket forårsager at plæneklipperen glider ud af området - For lav klippehøjde i forhold til plænen og bevoksningen	- Fjern kablet mod indersiden af plænen og inddrag ikke områder med for store skråninger. - Fyld alle huller i jorden ud. - Forøg klippehøjden
Drivmotor køler, ventt...	- Drivmotorene har arbejdet med for meget modstand for længe	- Der er ingen grund til at gøre noget; Robomow vil automatisk genoptage arbejdet når klippemotoren er tilstrækkeligt nedkølet.
	- Påvist kortslutning i drivmotorene	- Kontakt dit servicefirma
Indtast kode	- Tyverisikringssystemet aktiveres	- Indtast gyldig, firecifret kode. 'Tyverisikringen' kan deaktiveres under 'Indstillinger'. Kontakt din serviceleverandør for hjælp til glemte kodeord.
Fejl: xyz	- Intern fejl	- Tryk 'GO' for at bekræfte beskeden; hvis beskeden vedbliver at være vist, fjern da batterisikringen i 10 sekunder og forsøg at anvende plæneklipperen igen. Vedbliver beskeden at være vist, kontakt da din serviceleverandør.
Forhjuls problem	- Forhjulet har sluppet jorden i mere end 8 - 10 sekunder.	VÆR FORSIGTIG – Fjern batterisikringen før du løfter plæneklipperen
		- Robomow er kørt ind i en forhindring der har højest fronten fra jorden. Fjern eller unddrag dette objekt fra arbejdsområdet.
		- Robomow arbejder på en skråning der er for stejl til sikker klipning. Unddrag denne fra arbejdsområdet.
		- Højt græs forhindrer forhjulet i at køre ordentligt på jorden. Forøg klippehøjden.
		- Der er store huller eller buler i underlaget som forhjulet kan falde i når den passerer. Fyld disse huller ud med jord og plan dem ud.

Besked	Sandsynlig årsag/begivenhed	Udbedring/brugerbesked
Høj temperatur, venter...	- Robomow oplades via Docken og den omgivende temperatur er over grænsen (over 158°F / 70°C);	- Foretag dig ikke noget, opladning er stoppet og Robomow venter på at temperaturen ændrer sig til at være inden for grænserne; forbliver temperaturen uden for grænserne i mere end 12 timer skifter beskeden til 'Høj temperatur, tryk GO'.
Indsæt sikring	- Robomow er sat til opladning uden en batterisikring	- Frakobl Robomow fra opladning, indsæt batterisikringen og genoptag opladningen.
Fortsæt ladning	- Beskeden vises hver gang strømforsyningen frakobles. - Viser når plæneklipperen ikke arbejder og ikke har været sat til opladning i lang tid	- Tryk på en hvilken som helst knap for at skifte displayet tilbage. - Send plæneklipperen tilbage til Docken til opladning / tilslut strømforsyningen eller fortsæt arbejdet.
Knap trykket	- En af kontrolpanelets knapper er konstant t holdt nede.	- Tryk 'GO' for at bekræfte beskeden og fortsætte arbejdet. Beskeden vises for at informere brugeren om problemet, men vil ikke forhindre arbejdet.
Taster låst	- Børnesikringsfunktion er aktiveret	- Tryk på piletasten \hat{N} OP og derpå på 'STOP'-knappen. Børnesikringen kan deaktiveres under menuen 'Indstillinger'.
Lavt batteri	- Plæneklipperen søger efter Dock men batterispændingen er for lav til at forsætte søgningsprocessen.	- Kør plæneklipperen manuelt ved hjælp af fjernkontrollen eller bør den ved hånden til Docken til opladning.
	- Robomow har sprunget det seneste starttidspunkt over på grund af for lavt batteri.	- Kontrollér at der er nok tid mellem efterfølgende afgange til at batteriet kan oplades inden den planlagte opgave (minimum 16 timer mellem opgaver)
Lav temperatur, venter...	- Robomow oplades via Docken og den omgivende temperatur er under grænsen (under 32°F / 0°C);	- Foretag dig ikke noget, opladning er stoppet og Robomow venter på at temperaturen ændrer sig til at være inden for grænserne; forbliver temperaturen uden for grænserne i mere end 12 timer skifter beskeden til 'Lav temperatur, tryk GO'.
Klipper overbelastet	- Klippemotoren har arbejdet under for høj belastning i lang tid	- Der er ingen grund til at gøre noget; Robomow vil automatisk genoptage arbejdet når klippemotoren er tilstrækkeligt nedkølet.
Ej kant signal	- Dock / perimeterkontakt er ikke tændt eller tilsluttet zonen der skal arbejdes i. - Perimeterkablet er ikke forbundet med Docken/perimeterkablet - Perimeterkablet er beskadiget	- Kontrollér at Docken er tilsluttet hovedstrømforsyningen. - Frakoble Dockens strømforsyning fra hovedstrømforsyningen og tilkobl den igen efter 10 sekunder - Kontrollér at perimeterkontakten er forbundet med den korrekte zone og er tændt. - Kontrollér perimeterkablets forbindelse til Docken/perimeterkontakten. - Tjek perimeterkablet for skader.
Montér pløk i Dock og tryk GO	- Denne besked vises efter 'Basispositionstesten' er korrekt afsluttet.	- Fastgør docken på dens plads ved hjælp af 2 støtter(Figur 1.30).
Regn registreret	- Robomow registrerer regn idet der trykkes på GO (registreret i øjeblikket for trykning på GO-knappen)	- Anvend ikke Robomow i regnvejre og på vådt græs; hvis du ønsker ikke at følge denne anbefaling, tryk da på 'GO' - knappen; dette valg gælder kun for den pågældende opgave.

Besked	Sandsynlig årsag/begivenhed	Udbedring/brugerbesked
Regn registreret, tryk GO	- Robomow har sprunget den seneste afgang over på grund af registrering af regn	- Det anbefales ikke at slå vådt eller fugtigt græs, men hvis du ønsker ikke at følge denne anbefaling, skal du sætte regnsensorens indstilling til 'fra' under menuen 'Indstillinger'.
Regn registreret, start udskudt	- Opgaven er udskudt fordi Robomow registrerer regn på det tidspunkt hvor automatisk påbegyndelse af arbejde fra Docken er planlagt.	- Foretag dig ikke noget; beskeden vises indtil Robomow ikke registrerer regn i x antal timer (som angivet i menuen 'Udskyd efter regn')
Regnsensor frakoblet	- Regnsensorkablerne er afbrudt	- Tryk 'GO' for at bekræfte
Klar, fortsæt opladning	- Batteriet er fuldt opladt (vises når der oplades via standard strømforsyning og ikke via Docken).	- Hold opladeren (strømforsyningen) tilsluttet og i funktion
Genoplad batteri	- Den maksimale arbejdstid er nået (vist i ikke-dockzone)	- Tilslut opladeren til plæneklipperen
Fjern sikring før du løfter	- Robomow blev løftet mens batterisikringen var tilsluttet.	- Fjern sikringen før du løfter Robomow
Fjern sikring, tjek så blad	- En genstand sidder fast eller har snoet sig rundt om bladet. - Noget forhindrer bladet i at rotere frit. Store mængder græs under klipningsdækslet; reb eller tilsvarende objekt sidder fast rundt om bladet. - Genstand fastklemmt under plæneklipper forhindrer bladet i at rotere frit.	- VÆR FORSIGTIG – Fjern batteri sikringen før du løfter plæneklipperen - Inspicér bladet for udefrakommende objekter eller affald der forhindrer fri rotation. - Fjern ophobede mængder afklippet græs ved hjælp af en træpind.
Udskift blad for hver 200 timer	- En automatisk påmindelse om at udskifte bladet vises automatisk for hver 200 timer	- Udskift bladene og nulstil bladudskiftningspåmindelserens tæller ved at vælge muligheden 'Blade udskiftet – Nulstil tæller' under menuen 'Indstillinger'
Dock position	- Robomow formår ikke at køre ind i Docken under 'Dock placeringstest'	- Omplacér Docken; almindeligvis skal den placeres med dockens markerede streger i linje med perimeterkablet. Hvis Docken er placeret i en smal passage hvor afstanden mellem de nærliggende kabler er mindre end 3 meter bør Docken placeres et par centimeter forskudt mod plædens yderside.
Splejs kabel (Kontrollér at Docken bipper regelmæssigt for at indikere skade på kabel)	- Skade på perimeterkabel - Kabel ikke tilsluttet Dock/perimeterkontakt	- Kontrollér at kablet er tilsluttet og at tilslutningskablerne er sikkert fastgjorte - Gå lang perimeteren, inklusiv øerne, og kig efter åbenlyse knæk eller andre skader på kablet. Reparer ved hjælp af Robomow kabelsamlinger. - I tilfælde af at skaden på kablet ikke er synlig, ring da til din serviceleverandør for yderligere information om hvordan skaden lokaliseres.
Start andet sted	- En ukendt fejl er opstået og brugerhjælp er nødvendig.	- Bær eller kør plæneklipperen væk fra det pågældende område manuelt og genoptag opgaven.
	- Kørehjulsmotorerne har arbejdet under stor belastning under automatisk eller manuelt arbejde.	- Kontrollér at plæneklipperen ikke sidder fast ved at lade kørehjulene glide. - Tjek underlaget for huller eller buler hvor plæneklipperne er stoppet og fyld dem ud med jord og plan dem ud - Kontrollér at kørehjulene kan rotere frit og ikke blokeres af noget. - Fjern plæneklipperen fra det pågældende sted og genoptag arbejdet.

Besked	Sandsynlig årsag/begivenhed	Udbedring/brugerbesked
Start i zone	- Arbejdet påbegyndes automatisk mens Robomow er placeres uden for perimeterkablets løkke	- Placér plæneklipperen inde på plænen og tryk på 'GO' -knappen.
Kørt fast	- Robomow sidder fast et sted og formår ikke at fortsætte kørslen.	- Tjek underlaget for huller og buler hvor plæneklipperen er stoppet og fyld dem dem ud med jord og plan dem ud - især i området tæt på perimeteren, hvor Robomow drejer sig på plads.
	- Robomow har problemer med at dreje sig på plads fordi forhjulet er faldet i et hul hvilket har medført at plæneklipperen har drejet sig på plads uden at registrere kabel eller cover.	- Kontrollér at området ikke er for pløret og vær sikker på at du arbejder under tøre forhold. - Kontrollér at perimterkablet er for tæt på kanten - flyt den om nødvendigt. - Tjek at klippedækslet er ikke er sat for lavt. - Der er en mulighed for at backe tilbage til plænen før Robomow drejer sig på plads (kontakt din serviceleverandør for detaljer)
Sluk før løft	- Brugeren bærer Robomow manuelt mens hovedafbryderen er på til	- Sluk for hovedafbryderen før du bærer på Robomow.
Sluk før løft (Mens Robomow er i Docken)	- Robomow registrerer ikke strøm for Docken, og der er et problem med opladningen	- Tjek forbindelsen mellem dockpanelets kabler (rød og sort) og Dockens stifter; kontrollér at skruerne er fastskruede. - Kontrollér at der er god kontakt mellem Robomow og Dockens forbindelses opladningsstifter. - Vær sikker på at stifterne er rene og ikke rustne.
Tid og dato	- Vises hver gang batterisikringen tages ud af plæneklipperen (genstart arbejde)	- Indstil det reelle tidspunkt (dag og klokkeslæt) og dato
Tid udløbet	- Arbejdsiden I den valgte zone er udløbet	- Tilslut til opladeren hvis al dagens arbejde er afsluttet.
Venter på signal...	- Robomow har stoppet klipningen fordi der ikke er noget kantsignal.	- Kontrollér strømtilførslen til Docken. - Der er problemer med strømtilførslen. Der er ingen grundt til at foretage dig noget; Robomow vil automatisk genoptage arbejdet hvis strømmen vender tilbage inden for en time efter stoppet; hvis der går mere end en time før strømmen kommer igen, vil Robomow køre tilbage til Docken til opladning og vil ikke genoptage opgaven og arbejdet.

4.2 Andre fejl og problemer

Problem	Sandsynlig årsag/begivenhed	Udbedring/brugerbesked
Robomow arbejder på forkerte tidspunkter	- Kontrollér at den tid der er indstillet på plæneklipperen er korrekt (tid og dato)	- Indstil tiden (Se punkt 2.2.3)
	- 'GO' -knappen blev trykket uintentionelt af en person eller et kæledyr ('Årsag til stop' under menuen 'Information' bær være 805).	- For undgå uhensigtsmæssig styring kan du aktivere 'Børnesikringen' eller 'Tyverisikring' mulighederne, hvilket kræver tryk på få knapper for at påbegynde styring.
Robomow har sprunget en planlagt opgave over	- Lavt batteri - Regn registreret på det planlagte tidspunkt - En genstand sidder fast eller er snoet omkring bladet og forhindrer det i at rotere. - Signalproblem	- Generelt når Robomow ikke påbegynder arbejdet på de planlagte tidspunkter, er årsagen noteret under 'Ugeprogramdisplay' (se slutningen af 2.1.1.1 for yderligere detaljer).
	- Brugeren har valgt at springe næste opgave over.	- Ingen handling nødvendig
	- Programmet var sat til 'fra' - hoveddisplayet viser 'KlipningsZone: Basis' og ikke tidspunktet og næste detaljer for næste start.	- Skift indstillingen af 'ugeprogram' til 'til'.
'Beskadiget kabel' indikatoren blinker på perimeterkontakten eller Docken bipper vedblivende 'Beskadiget kabel' signalet	- Kabel ikke tilsluttet perimeterkontakt eller Dock.	- Kontrollér at kablet er slutte til og at tilslutningskablerne er sikkert fastgjorte
	- Beskadiget perimeterkabel	- Gå lang perimeteren, inklusiv øerne, og kig efter åbenlyse knæk eller andre skader på kablet. Reparer ved hjælp af Robomow kablesamlinger.
	- Dårlige forbindelser	- Kontrollér og reparer alle løse/dårlige eller rustne forbindelser.
'Dårlig forbindelse' indikatoren blinker på perimeterkontakten eller Docken bipper uregelmæssigt dårlig samling eller for langt kabel	- Dårlig forbindelse til perimeterkabel - Skrueklemmer eller parsnoede kabler isoleret med isolationstape udgør ikke en brugbar samling. Fugtighed i jorden vil få kabelenderne til at oxydere og i enden medføre kortslutning.	- Brug kun samlinger leveret i boksen. De er vandtætte og giver en pålidelig samling.
	- Perimeterkabel for langt til 1 zone	- Maksimal længde af perimeterkablet på 500 m. Områder der kræver større længder bør indeles i separate zoner.
Robomow vil ikke arbejde og intet vises på LCD-skærmen.	- Plæneklipper er i dvaletilstand	- Hvis Robomow ikke er forbundet til Dock/oplader hele tiden mens den ikke er i brug, vil den spare på strømmen ved at gå i en dyb dvaletilstand. Hold hovedafbryderen (tænd/sluk) nede i 3 sammenhængende sekunder for at vække Robomow eller fjern sikringen i 3 sekunder.
	- Batterierne er kørt flade på grund af dårligt opladningsmønster	- Det er nødvendigt at opladeren forbliver forbundet til Robomow når den ikke anvendes. Hvis ikke dette overholdes kan det medføre permanente skader på batterierne. Kontakt din serviceleverandør.
Robomow afslutter ikke arbejdet ved kanten i ikke-basiszone.	- Ualmindelig, geometrisk perimeterform	- Udfør 'Indlær kant' (jf. 2.1.2.2).
Robomow larmer og vibrerer	- Beskadiget eller skævt blad	- Kontrollér at plænen er ryddet for grene, sten og andre genstande der kan beskadige bladet før du anvender Robomow. - Udskift bladet

Problem	Sandsynlig årsag/begivenhed	Udbedring/brugerbesked
Dårlig udførelse af klipning (afklippet græs efterlades på plænen) eller ulige klipningsresultat	- Græsset er for højt i forhold til den indstillede klippehøjde	- Det anbefales ikke at klippe mere end en tredjedel af den grønne del af græsset - Forøg klippehøjden - Anvend Robomow oftere til at vedligeholde din plæne.
	- Græsset er vådt	- For det bedste resultat, anvend kun Robomow når det er tørt. Det anbefales at slå græs tidligt om eftermiddagen.
	- Sløvt blad	- Udskift bladet.
	- Robomow har for få opgaver om ugen	- Opdatér ugeprogrammet for flere opgaver om ugen.
	- Arbejdsområdet er for stort	- Begræns arbejdsområdet
LCD-skærmen er på et udenlandsk sprog	- Sprogindstillingen er ændret eller forkert indstillet	- Placér plæneklipperen uden for Docken og følg nedenstående sekvens; - Tryk 'STOP' -knappen et par gange for at kontrollere at den er på hovedskærmen - Tryk to gange på 'OP' ↑ -knappen - Tryk en gang på 'GO' -knappen - Tryk en gang på piletasten 'NED' ↓ - Tryk en gang på 'GO' -knappen - Tryk 4 gange på piletasten 'Ned' ↓ - Tryk en gang på 'GO' -knappen - Scroll til det korrekte sprog ved hjælp af pilen - Tryk 'GO' for at bekræfte dette valg
Kort arbejdstid, arbejder mindre tid end normalt	- Vigtigt! Det er muligt at se de seneste 10 batteriarbejdstider og batterispændingen ved begyndelsen af opgaven under menuen 'Information' (jf. punkt 2.3.2)	
	- Batteriet er ikke fuldt opladet ved påbegyndelsen af opgaven	- Kontrollér at batteriikonet er fuldt og ikke skiftende (når den oplader i Docken) eller om 'Klar, fortsæt opladning' beskeden vises (når den oplader via strømforsyningen) før arbejdet påbegyndes.
	- 'Arbejdstid' for pågældende zone er indstillet til en specifik tid og ikke til 'MAX'	- 'Arbejdstid' kan ændres under menuen 'Zoneindstillinger'
	- Græsset er ekstremt højt eller meget vådt.	- Forøg klippehøjden. - Kip altid græsset ofte nok til at forhindre ekstrem bevoksning. - VÆR FORSIGTIG – Fjern batterisikringen før du løfter plæneklipperen - Inspicér bladene for udefrakommende genstande eller affald der forhindrer det i at rotere - Fjern ophobede mængder af afklippet græs ved hjælp af en træpind.
	- Batteriets levetid er ved at løbe ud - ganske normalt.	- Udskift batterierne.

Afsnit 5 - Vedligeholdelse og opbevaring

 <p>ADVARSEL!</p>	<p>Risiko for alvorlige skader.</p> <p>Fjern altid batterisikringen før enhver vedligeholdelse eller rengøring udføres og før Robomow bæres. Bladet er ekstremt skarpt og kan påføre alvorlige snit og flånsker. Bær altid solide arbejdshandsker når du arbejder med og omkring bladet.</p>	
---	---	--

5.1 Anbefalet vedligeholdelsesplan

Interval for service-vedligeholdelse	Vedligeholdelsesprocedure
Jævnligt	<ul style="list-style-type: none">▪ Fjern batterisikringen og tjek for skader på bladet.▪ Kig efter og fjern afklippet græs samt skidt fra klipningsdækslet om nødvendigt, især når der arbejdes på vådt eller fugtigt græs (jf. punkt 5.2)▪ Oplad Robomows batterier efter hver anvendelse.
Hver 150 – 200 timer	<ul style="list-style-type: none">▪ Udskift bladet; udskift det oftere hvis kanterne er sløvere på grund af sandede eller hårde omgivelser (se figur 5.1). Husk at nulstille den automatiske bladudskiftningspåmindelse hver gang bladet er blevet udskiftet (jf. punkt 2.2.6).

5.2 Rengøring

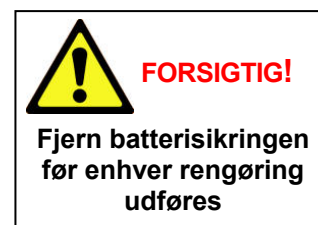
Robomow og Dock

Brug blot en fugtig klud eller en tør børste til at rengøre de ydre overflader. Et mildt vaskemiddel opløst i vand kan bruges, hvis kluden vædes og efterfølgende vrides før rengøringen. Anvend aldrig barske eller grove rengøringsløsninger. Sprøjt den aldrig med en haveslange eller en anden type væske.

Klippebund

Klippedækket underside skal inspiceres og rengøres om nødvendigt mellem opgaverne. Robomow er en bioklipper og der kan muligvis samle sig afklippet græs under klipningsdækslet, især når der slås vådt og fugtigt græs. Det meste ophobede græs kan fjernes ved hjælp af en lille træpind eller en lignende genstand. Skrab forsigtigt det ophobede græsaffald ud fra under klipningsdækket. Fjern om nødvendigt bladet for at få lettere adgang til klipningsrummet. Læg ikke plæneklipperen med undersiden opad, da det kan beskadige coveret. Læn den i stedet mod en anden overflade for at få adgang til rummet under klipningsdækket.

BRUG ALDRIG en vandslange eller nogen anden form for væskesprayer til at rengøre undersiden af plæneklipperen. Dette kan medføre skader på komponenterne. Anvend højst en fugtig eller våd klud til at aftørre overfladen.



5.3 Batteri

Batterierne kræver ingen vedligeholdelse, men har en begrænset levetid på 2 til 4 år. Batteriernes levetid afhænger af antallet af opgaver per uge og sæsonens varighed. Batterierne bør udelukkende udskiftes af en serviceleverandør. **Vigtigt!** Smid ikke batterierne ud sammen med dit almindelige affald. Batterier skal indsamles, genbruges eller bortskaffes på en miljøvenlig måde. Returnér gamle batterier til en autoriseret genbrugsstation for lukkede blybatterier.

5.4 Dock

Hold indkørslen til Docken og området omkring den ryddet for blade, grene, kviste og andet som har tendens til at ophobe sig i disse områder. Sprøjt ikke direkte med en slange på eller ind i Docken. Anvend en fugtig klud og børste for at rengøre den ydre overflade.

Behandel enhver tueplantning der findes i området med et anbefalet sprøjtemiddel. I tilfælde af skade på en hvilken som helst del af strømkablet, stop da brugen af Docken, frakobl strømforsyningen og udskift strømkablet.

5.5 At udskifte bladet

Udskiftning af bladet er meget nemt; følg anvisningerne i Figur 5.1 nedenfor.

Robomows klippeblad bør undersøges for skader imellem opgaver. Anvend kun et skarpt blad.

Forsigtig! For at forhindre risiko for alvorlige skader, fjern da altid batterisikringen når bladet udskiftes. For din egen sikkerhed, bær altid solide arbejdshandsker når du arbejder med eller omkring klippebladet.



Udskift bladet minimum en gang per sæson eller efter 200 timers arbejde, alt efter hvad der indtræder først. Maskinslibning anbefales ikke da en god balance ikke kan opnås efter maskinslibning.

Robomow har en automatisk påmindelse, der minder dig om at udskifte bladet for hver 200 timers arbejde. Beskeden 'Udskift blad' fremkommer og et tryk på 'GO'-knappen vil fjerne beskeden og muliggøre anvendelse af Robomow.

Når bladet udskiftes anbefales det at nulstille bladudskiftningspåmindelsens tæller ved at vælge muligheden '**Blad udskiftet**' under '**Indstillinger**' og et tryk på 'GO'-knappen igen for at fjerne påmindelsen.



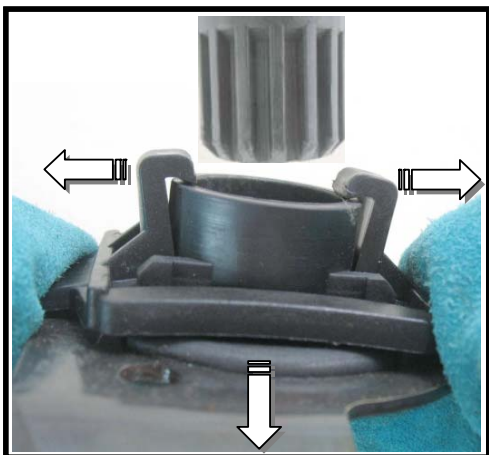
1

- Figur 5.1**
Udskiftning af blad
1. Fjern sikringen;
 2. Bær solide arbejdshandsker;
 3. Placér Robomow vertikalt på dens bagside, støt den mod en væg eller vend undersiden opad på et blødt underlag;
 4. For at fjerne bladet, tryk på plasticklapperne ved bladets flade med begge hænder (Illustration 1)



2

5. Tryk plasticklapperne i den retning pilene viser, som vist på Illustration 2.



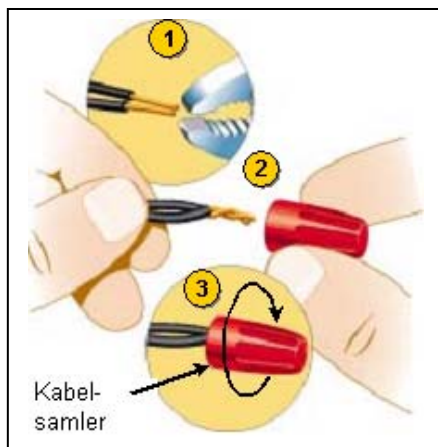
3

6. Træk så samlingen af, væk fra plæneklipperen (Illustration 3);
6. Mens du holder erstatningsbladet ved dets flade, tryk indtil det sidder korrekt fastlåst. Du vil høre et klik når det låses fast. Hører du ikke et klik, fjern da bladet og gentag proceduren.

5.6 Splejsning af perimeterkabel

Hvis perimeterkablet skal splejses: Brug samleren som er leveret med boksen, som vist på Figur 5.2. Den er vandtæt og giver en pålidelig elektrisk forbindelse.

Figur 5.2
Kabelsamling



1. Fjern 1 cm (0.5 tommer) af hver kabelende og sno de bare ender sammen ved hjælp af en tang.
2. Indsæt de snoede kabler i samlingen.
3. Skru samlingen på de snoede kabler; vær sikker på at det sidder stramt.

VIGTIG INFORMATION!

Skrueklemmer eller parsnoede kabler isoleret med isolationstape udgør ikke en brugbar samling. Fugtighed i jorden vil få kabelenderne til at oxydere og i enden medføre kortslutning

5.7 Vinteropbevaring

Robomow

Fjern batterisikringen og rengør Robomow (jf. punkt 5.2). Opbevar Robomow indendørs på et tørt sted, stående på dens hjul; kontrollér at området omkring coveret er frit.

Indsæt batterisikringen og tilslut vinteropladeren til hovedstrømforsyningen (Figur 5.3) **i hele den periode hvor Robomow ikke vil være i brug**; kontrollér at beskeden 'Oplader' vises og beskden 'Klar – fortsæt opladning' når batteriet er fuldt opladt.



Figur 5.3
Vinteropladning

Opladningssystemet og batterierne er designet til at være sat til hele tiden hen over vintersæsonen, også når Robomow ikke er i brug, uden at du skal bekymre dig om overopladning, overophedning eller beskadigelse af batterierne.

Dock / perimeterkontakt

Det anbefales at fjerne **Docken hen over vinterperioden:**

- Frakobl strømforsyningen fra stikkontakten;
- Åben Docken / Perimeterkontaktens låg;
- Frakobl alle samlinger fra panelet;
- Du kan nu fjerne dock-dækslet / perimeterkontakten og placér det/den på et tørt opbevaringssted;
- Det anbefales at opbevare strømforsyningen på et tørt opbevaringssted; hvis det ikke er muligt, beskyt da kablet fra fugt for at forhindre rust mens det ikke er tilkoblet Docken.

Efter vinteropbevaring

- Kontrollér at alle forbindelser og kabelender er rene før den første igangsætning; rengør alle kontakter, opladningsstifter og kabelender før første opgave om nødvendigt; hvis det er nødvendigt kan du rengøre kontakterne med et stykke fint sandpapir, k 1200 eller mere med ståluld af typen '00' eller højere.
- Placér Docken på dens plads tilslut alle kabler til panelet;
- Kontrollér at Robomow viser den korrekte tid og dato.

5.8 Udskiftning af batterier

ADVARSEL!

Følg nedenstående instruktioner. Afslut udskiftningen af ét batteri, inden du udskifter det andet.

Udskiftning af batterier,

- Løft kofangeren og fjern batterisikringen,
- Fjern knoppen til indstilling af klippehøjden ved at trække den opad (figur 5.4)
- Skru manuelt de fire møtrikker bag på chassisdækslet af (figur 5.5). Hvis det er svært, så brug en bred, lige skruetrækker
- Løft bagsiden af dækslet op og fjern (figur 5.6) kun kablerne fra det venstre batteri (figur 5.7)
- Anbring det nye batteri og forbind kablerne til batteripolerne med det røde og det sorte kabel forbundet til farven på batteriet.
- Fjern kablerne fra det højre batteri,
- Placer det nye batteri og tryk let på batterikontakterne med en tang, således at de sidder godt.
- Tilslut ledningerne til batterikontakterne med deres respektive farver.
- Anbring batterisikringen og tjek, at Robomow "vågner op".



Figure 5.4

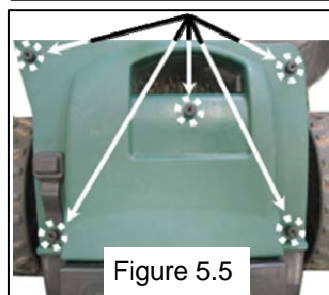


Figure 5.5

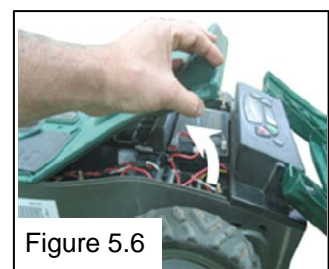


Figure 5.6

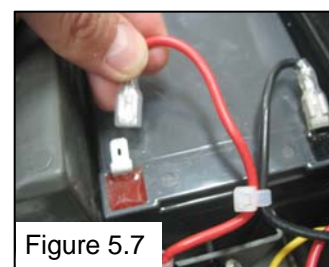


Figure 5.7

Afsnit 6 - Specifikationer

Dimensioner

64cm (25 tommer) Længde x 52cm (20 tommer) Brede x 30cm (12 tommer) Højde

Vægt

17.6kg (38.8 pund)

Lydniveau

Målt lydeffektniveau: LwA = 77.2 dB

Garanteret lydeffektniveau: LwA = 80 dB

Klippesystem

Klipper 1cm (0.4 tommer) ud fra hjulene

Kippebredde - 20cm (8 tommer)


Klippehøjde – 20-80mm (0.8-3.2 tommer)

Bladmotor RPM – 5800

<p>Tyverisikringskode</p> <p>Gem den firecifrede kode du har valgt til dit tyverisikringssystem i tilfælde af at du skulle glemme koden</p> <p>_____</p> <p>Robomow serienummer</p> <p>_____</p>
--

Fremstillingsår

Nedenstående mærkat findes til venstre under Robomow.

PRD5401A	RL072502RM
	
1 234567 890128	
IRL0725020001	
RM510	

De første to cifre angiver produktionsåret.

Dvs., at ovenstående mærkat er fra en Robomow, fremstillet i 2007.

Afsnit 7 - Tilbehør



Blad

Hav et ekstra blad i reserve. Et skarpt blad er vigtigt for sikkerheden og et godt resultat



Pakke med pløkker (50)

Til store plæner og ekstra zoner



Perimeterkabel

Til store plæner og ekstra zoner



Perimeterkontakt

En fordel at have en kontakt for hver zone i stedet for at skulle flytte en kontakt fra zone til zone. (el-drevet)



Batterienhed til RM perimterkontakt

Bedst til steder, hvor der ikke findes elektricitet, eller hvor denne ikke er tæt nok på perimeterkontakten.



Fjernkontrol

Til nem transport af Robomow mellem stik, såvel som til at slå meget smalle områder manuelt.



Kabelsamling

Bruges til at reparere eller splejse kabler (efter behov).



Zonestik

Bruges til at forbinde den samlede opsætning af perimeterkablet med perimeterkontakten



2X 12 AH-batterier

Svage Batterier? Du behøver ikke at sende din Robomow til serviceteknikker. De kan let udskiftes af brugeren.

Robomow®

EU overensstemmelseserklæring

F. Robotics Acquisitions Ltd.

Hatzabar St., Industrial Zone
P. O. Box 1412 Pardesiya,
42815 Israel

Produkterne dækket af denne erklæring

24 Volt batteridrevet, automatisk plæneklipper, model RM200 (med perimeterafbryder)

24 Volt batteridrevet, automatisk plæneklipper, model RM510 (med dock)

F. Robotics Acquisitions Ltd. erklærer under eneansvar, at ovennævnte produkter overholder beskyttelsesbetingelserne i EMC direktivet og med lavspændingsudstyrsdirektivets hovedelementer vedrørende sikkerhed og, at følgende standarder er anvendt:

- EMC

Robomow (Testet i henhold til EN 55014-1:2006 og EN 55014-2:1997 + A1: 2001)

Basestation (Testet ifølge: EN 55024:98 + A1: 2001 + A2: 2003 & EN 55022:1998 + A1: 2000 + A2: 2003)

- Elektrisk sikkerhed

BS EN 60335-1:2002 *AMD1 15172, 2002 *AMD2 15626, 2005 *AMD4 15051,

2004 *AMD5 15536, 2005 *AMD6 16671, 2007

BS EN 50338: 2006 AMD1 16778, 2006

- Direktiv vedrørende maskineri

Direktiv 2006/42/EC

- Maskinsikkerhed - Risikobedømmelse ISO 14121-1/2

- Direktiv vedrørende støjafgivelse

For BS EN ISO 3744: 1995 og * ISO 11094: 1991. Med henvisning til direktiv om støjafgivelse

2000/14/EF: ændret ved direktiv 2005/88/EF og rettelsen tabel 1. Artikel 12: Testkoden i bilag III, del B, punkt 32.

Lydniveau

Målt lydeffektniveau: LwA = 77.2 dB

Garanteret lydeffektniveau: LwA = 80 dB

- EMF

BS EN 50366: 2003 amd1 16426, 2006

EMC ansvarligt organ	Ansvarligt organ alle andre direktiver
QualiTech 30,Hasivim Street P.O. Box 3083 Petah Tikva 49130 Israel	SGS UNITED KINGDOM LIMITED Rossmore Business Park ELLESMERE PORT CH65 3EN South Wirral Cheshire Storbritannien

Den tekniske dokumentation forefindes hos Mr. Dedy Gur, QA director (kvalitetssikringsdirektør). Og Hr. Lennert Van der Pols Friendly Robotics BV. Adress: Expeditieweg 4-6 Andelst 6673 DV, Netherlands.

Jeg erklærer herved, at ovennævnte produkter er i overensstemmelse med ovenanførte krav.

Shai Abramson – Senior VP R&D



F. Robotics Acquisitions Ltd.

1 Oct. 2011

EC OVERENSSTEMMELSESERKLÆRING*) (støjniveau)

F. Robotics Acquisition Ltd. erklærer herved, at det nedenfor beskrevne udstyr

0.1. Type: 24V batteridreven automatisk plæneklipper

0.2. Mærke (handelsbetegnelse): ROBOMOW

0.2.1. Model/Type: RM200 (med perimeterkontakt)
RM510 (med basestation)

0.3. Fremstillet af: Navn: F. Robotics Acquisitions Ltd.

Adresse: Hatzabar St., Industrial Zone P.O.Box 1412 Pardesiya, 42815 Israel

0.4. Person, hos hvem den tekniske dokumentation findes:

Navn: Mr. Dedy Gur, QA director (Direktør for Kvalitetskontrol).

Adresse: Hatzabar St., Industrial Zone P.O.Box 1412 Pardesiya, 42815 Israel

0.5 Bemyndiget organ: SGS UNITED KINGDOM LIMITED

Rossmore Business Park ELLESMERE PORT

CH65 3EN South Wirral Cheshire United Kingdom

SGS Reference: ELS111832/4/R/SW/07 procedure for overensstemmelsesvurdering

(testspecification):

Til BS EN ISO 3744: 1995 og *ISO 11094: 1991.

Med reference til direktiv vedrørende udendørs støj 2000/14/EC: Ændret med direktiv 2005/88/EC og rettelsesoversigt 1. artikel 12: Testkode for Tillæg III Del B, punkt 32.

0.6 Dato: 6. maj, 2008

0.8 sted: SGS UNITED KINGDOM LIMITED

Overholder kravene i Direktiv 2000/14/EC og kravene i Direktiv 2005/88/EC samt rettelsesoversigt 1, artikel 12: Testkode for Tillæg III Del B, punkt 32.

- Maskindirektiv
- Lavspændingsdirektiv
- Direktiv vedrørende elektromagnetisk kompatibilitet

Underskrift (fuldt navn og stilling^{**}): Shai Abramson – Seniorvicepræsident for forskning og udvikling (R&D)



Kort beskrivelse af udstyr: 24V batteridreven automatisk plæneklipper

1. Lydniveau

1.2. Målt lydniveau:.....LwA =77.2 dB

1.3. Garanteret lydniveau:.....LwA =80 dB

2. Lydrelateret parameter:

Skærebredde: 19,5 cm

*) Denne erklæring skal udfærdiges i samme sprog som de originale instruktioner og skal være enten maskinskreven eller trykt. En oversættelse i brugerlandets sprog skal også udfærdiges. Disse oversættelser er underlagt de samme betingelser som de originale instruktioner.

**) f.eks. et arrangement, som berettiger underskriveren til at underskrive på vegne af producenten (hvis producenten er en fysisk person, er dette producenten eller hans retlige repræsentant. I tilfælde af, at en fysisk person eller sammenslutning ikke har nogen juridisk person, er det personen, der er autoriseret til at repræsentere/håndtere ham i henhold til lov eller i henhold til hans regler eller stiftelsesoverenskomst).

***) For udstyr, drevet af en forbrændingsmotor, skal støjmålinger foretages ved den nominelle motorhastighed. For kædesave: støjmålingerne skal foretages ved den nominelle motorhastighed ved fuld belastning.

Tips til vedligeholdelse af din plæne

Robomow® - aldrig før har plænepleje været så nem

Det bedste tidspunkt at slå græs

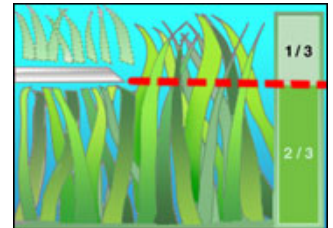
Slå dit græs når det er tørt. Dette forhindrer afklippet græs i klumpe sig sammen og efterlade dynger på plænen. Slå græsset sent på dagen snarere end midt på dagen.

Hypighed

Slå græsset ofte for at opnå korte og små mængder af afklippet græs. I vækstsæsonen bør hyppigheden øges til en gang hver 3. til 5. dag, før græsset bliver for langt. Korte klipninger opløses hurtigt og vil ikke dække græsset overflade. Hvis græsset bliver for højt, forøg da klippehøjden og sænk den derefter gradvist over adskillige klipninger

Klippehøjde

Følg 1/3 -reglen: Slå ikke mere end en tredjedel af græssets længde. Ordentlig klipning vil give afklippet græs som ikke dækker græsset overflade. Du skal måske slå græsset oftere, eller gøre det dobbelt, når græsset vokser hurtigt såsom om foråret.



Vand

At efterlade græsset på plænen reducerer behovet for vand idet det afklippede græs er omkring 80 - 85 % vand. At efterlade græsset på plænen forsinker også fordampning fra jordoverfladen og holder på vandet. De fleste plæner behøver mindre vand når græsset efterlades på plænen.

Vanding

Vand din plæne mellem klokken 4 og klokken 8 om morgenen, så vandet har tid til at sive i jorden før solens stråler får dem til at fordampe.

Din plæne behøver 1 til 1½" (3-4 cm) vand om ugen. Dyb vanding lader græsset udvikle et dybt rodsystem, hvilket gør plænen i stand til at modstå sygdom og tørke.

Undlad at overvande

For meget vand er ikke blot spild men kan også medføre øget dannelse af tørv, hvilket kræver hyppigere klipning. Lad jorden tørre delvist ud imellem vandingerne. Vand igen når de to øverste tomme jord er tørret ud. Brug en genstand som for eksempel en skruetrækker til at sondere din jord og måle fugtens dybde.

Gødning

At efterlade græsset på plænen reducerer behovet for gødning fordi det afklippede græs indeholder omkring en fjerdedel af plænenes årlige gødningsbehov.

Blade

Hold dit klippeblad skarpt. Skarpe blade giver rene, sikre og effektive klipninger. Sløve klippeblade vil rive og flå i græssets spidser, hvilket kan udvikle sig til åbninger for sygdomsorganismer og skade græsplaten. Det anbefales at skifte Robomows blad en gang om året.

Lag af dødt græs

Som nævnt tidligere er afklippet græs omkring 80 - 85 % vand og kun små mængder lignin og det nedbrydes hurtigt.

Når man tænker over det, så er golfbaner, sportsbaner, og parker blevet slået i årevis og genbrugt græs uden brug af græsopsamlere.

En lille mængde dødt græs (omkring 1/2 tomme) er rent faktisk godt for en plæne. Afklippet græs beskytter din plænes rodsystem fra varme og vandtab.

Robomow®

Friendly Robotics RM Series begrænset garanti

Friendly Robotics garanterer at RM Serie produktet er uden defekter i materiale og kvalitet når det anvendes til almindelige formål i en periode på 24 måneder, 12 måneder for batterier, startende fra datoen for købet. Produkttilbehør, herunder udskiftning af enkeltdele, er dækket af garantien i en periode på 6 måneder fra købstidspunktet. Denne garanti gælder for udgifter til dele og arbejdskraft anvendt til at udbedre defekter når disse udføres ved et autoriseret Friendly Robotics service- og garantiværksted Et gyldigt købsbevis er nødvendigt for at kunne få udført garantireparationer.

Den begrænsede garanti dækker ikke udgifter til nogen form for transportering. Ejeren bærer det fulde ansvar for udgifter til transport til et autoriseret Friendly Robotics service- og garantiværksted.

*Almindelige formål er defineret som brug af produktet på samme grund som ejerens primære hjem ligger på.

Artikler og omstændigheder uden for dækning

Denne garanti dækker ikke følgende:

- Udgifter til almindelige vedligeholdelsesdele eller procedurer, såsom blade
- Et hvilket som helst produkt som er blevet ændret, misbrugt, forkert anvendt eller kræver udskiftning eller reparation på grund af ulykker eller mangel på ordentlig vedligeholdelse.
- Almindelig slid, inklusiv falmet maling eller plasticdele.
- Udgifter til installation eller geninstallation, fjernelse af installation eller enhver udgift eller skade relateret til ukorrekt installation eller brug af produkt.
- Et hvilket som helst produkt som er blevet åbnet, repareret, modificeret eller ændret af en hvilken som helst anden end et af Friendly Robotics autoriseret reparationsværksteder.
- Reparationer der er nødvendige som følge af ukorrekt behandling af batterier og/eller ukorrekt opladningsproces såsom opladning i våde områder, strømforsyningsuregelmæssigheder eller ukorrekt forberedelse af plæneklipperen før en hvilken som helst ikke-brugsperiode
- Reparationer der er nødvendige som følge af vandskader, som ikke er tilfældig udsættelse for regn, som følge af lyn eller som følge af andre uforudsigelige begivenheder.
- Skader som følge af overkørsel af ledninger, i f.eks. vand, swimmingpools eller ud på befærdede veje.

Instruktion til opnåelse af garantiservice

Skulle du mene at dit Friendly Robotics produkt indeholder en defekt i materiale eller kvalitet, kontakt da venligst den forhandler som solgte dig produktet.

Ejeransvar

Du skal vedligeholde og pleje dit Friendly Robotics produkt ved at følge procedurerne for vedligeholdelse og pleje som er beskrevet i ejer/operatør -manualen. Jævnlig vedligeholdelse, hvad enten denne udføres af en serviceleverandør eller dig selv, er for din egen regning.

Nyheder om Produktet:

Såfremt de måtte ønske nyheder og gode råd om deres produkt kan de registrere deres email online på www.robomow.dk, så vil de 1-2 gange om året blive opdateret om nyheder, råd og tips om deres produkt.

Generelle vilkår

Reparation udført af et Friendly Robotics service- og garantiværksted er dit eneste produkt dækket af denne garanti. Der findes ingen anden eksplicit eller implicit garanti. Alle implicite anvendelses- og salgsgarantier underligger varigheden af denne eksplicite garanti. Friendly Robotics er ikke ansvarlige for indirekte, tilfældige eller betingede skader relateret til brugen af Friendly Robotics produktet dækket af denne garanti, inklusiv enhver udgift forbundet med anskaffelse af erstatningsudstyr eller service i funktionsfejlsperioder å rimelig varighed eller ikke-brug afventende afslutning af reparation under denne garanti. Nogle lande tillader ikke ekskludering af tilfældige eller betingede skader eller begrænsninger på varigheden af implicite garantier, så de ovenfor nævnte ekskluderinger og begrænsninger gælder muligvis ikke for dig. Denne garanti giver dig specifikke, retslige rettigheder, og du har muligvis også øvrige rettigheder som varierer fra land til land.

Følg altid anvisningerne i denne brugermanual.

Robomow®

For at registrere dit produkt online, gå til:

www.robomow.dk



www.robomow.dk